

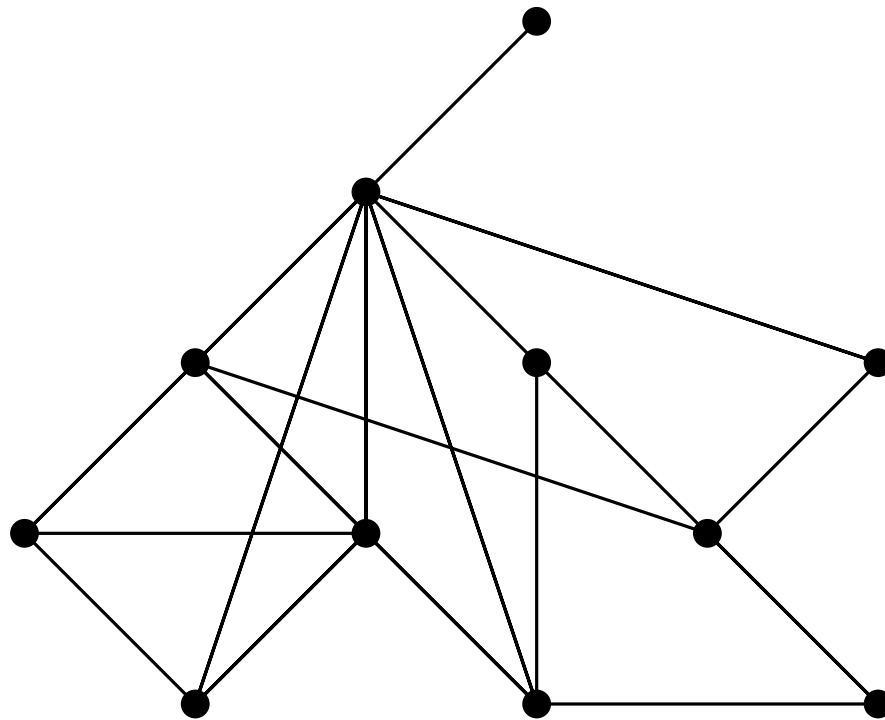
# Approximationsalgorithmen

## Minimalgrad-Spannbaum durch lokale Suche

### 9. Vorlesung

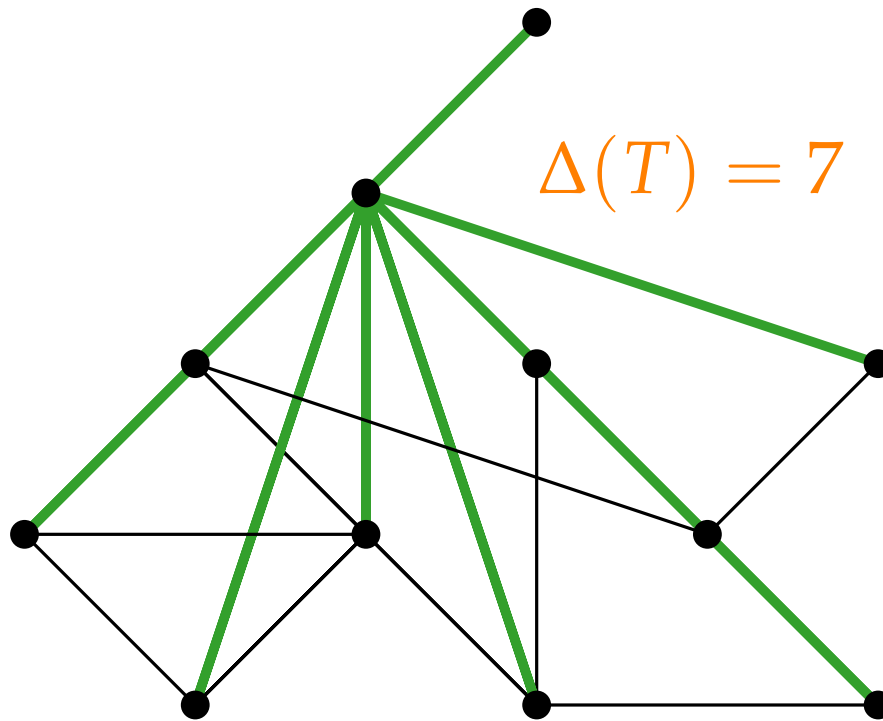
# MINIMUM-DEGREE SPANNING TREE

Gegeben sei ein zusammenhängender Graph  $G = (V, E)$ .  
Gesucht ist ein **Spannbaum**  $T$ , dessen Maximalgrad  $\Delta(T)$   
minimal unter allen Spannäumen ist.



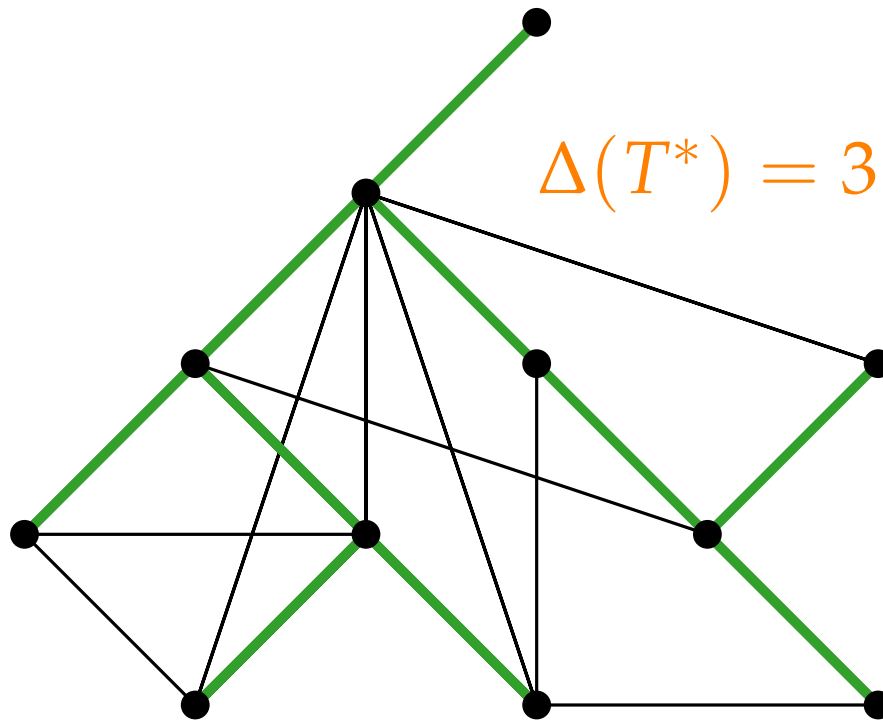
# MINIMUM-DEGREE SPANNING TREE

Gegeben sei ein zusammenhängender Graph  $G = (V, E)$ .  
Gesucht ist ein **Spannbaum**  $T$ , dessen Maximalgrad  $\Delta(T)$   
minimal unter allen Spannäumen ist.



# MINIMUM-DEGREE SPANNING TREE

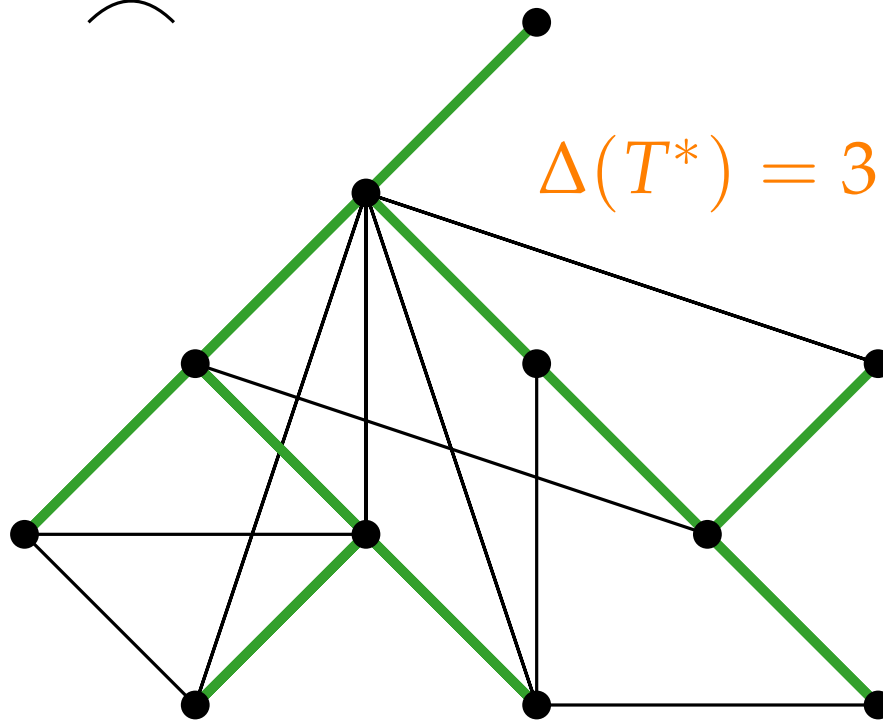
Gegeben sei ein zusammenhängender Graph  $G = (V, E)$ .  
Gesucht ist ein **Spannbaum**  $T$ , dessen Maximalgrad  $\Delta(T)$  minimal unter allen Spannäumen ist.



# MINIMUM-DEGREE SPANNING TREE

Gegeben sei ein zusammenhängender Graph  $G = (V, E)$ .  
Gesucht ist ein **Spannbaum**  $T$ , dessen Maximalgrad  $\Delta(T)$  minimal unter allen Spannäumen ist.

NP-schwer ☹️

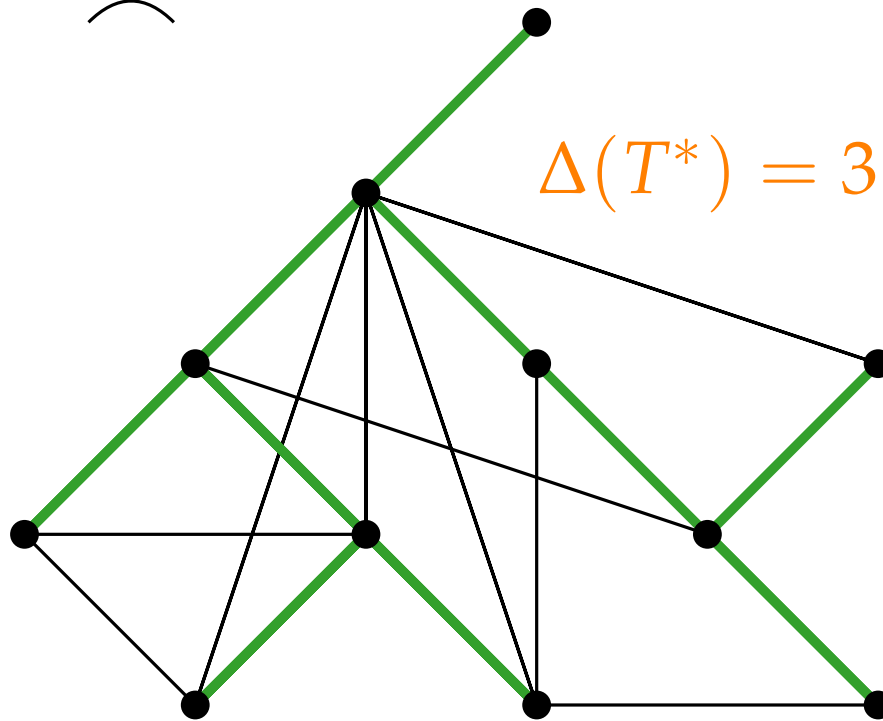


# MINIMUM-DEGREE SPANNING TREE

Gegeben sei ein zusammenhängender Graph  $G = (V, E)$ .  
Gesucht ist ein **Spannbaum**  $T$ , dessen Maximalgrad  $\Delta(T)$  minimal unter allen Spannäumen ist.

NP-schwer ☹

Warum?

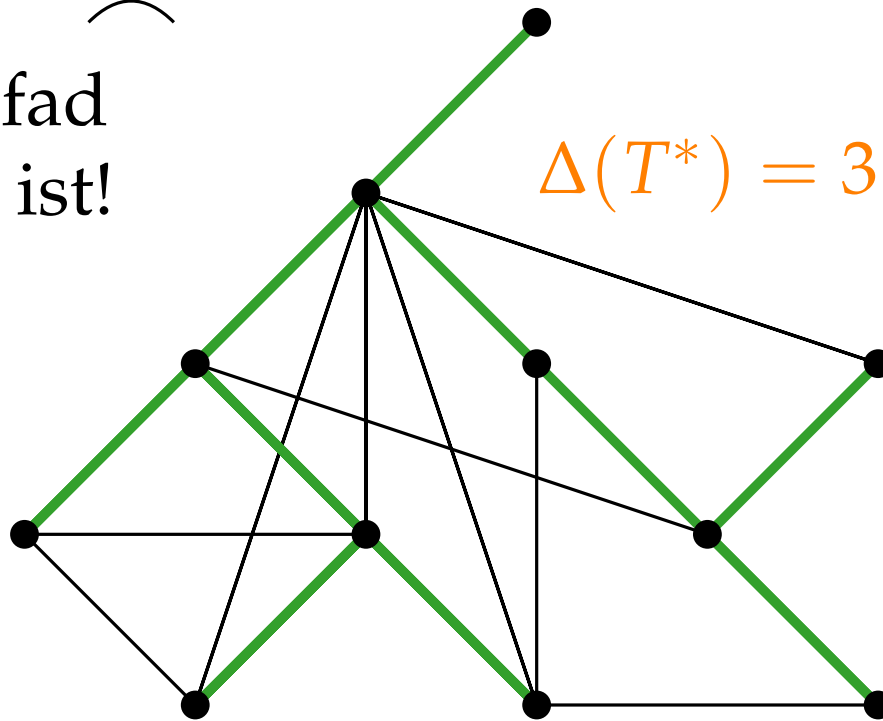


# MINIMUM-DEGREE SPANNING TREE

Gegeben sei ein zusammenhängender Graph  $G = (V, E)$ .  
Gesucht ist ein **Spannbaum**  $T$ , dessen Maximalgrad  $\Delta(T)$   
minimal unter allen Spannäumen ist.

NP-schwer ☹

da Hamiltonpfad  
ein Spezialfall ist!



# Aufwärmung

**Beob.**

Ein Spannbaum  $T$  hat

- $n$  Knoten und ? Kanten,
- Knotengradsumme  $\sum_{v \in V} \deg_T(v) = ?$
- durchschnittlichen Knotengrad  $< ?$



# Aufwärmung

**Beob.**

Ein Spannbaum  $T$  hat

- $n$  Knoten und  $n - 1$  Kanten,
- Knotengradsumme  $\sum_{v \in V} \deg_T(v) = 2n - 2$ ,
- durchschnittlichen Knotengrad  $< 2$ .

# Aufwärmung

- Beob.** Ein Spannbaum  $T$  hat
- $n$  Knoten und  $n - 1$  Kanten,
  - Knotengradsumme  $\sum_{v \in V} \deg_T(v) = 2n - 2$ ,
  - durchschnittlichen Knotengrad  $< 2$ .

- Beob.** Sei  $V' \subseteq V(G)$ .  
Dann gilt  $\Delta(G) \geq ?$

# Aufwärmung

- Beob.** Ein Spannbaum  $T$  hat
- $n$  Knoten und  $n - 1$  Kanten,
  - Knotengradsumme  $\sum_{v \in V} \deg_T(v) = 2n - 2$ ,
  - durchschnittlichen Knotengrad  $< 2$ .

- Beob.** Sei  $V' \subseteq V(G)$ .  
Dann gilt  $\Delta(G) \geq \sum_{v \in V'} \deg(v) / |V'|$ .

# Aufwärmung

- Beob.** Ein Spannbaum  $T$  hat
- $n$  Knoten und  $n - 1$  Kanten,
  - Knotengradsumme  $\sum_{v \in V} \deg_T(v) = 2n - 2$ ,
  - durchschnittlichen Knotengrad  $< 2$ .

- Beob.** Sei  $V' \subseteq V(G)$ .  
Dann gilt  $\Delta(G) \geq \sum_{v \in V'} \deg(v) / |V'|$ .

- Beob.** Sei  $T$  ein Spannbaum mit  $k = \Delta(T)$ .  
Dann hat  $T$  höchstens ? Knoten mit Grad  $k$ .

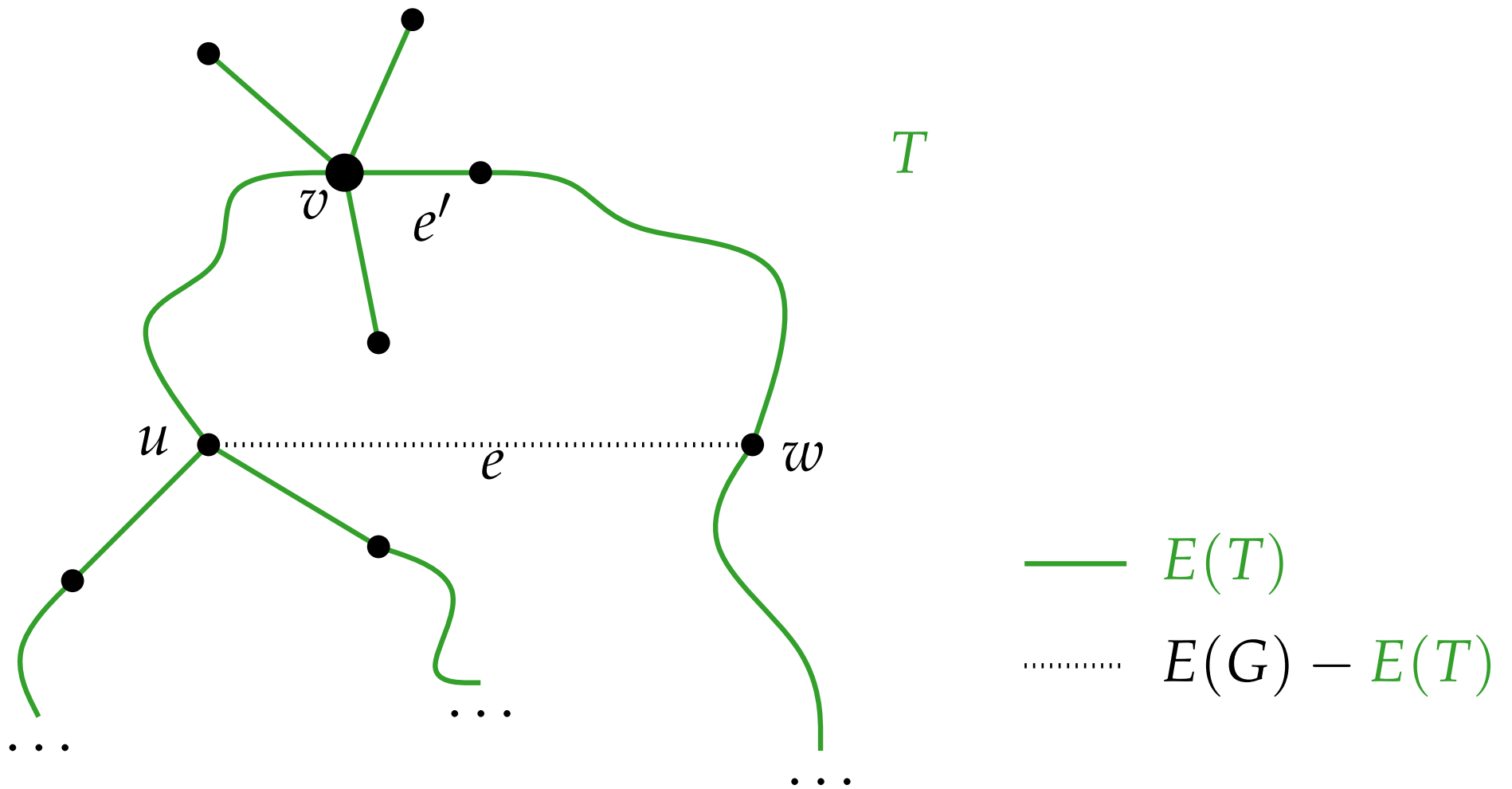
# Aufwärmung

- Beob.** Ein Spannbaum  $T$  hat
- $n$  Knoten und  $n - 1$  Kanten,
  - Knotengradsumme  $\sum_{v \in V} \deg_T(v) = 2n - 2$ ,
  - durchschnittlichen Knotengrad  $< 2$ .

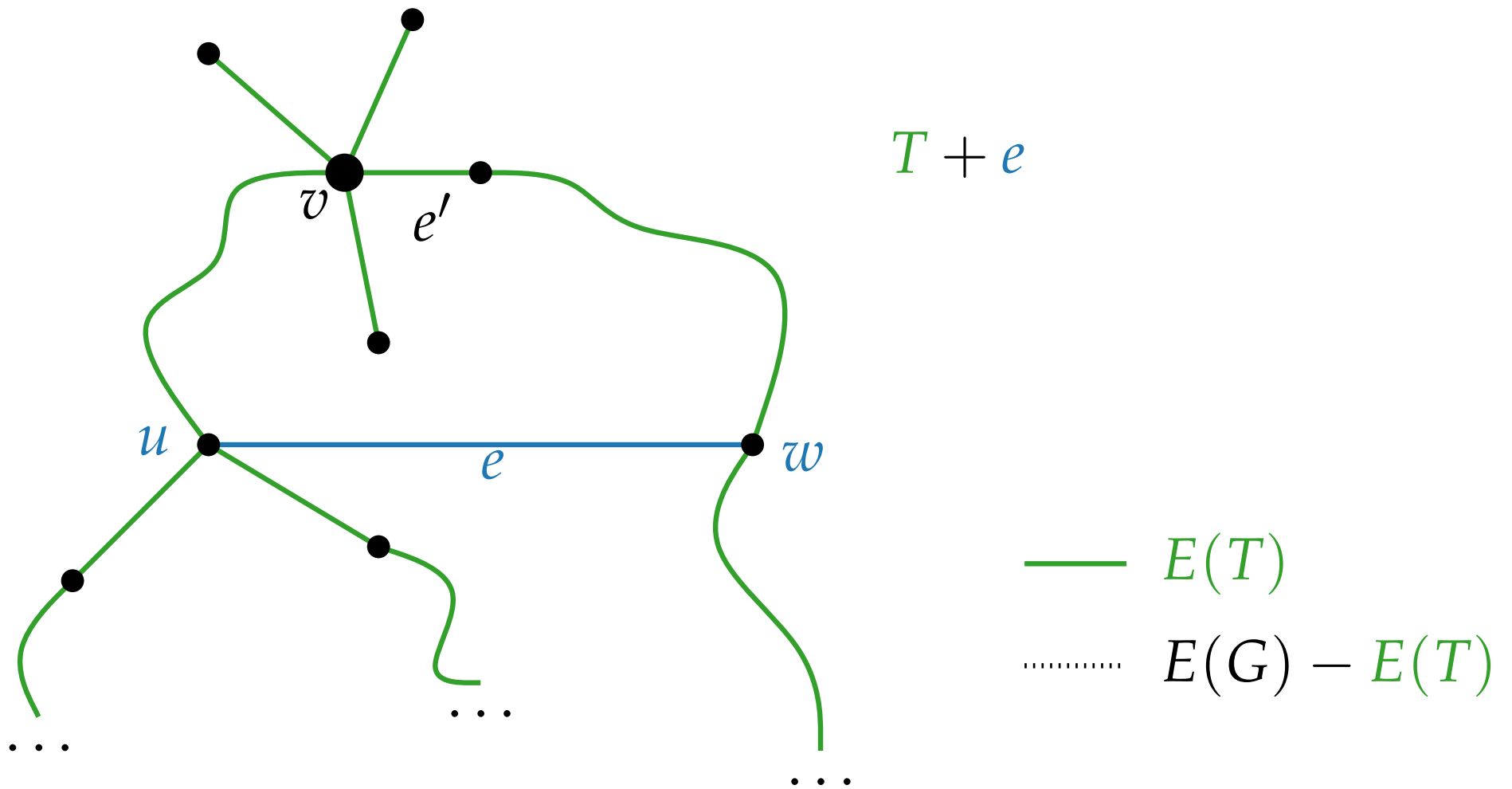
- Beob.** Sei  $V' \subseteq V(G)$ .  
Dann gilt  $\Delta(G) \geq \sum_{v \in V'} \deg(v) / |V'|$ .

- Beob.** Sei  $T$  ein Spannbaum mit  $k = \Delta(T)$ .  
Dann hat  $T$  höchstens  $\frac{2n}{k}$  Knoten mit Grad  $k$ .

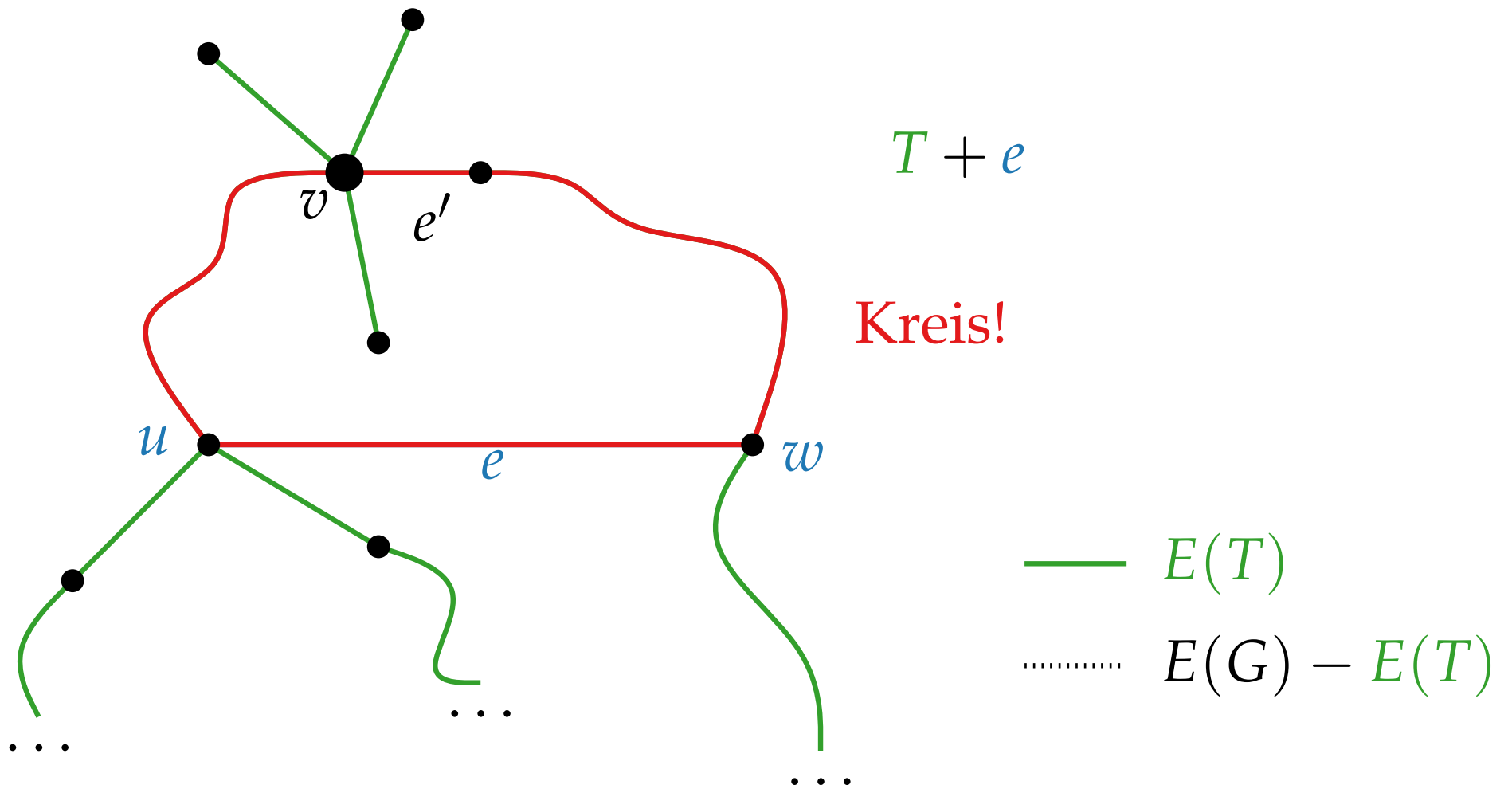
# Kantenflip



# Kantenflip

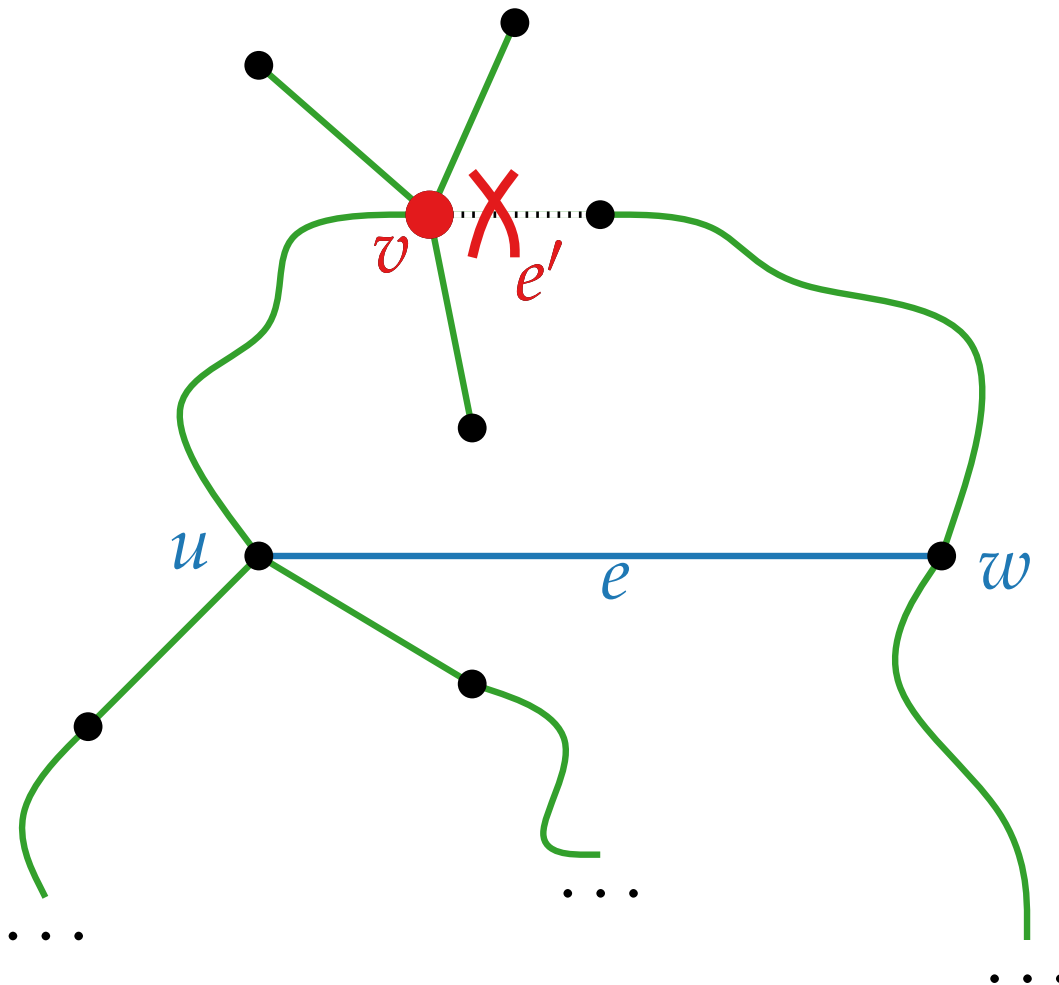


# Kantenflip





# Kantenflip



$$T + e - e'$$

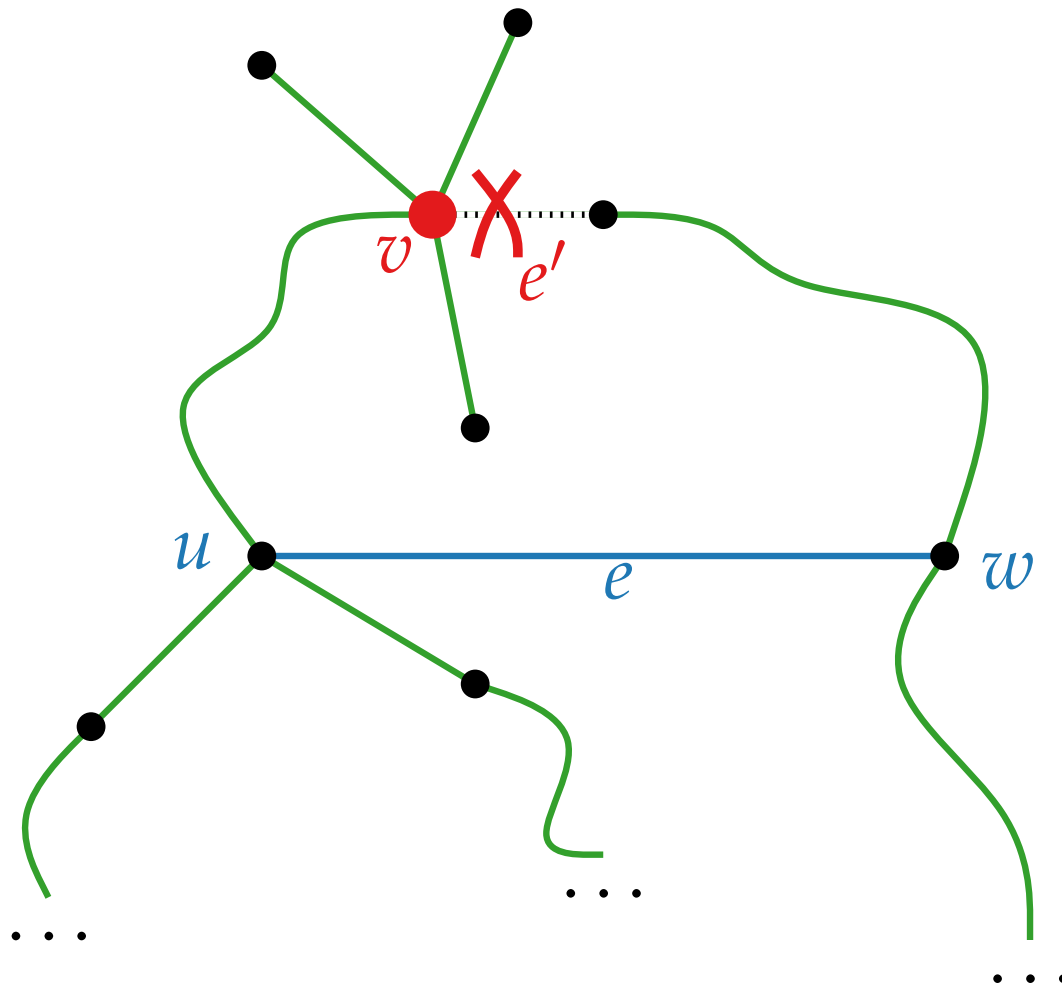
ist ein neuer **Spannbaum**

—  $E(T)$

.....  $E(G) - E(T)$

# Kantenflip

**Defi.** Ein **verbessernder Flip** in  $T$  für einen Knoten  $v$  und eine Kante  $uw \in E(G) \setminus E(T)$  ist ein Flip bei dem  $\deg_T(v) >$



$$T + e - e'$$

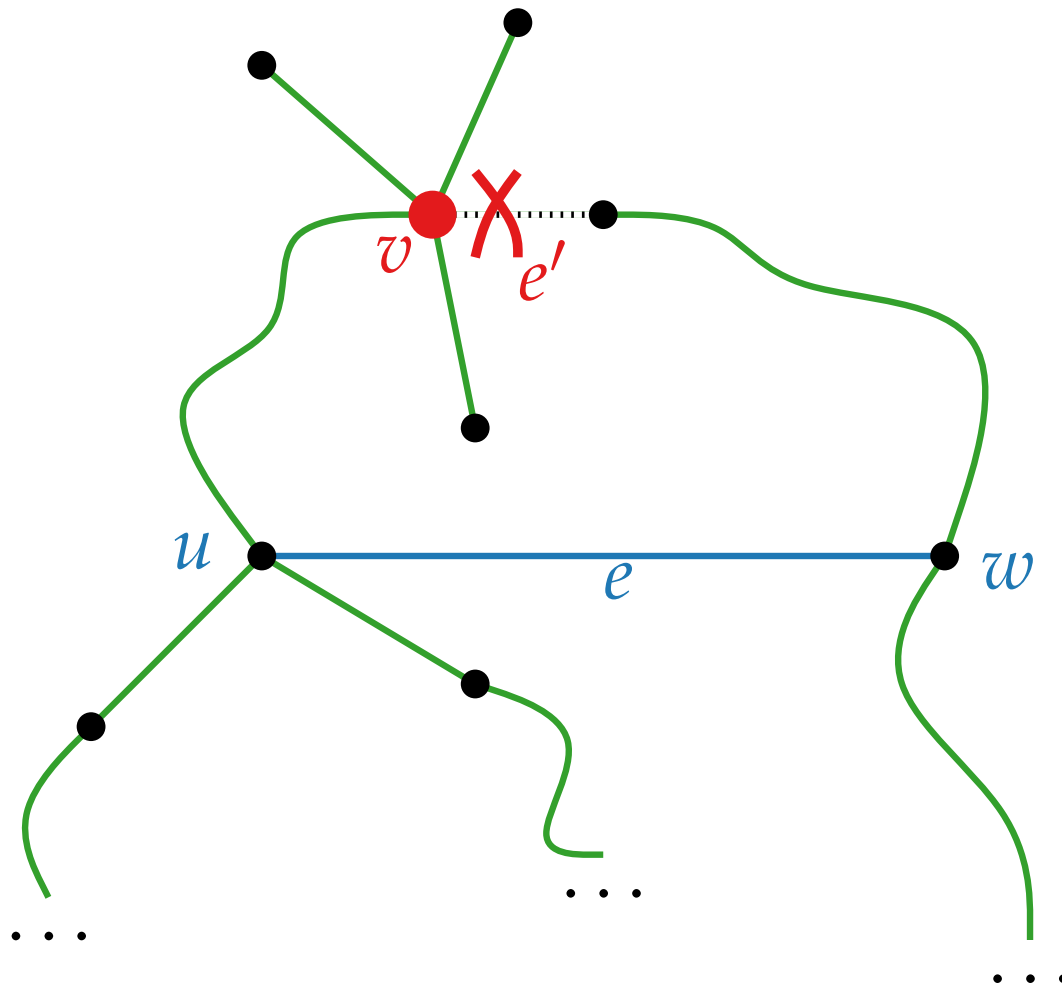
ist ein neuer **Spannbaum**

—  $E(T)$

.....  $E(G) - E(T)$

# Kantenflip

**Defi.** Ein **verbessernder Flip** in  $T$  für einen Knoten  $v$  und eine Kante  $uw \in E(G) \setminus E(T)$  ist ein Flip bei dem  $\deg_T(v) > \max\{\deg_T(u), \deg_T(w)\} + 1$ .



$$T + e - e'$$

ist ein neuer **Spannbaum**

—  $E(T)$

.....  $E(G) - E(T)$

# Lokale Suche

MinDegSpanningTreeLocalSearch( $G$ )

$T \leftarrow$  beliebiger Spannbaum von  $G$

**while**  $\exists$  “verbessernder Flip” in  $T$  für einen Knoten  $v$

mit  $\deg_T(v) \geq \Delta(T) - l$  **do**

└ führe den Flip durch

# Lokale Suche

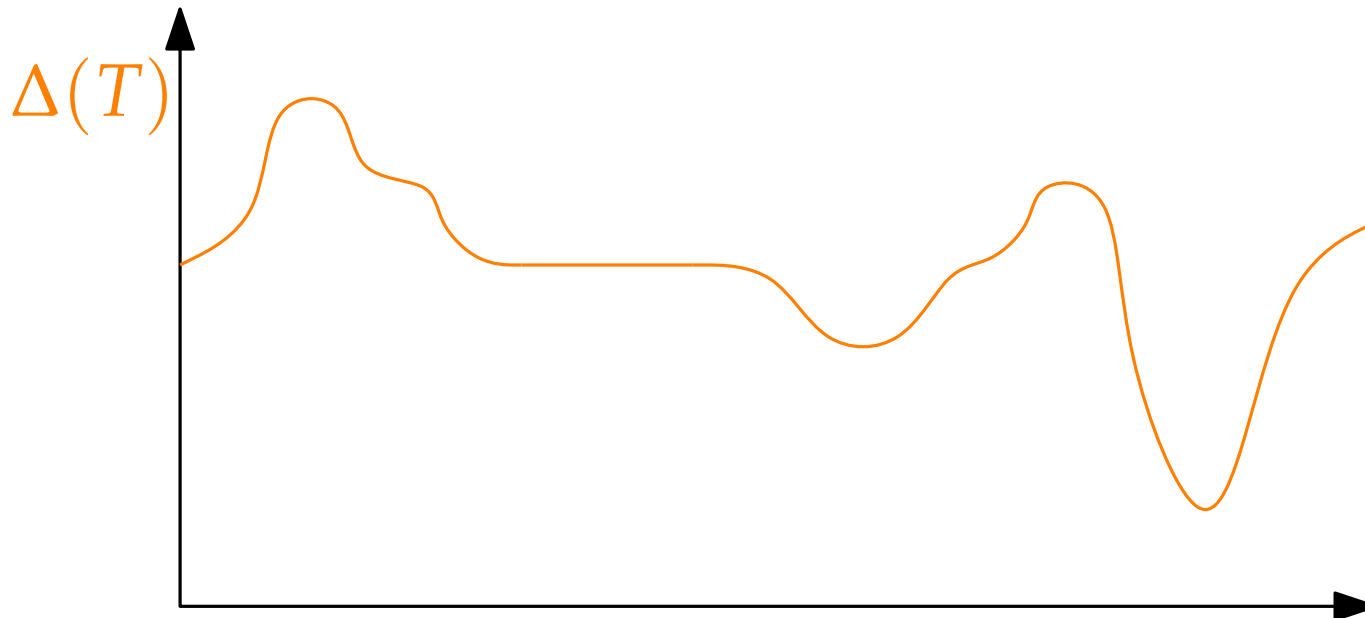
MinDegSpanningTreeLocalSearch( $G$ )

$T \leftarrow$  beliebiger Spannbaum von  $G$

**while**  $\exists$  “verbessernder Flip” in  $T$  für einen Knoten  $v$

mit  $\deg_T(v) \geq \Delta(T) - l$  **do**

└ führe den Flip durch



Achtung: Stark vereinfachte Darstellung!

Spannbäume  $T$  von  $G$

# Lokale Suche

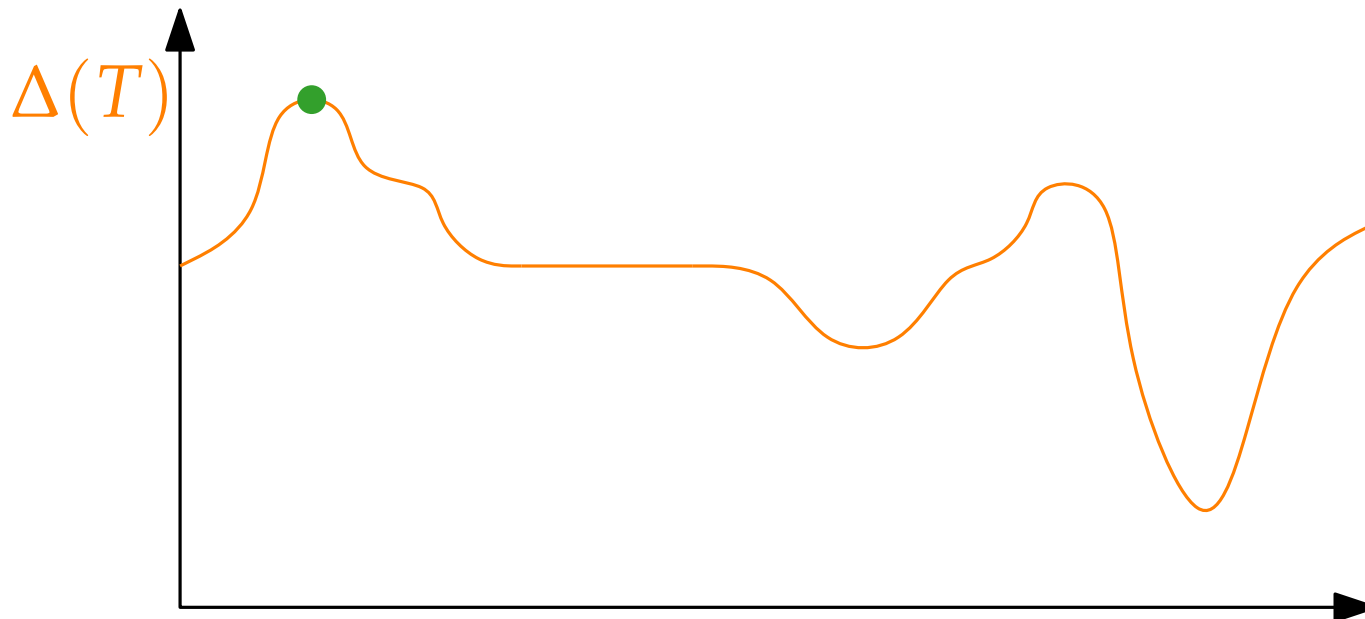
MinDegSpanningTreeLocalSearch( $G$ )

$T \leftarrow$  beliebiger Spannbaum von  $G$

**while**  $\exists$  “verbessernder Flip” in  $T$  für einen Knoten  $v$

mit  $\deg_T(v) \geq \Delta(T) - l$  **do**

└ führe den Flip durch



Achtung: Stark vereinfachte Darstellung!

Spannbäume  $T$  von  $G$

# Lokale Suche

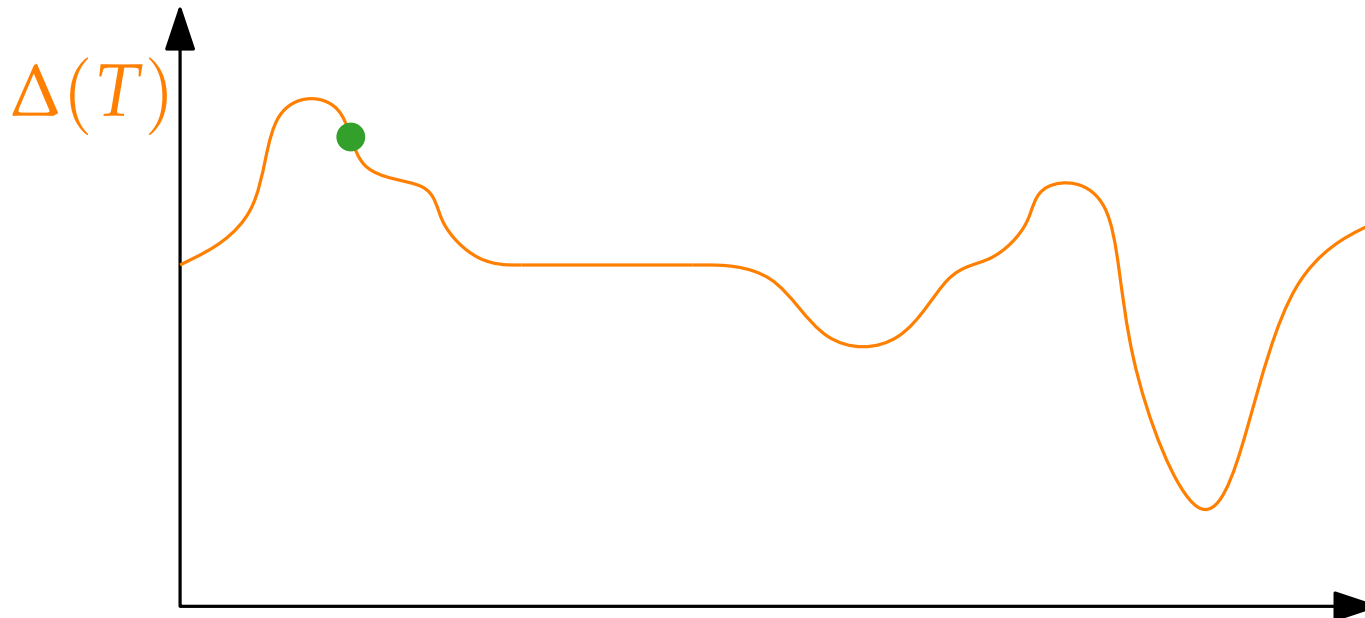
MinDegSpanningTreeLocalSearch( $G$ )

$T \leftarrow$  beliebiger Spannbaum von  $G$

**while**  $\exists$  “verbessernder Flip” in  $T$  für einen Knoten  $v$

mit  $\deg_T(v) \geq \Delta(T) - l$  **do**

└ führe den Flip durch



Achtung: Stark vereinfachte Darstellung!

Spannbäume  $T$  von  $G$

# Lokale Suche

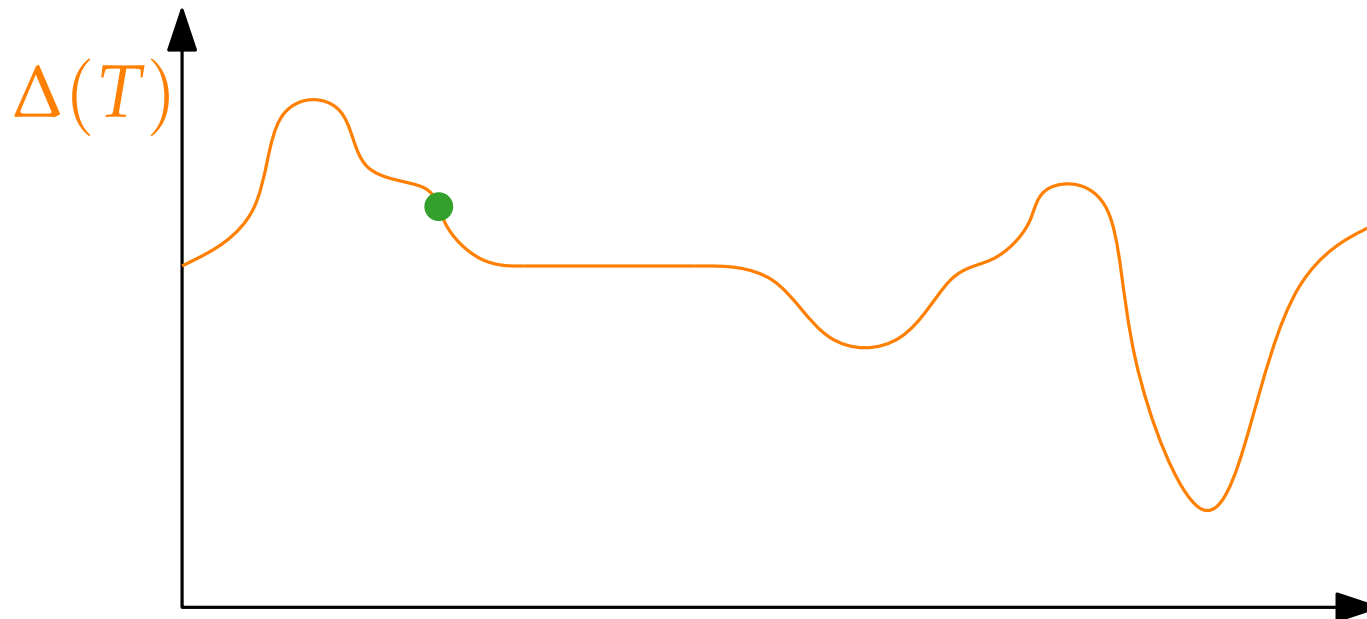
MinDegSpanningTreeLocalSearch( $G$ )

$T \leftarrow$  beliebiger Spannbaum von  $G$

**while**  $\exists$  “verbessernder Flip” in  $T$  für einen Knoten  $v$

mit  $\deg_T(v) \geq \Delta(T) - l$  **do**

└ führe den Flip durch



Achtung: Stark vereinfachte Darstellung!

Spannbäume  $T$  von  $G$



# Lokale Suche

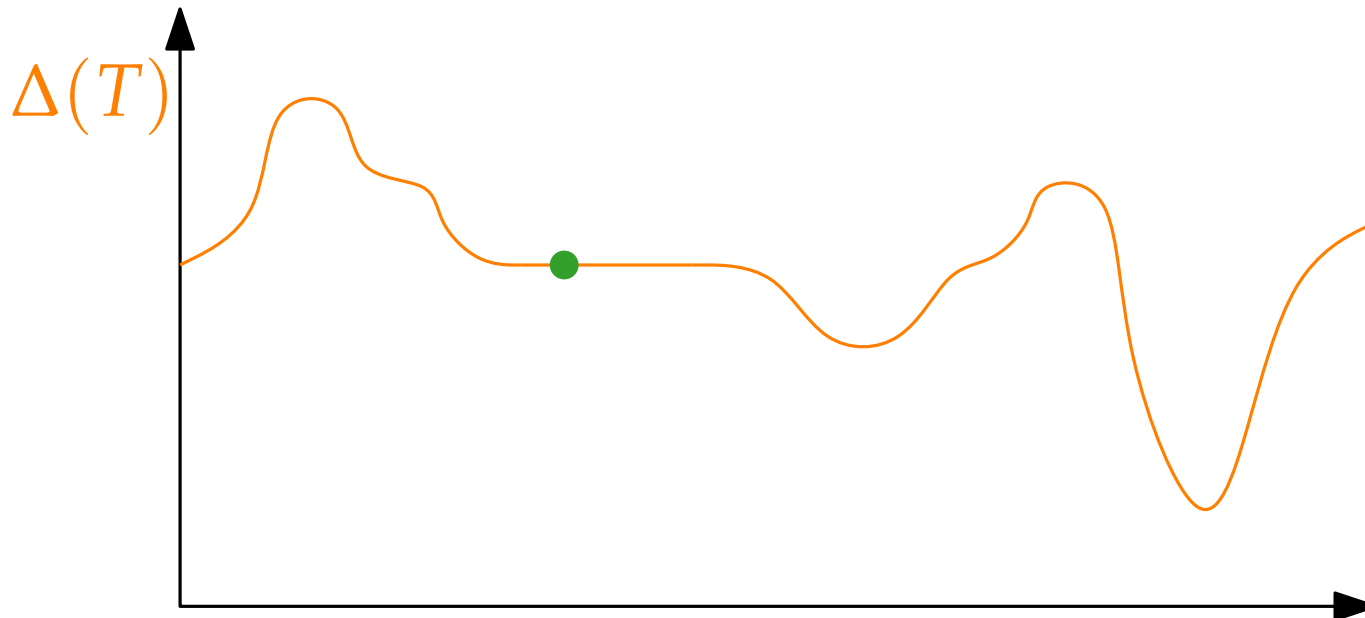
MinDegSpanningTreeLocalSearch( $G$ )

$T \leftarrow$  beliebiger Spannbaum von  $G$

**while**  $\exists$  “verbessernder Flip” in  $T$  für einen Knoten  $v$

mit  $\deg_T(v) \geq \Delta(T) - l$  **do**

└ führe den Flip durch



Achtung: Stark vereinfachte Darstellung!

Spannbäume  $T$  von  $G$

# Lokale Suche

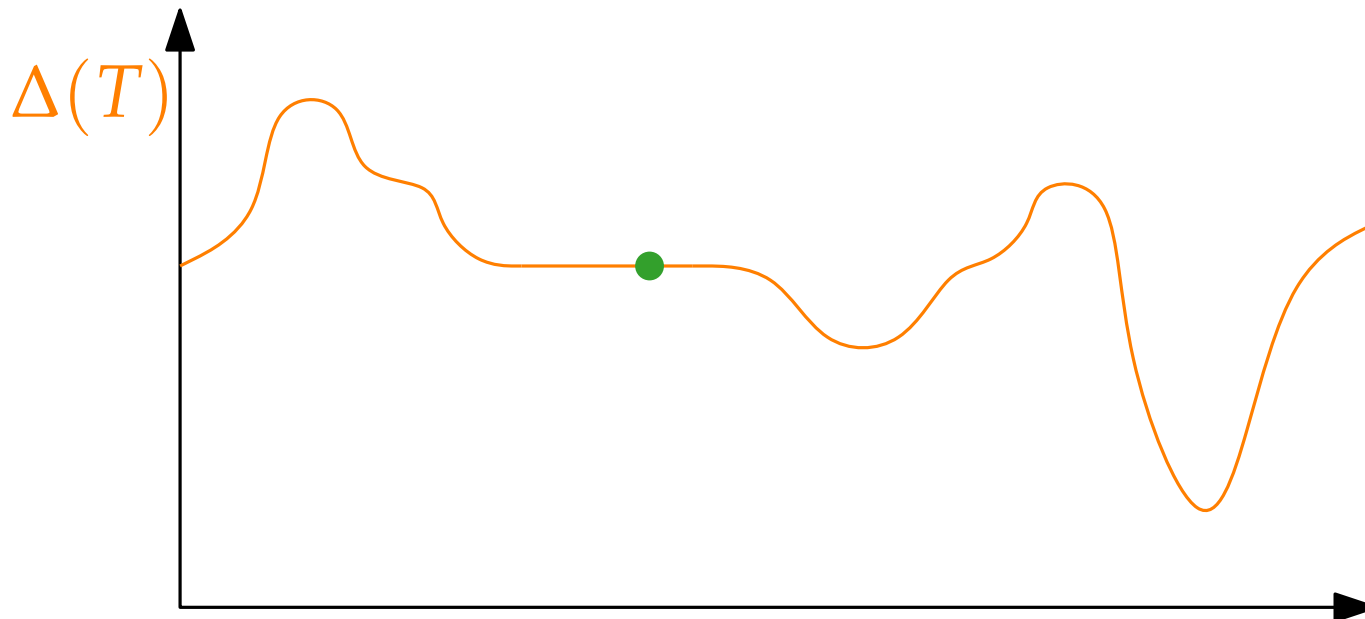
MinDegSpanningTreeLocalSearch( $G$ )

$T \leftarrow$  beliebiger Spannbaum von  $G$

**while**  $\exists$  “verbessernder Flip” in  $T$  für einen Knoten  $v$

mit  $\deg_T(v) \geq \Delta(T) - l$  **do**

└ führe den Flip durch



Achtung: Stark vereinfachte Darstellung!

Spannbäume  $T$  von  $G$

# Lokale Suche

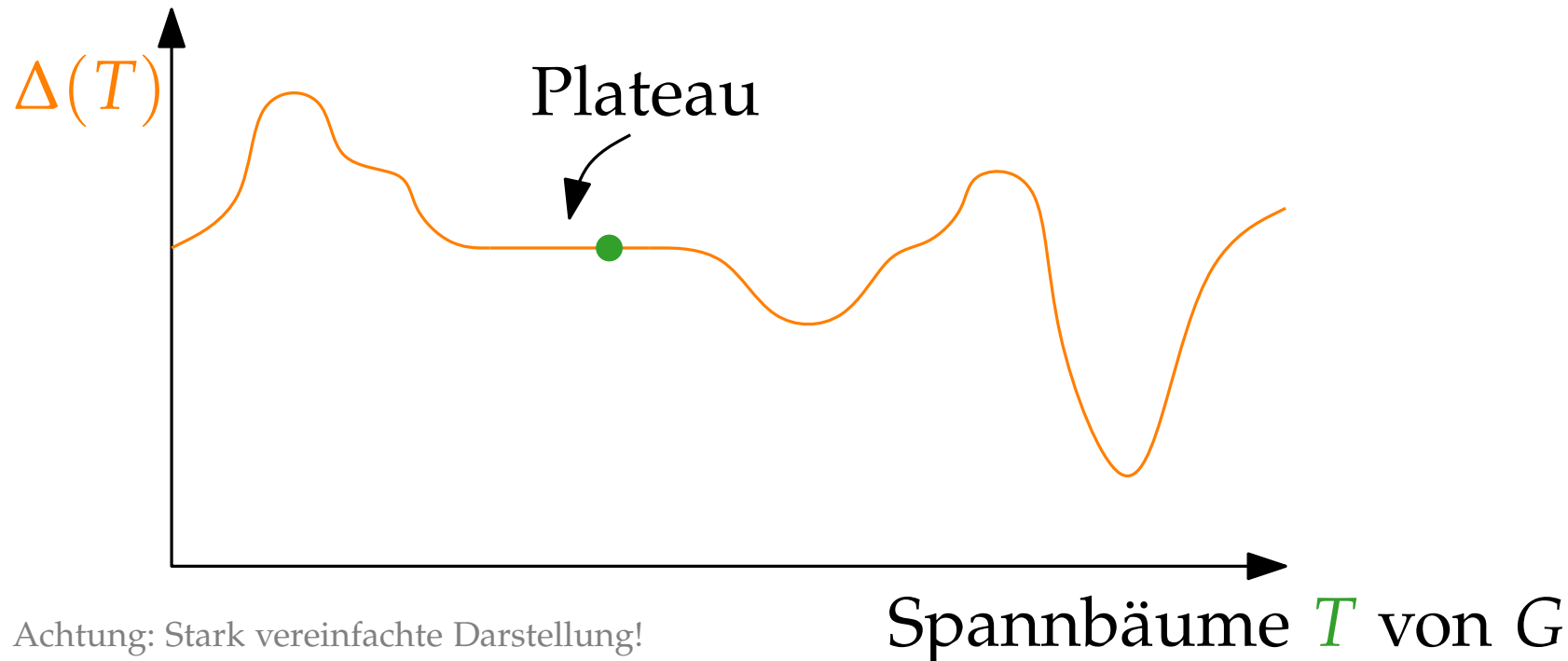
MinDegSpanningTreeLocalSearch( $G$ )

$T \leftarrow$  beliebiger Spannbaum von  $G$

**while**  $\exists$  “verbessernder Flip” in  $T$  für einen Knoten  $v$

mit  $\deg_T(v) \geq \Delta(T) - l$  **do**

└ führe den Flip durch



# Lokale Suche

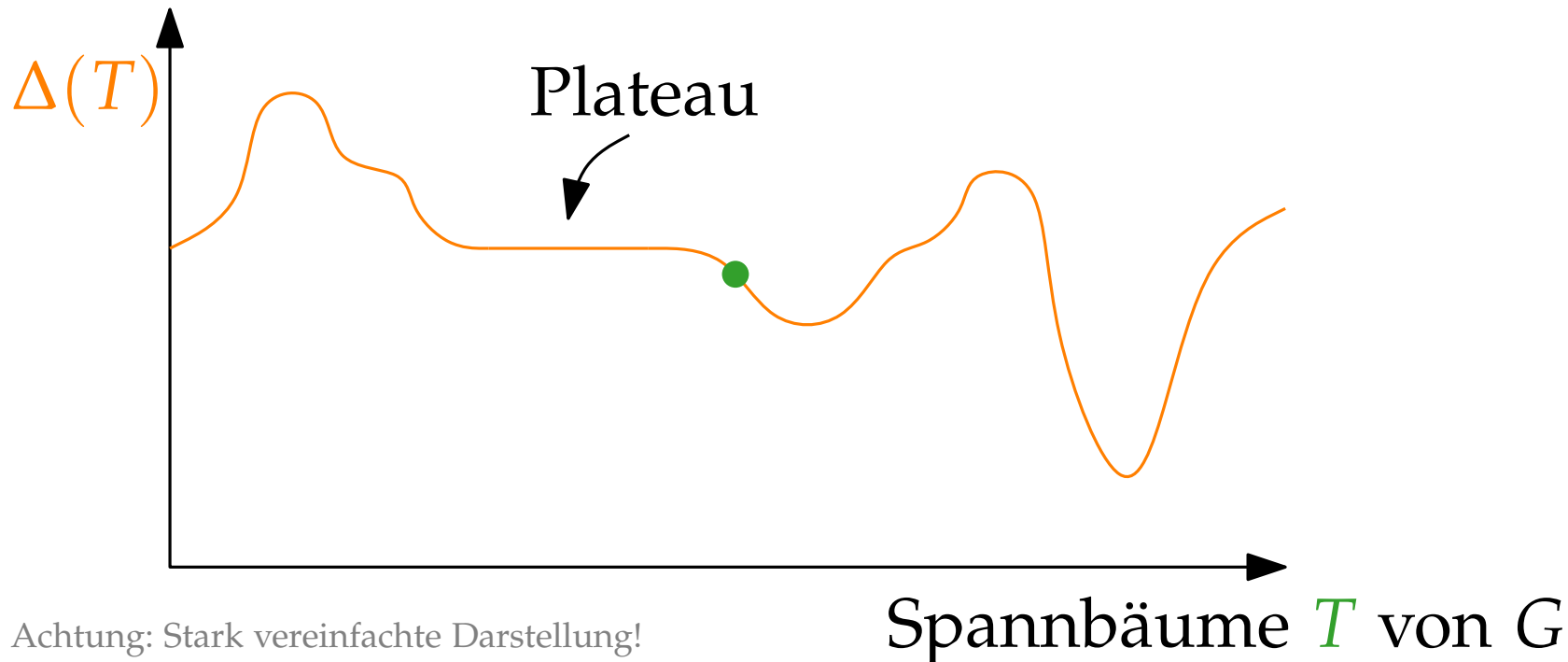
MinDegSpanningTreeLocalSearch( $G$ )

$T \leftarrow$  beliebiger Spannbaum von  $G$

**while**  $\exists$  “verbessernder Flip” in  $T$  für einen Knoten  $v$

mit  $\deg_T(v) \geq \Delta(T) - l$  **do**

└ führe den Flip durch



Achtung: Stark vereinfachte Darstellung!

# Lokale Suche

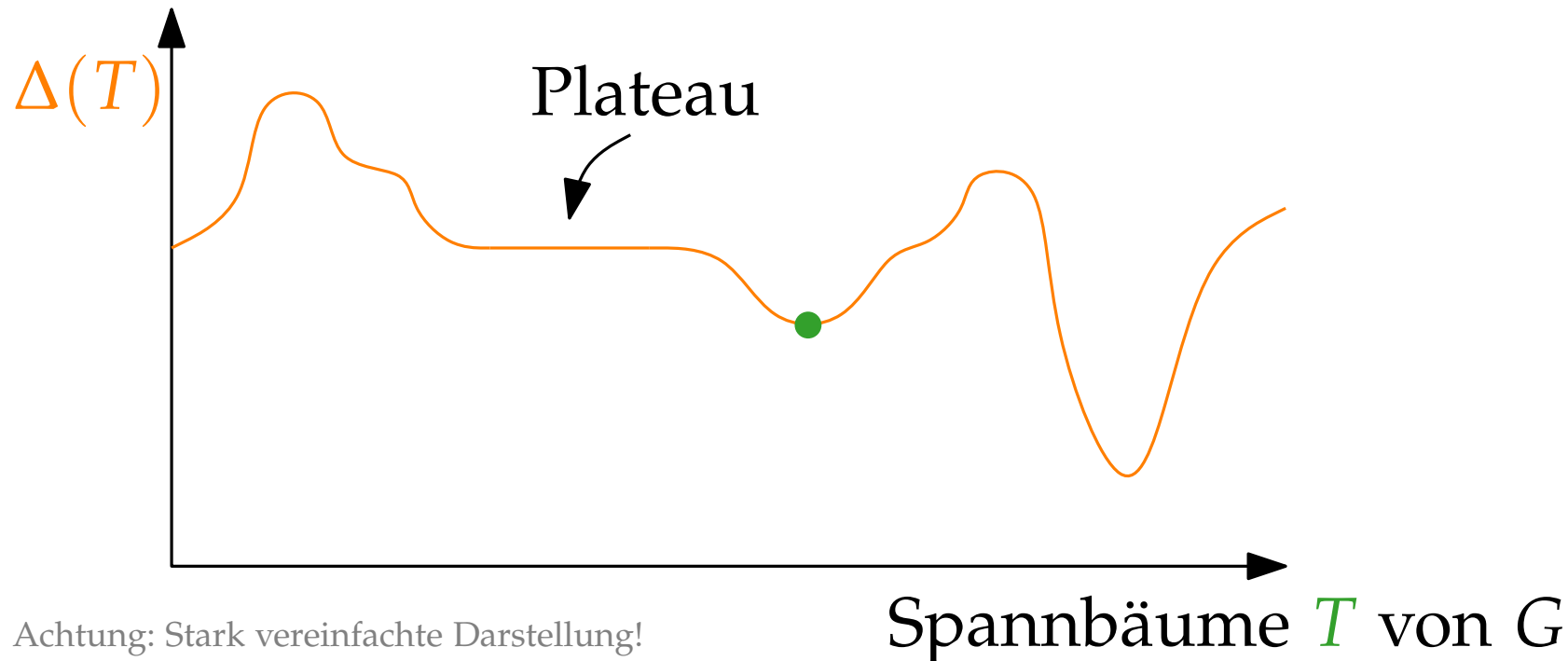
MinDegSpanningTreeLocalSearch( $G$ )

$T \leftarrow$  beliebiger Spannbaum von  $G$

**while**  $\exists$  “verbessernder Flip” in  $T$  für einen Knoten  $v$

mit  $\deg_T(v) \geq \Delta(T) - l$  **do**

└ führe den Flip durch



Achtung: Stark vereinfachte Darstellung!

# Lokale Suche

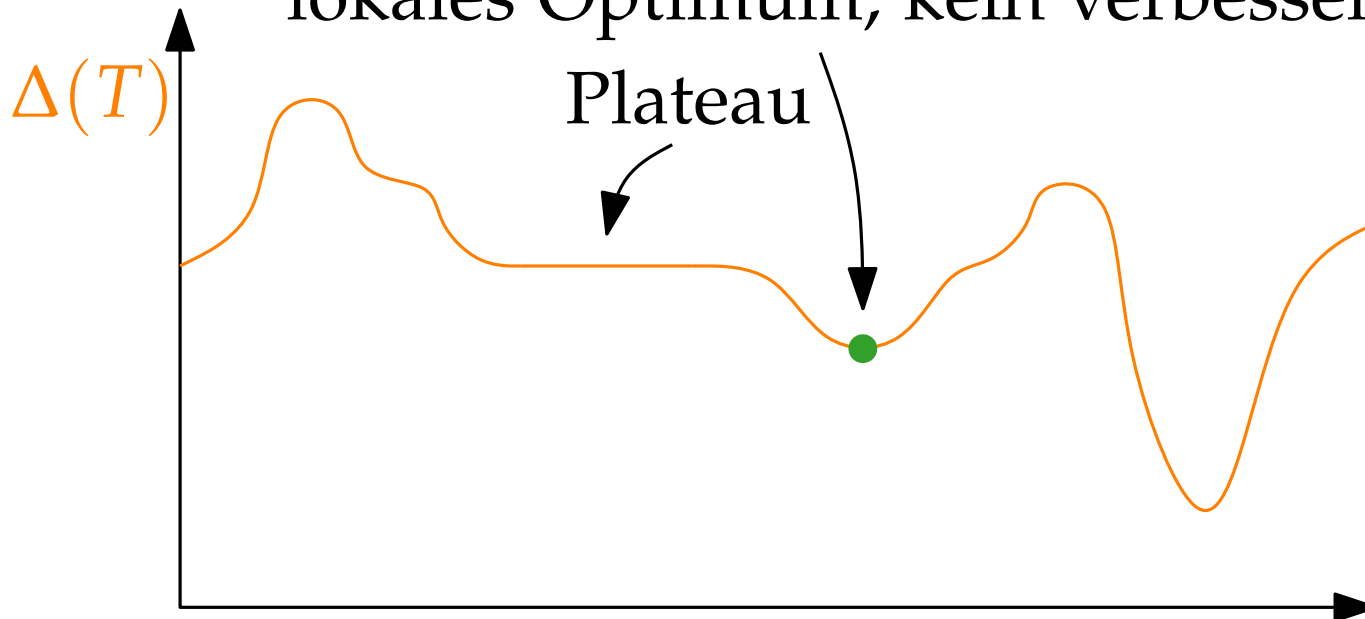
MinDegSpanningTreeLocalSearch( $G$ )

$T \leftarrow$  beliebiger Spannbaum von  $G$

**while**  $\exists$  “verbessernder Flip” in  $T$  für einen Knoten  $v$   
mit  $\deg_T(v) \geq \Delta(T) - l$  **do**

└ führe den Flip durch

lokales Optimum; kein verbessernder Flip mehr



Achtung: Stark vereinfachte Darstellung!

Spannbäume  $T$  von  $G$

# Lokale Suche

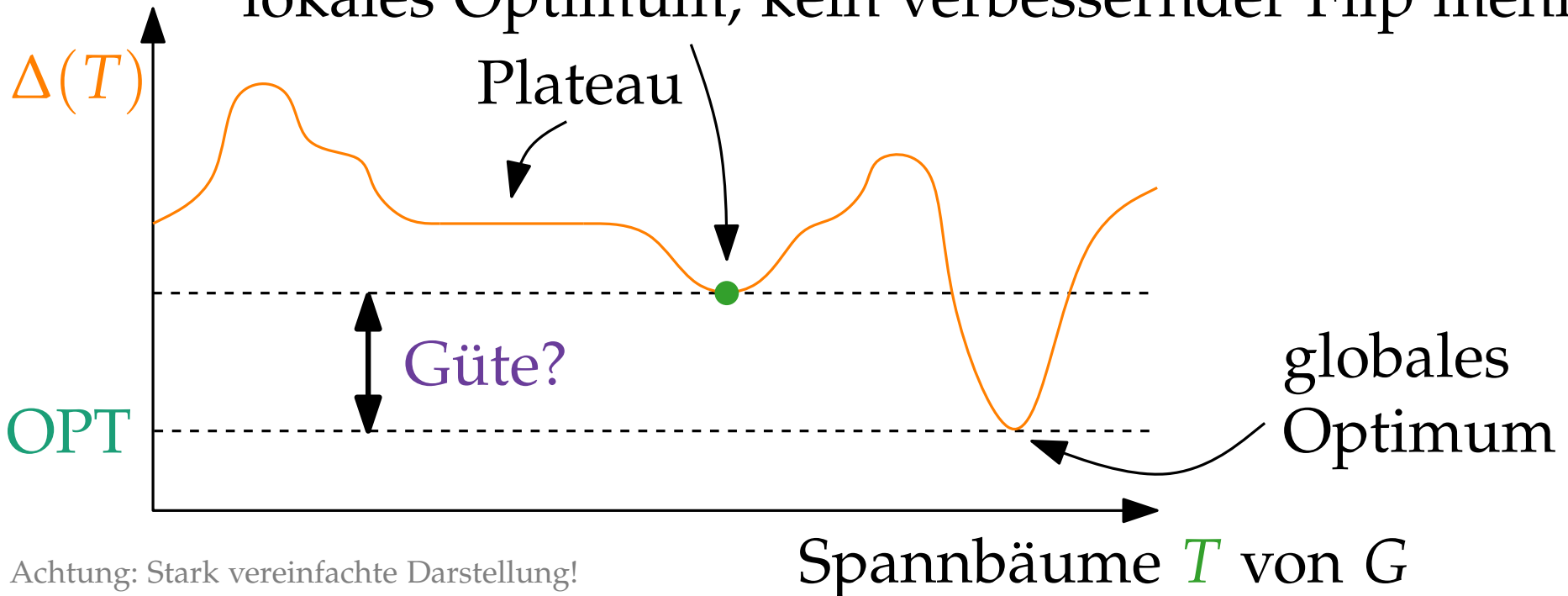
MinDegSpanningTreeLocalSearch( $G$ )

$T \leftarrow$  beliebiger Spannbaum von  $G$

**while**  $\exists$  “verbessernder Flip” in  $T$  für einen Knoten  $v$   
mit  $\deg_T(v) \geq \Delta(T) - l$  **do**

└ führe den Flip durch

lokales Optimum; kein verbessernder Flip mehr



Achtung: Stark vereinfachte Darstellung!

# Lokale Suche

MinDegSpanningTreeLocalSearch( $G$ )

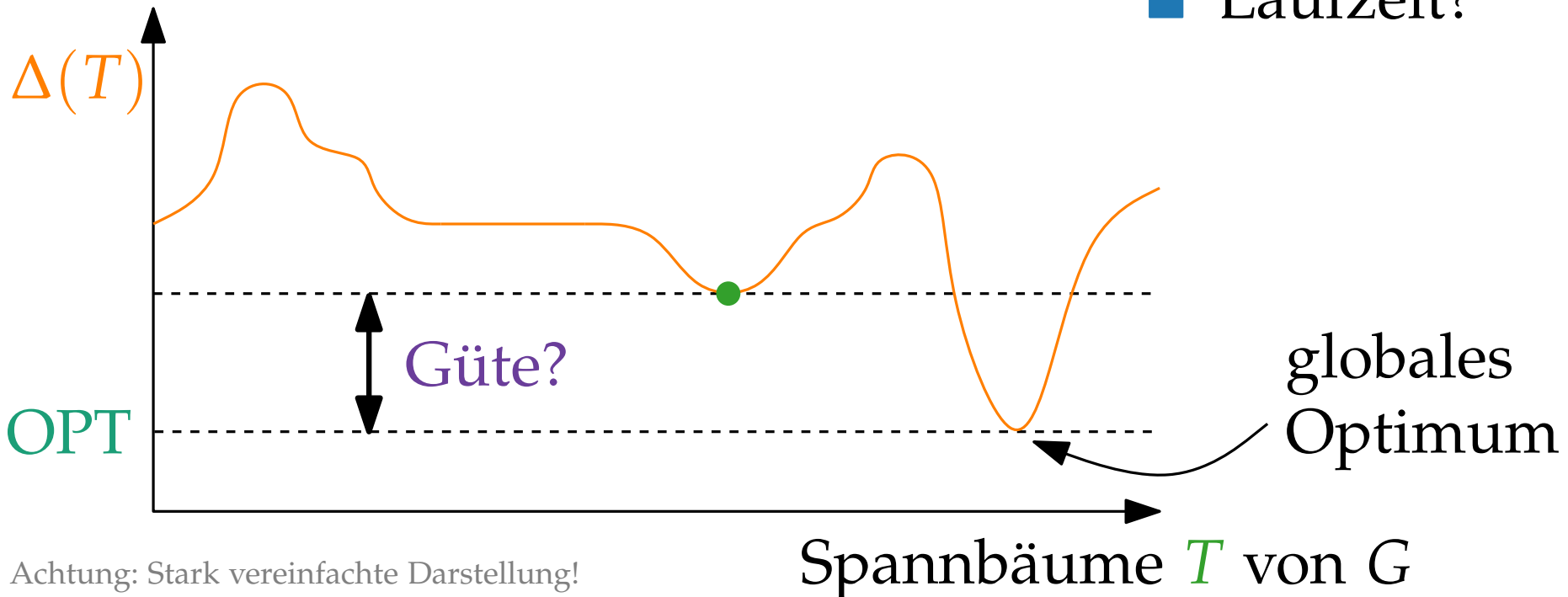
$T \leftarrow$  beliebiger Spannbaum von  $G$

**while**  $\exists$  “verbessernder Flip” in  $T$  für einen Knoten  $v$   
mit  $\deg_T(v) \geq \Delta(T) - l$  **do**

└ führe den Flip durch

■ Terminierung?

■ Laufzeit?



Achtung: Stark vereinfachte Darstellung!



# Lokale Suche

MinDegSpanningTreeLocalSearch( $G$ )

$T \leftarrow$  beliebiger Spannbaum von  $G$

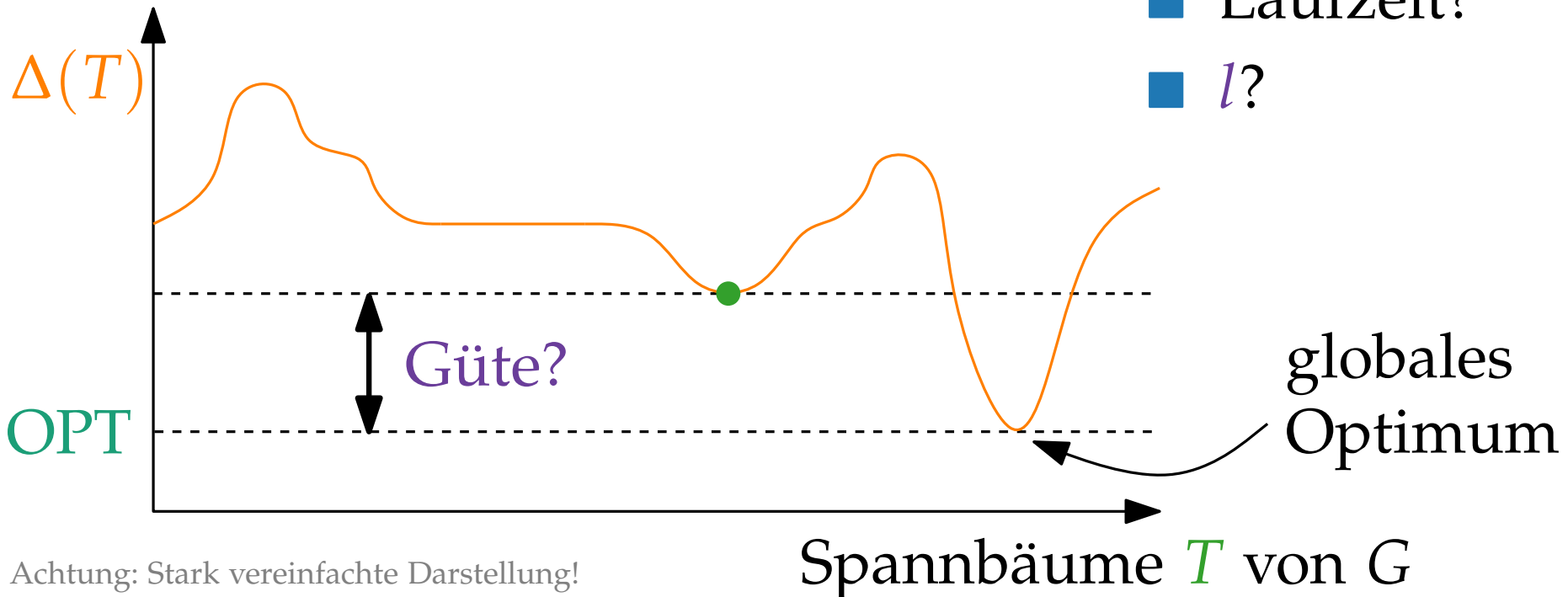
**while**  $\exists$  “verbessernder Flip” in  $T$  für einen Knoten  $v$   
mit  $\deg_T(v) \geq \Delta(T) - l$  **do**

└ führe den Flip durch

■ Terminierung?

■ Laufzeit?

■  $l$ ?



Achtung: Stark vereinfachte Darstellung!

# Lokale Suche

MinDegSpanningTreeLocalSearch( $G$ )

$T \leftarrow$  beliebiger Spannbaum von  $G$

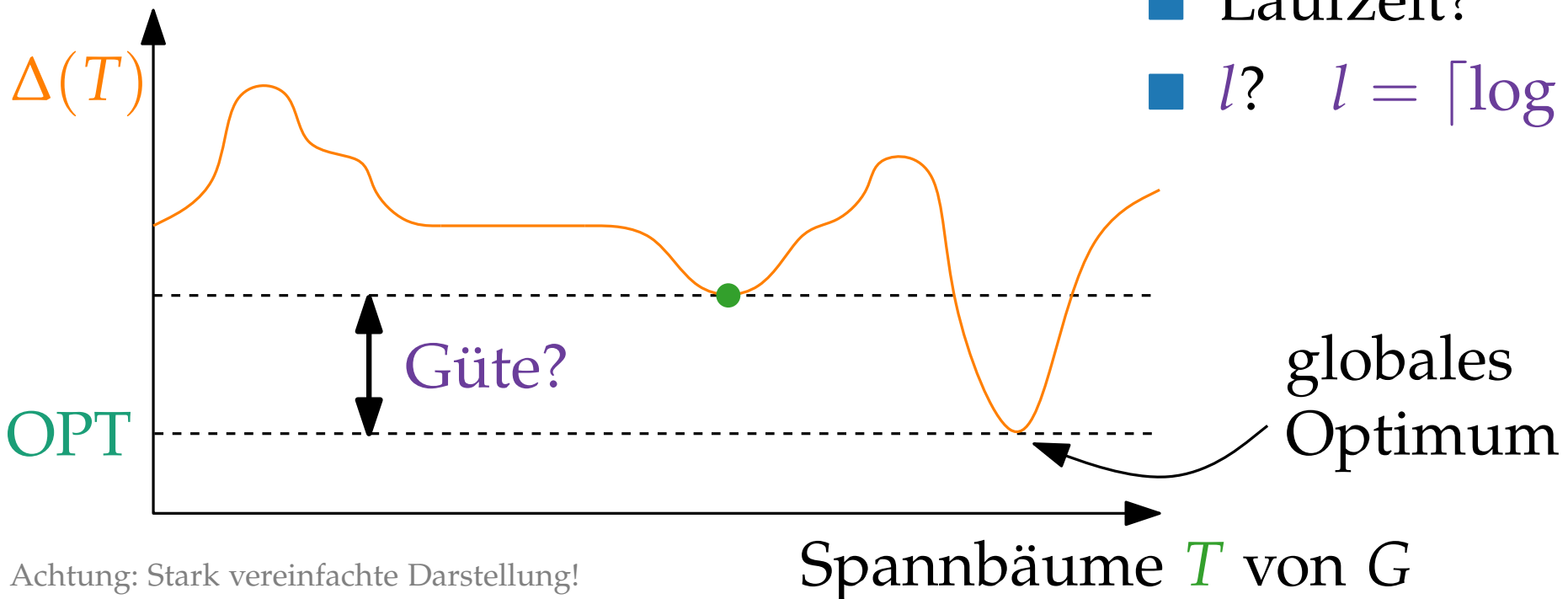
**while**  $\exists$  “verbessernder Flip” in  $T$  für einen Knoten  $v$   
mit  $\deg_T(v) \geq \Delta(T) - l$  **do**

    führe den Flip durch

■ Terminierung?

■ Laufzeit?

■  $l?$   $l = \lceil \log n \rceil$



Achtung: Stark vereinfachte Darstellung!

# Lokale Suche

MinDegSpanningTreeLocalSearch( $G$ )

$T \leftarrow$  beliebiger Spannbaum von  $G$

**while**  $\exists$  “verbessernder Flip” in  $T$  für einen Knoten  $v$   
mit  $\deg_T(v) \geq \Delta(T) - l$  **do**

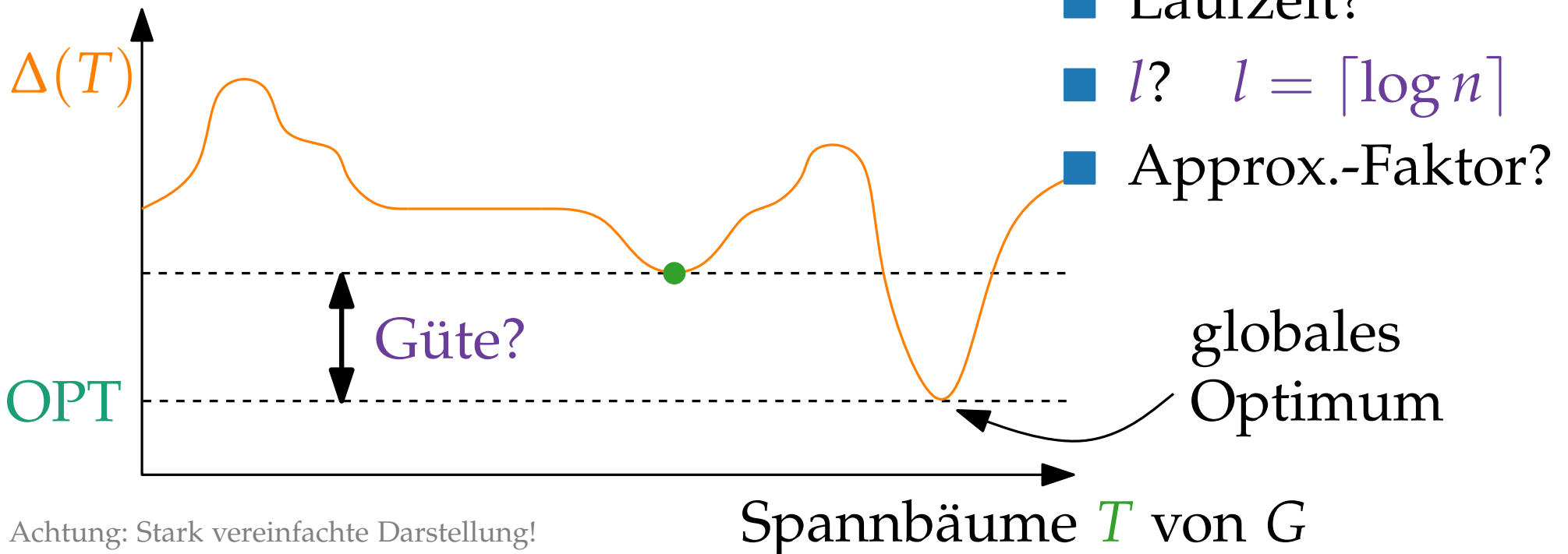
führe den Flip durch

■ Terminierung?

■ Laufzeit?

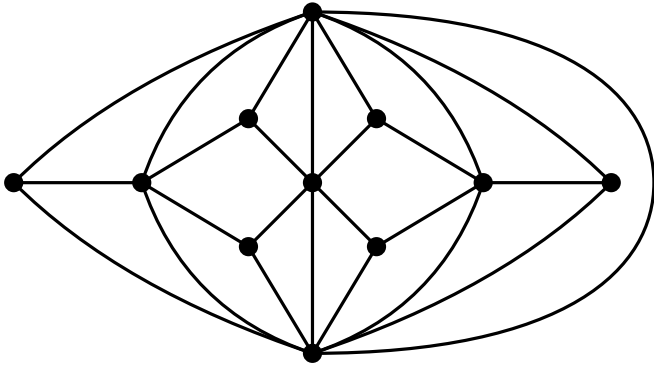
■  $l$ ?  $l = \lceil \log n \rceil$

■ Approx.-Faktor?

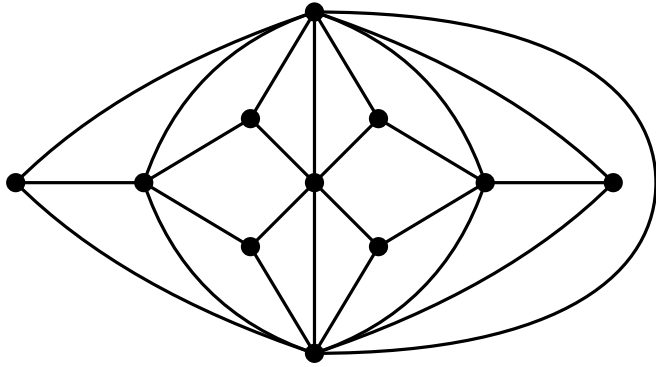


Achtung: Stark vereinfachte Darstellung!

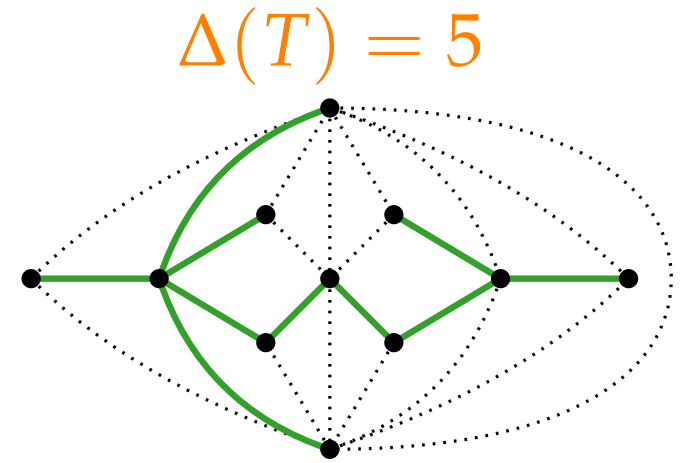
# Beispiel



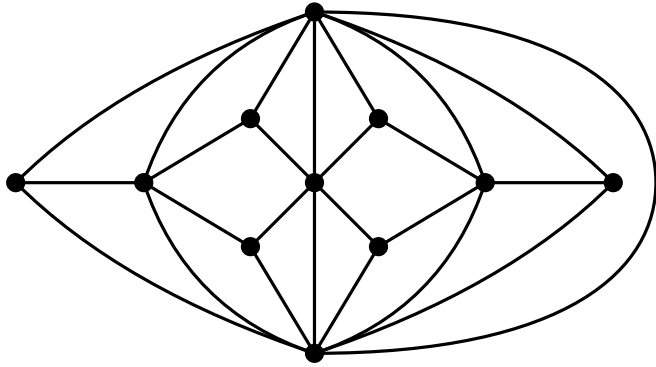
# Beispiel



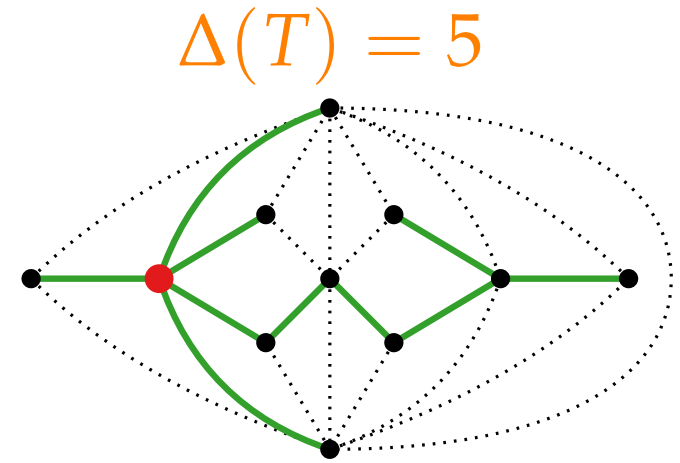
wähle  
beliebigen  
→  
Spannbaum



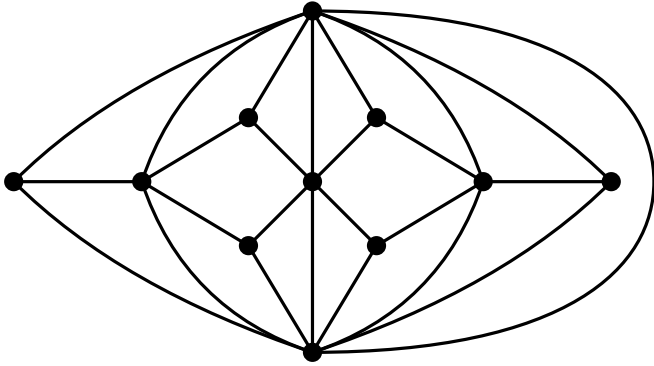
# Beispiel



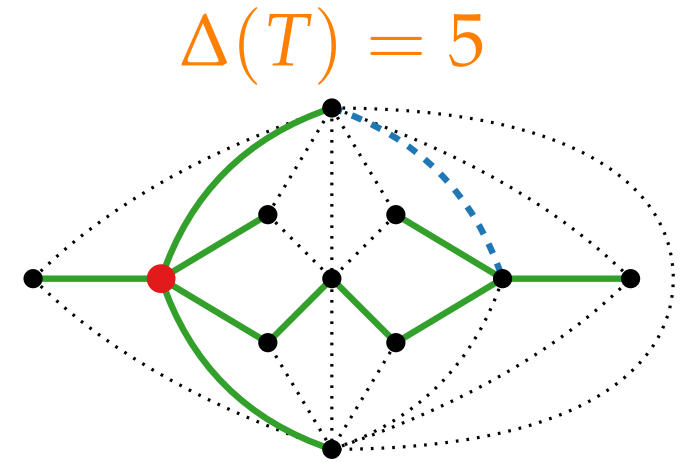
wähle  
beliebigen  
→  
Spannbaum



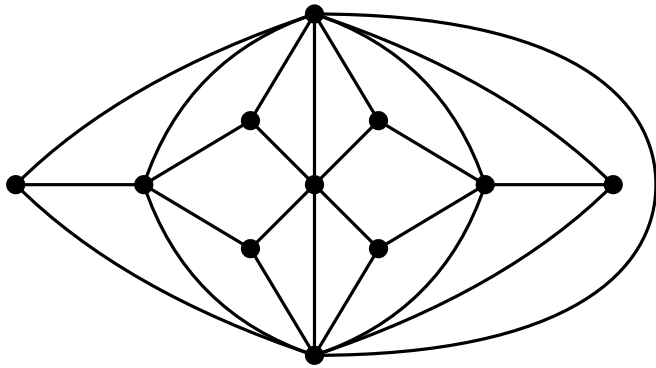
# Beispiel



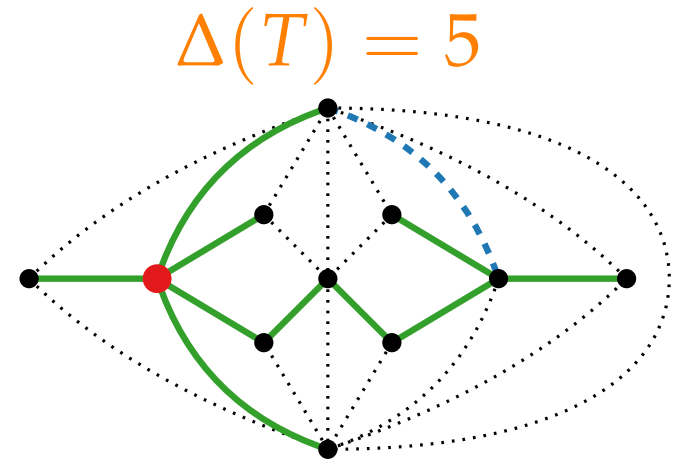
wähle  
beliebigen  
→  
Spannbaum



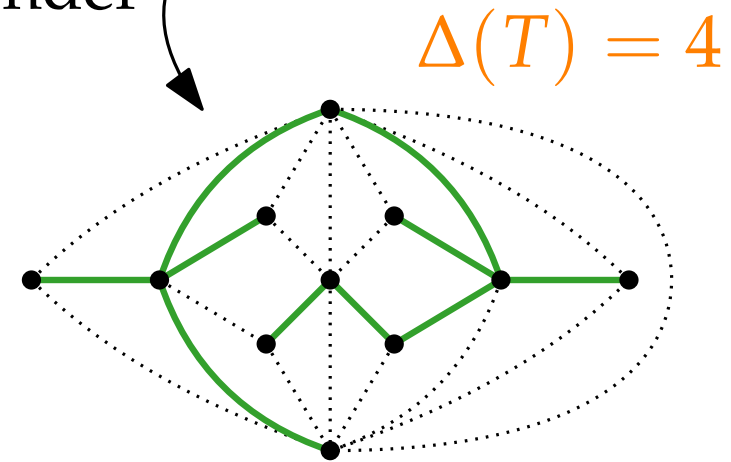
# Beispiel



wähle  
beliebigen  
→  
Spannbaum

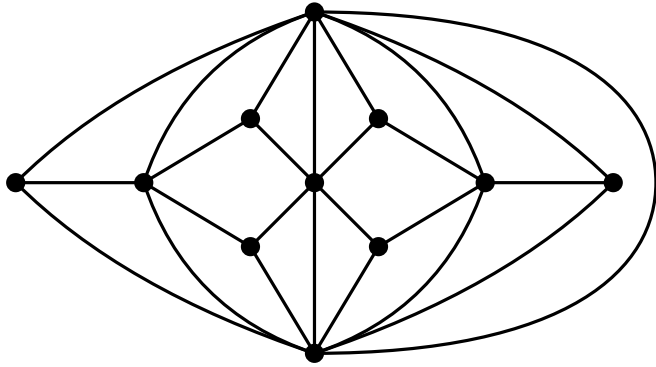


verbessernder  
Flip

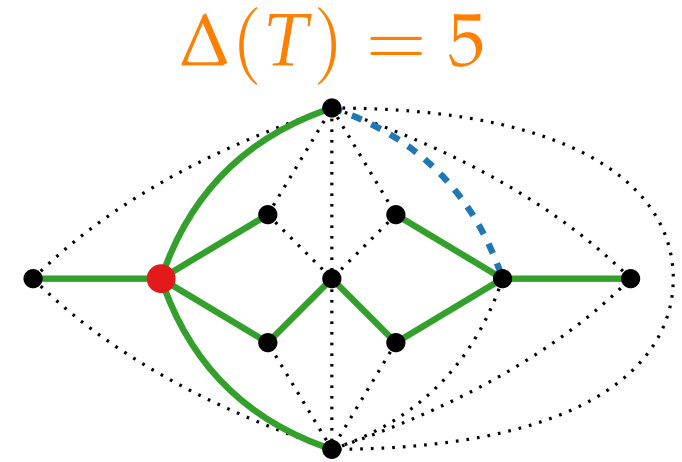




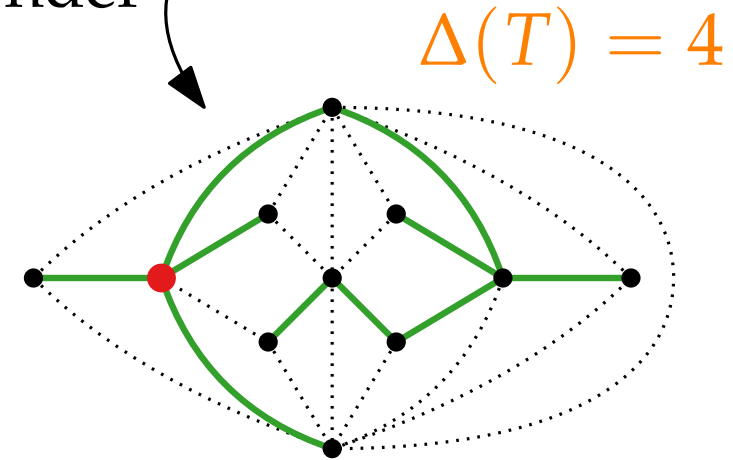
# Beispiel



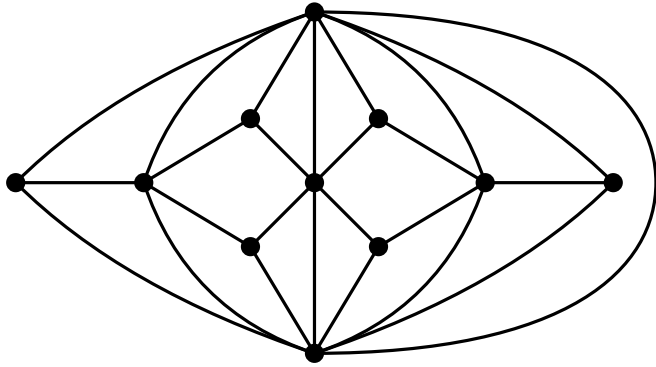
wähle  
beliebigen  
→  
Spannbaum



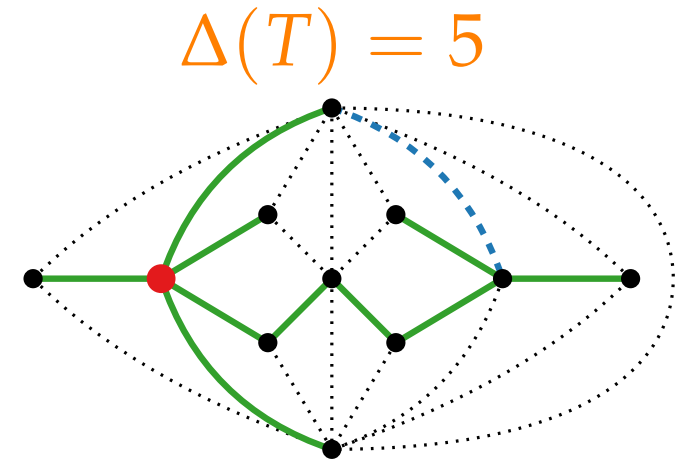
verbessernder  
Flip



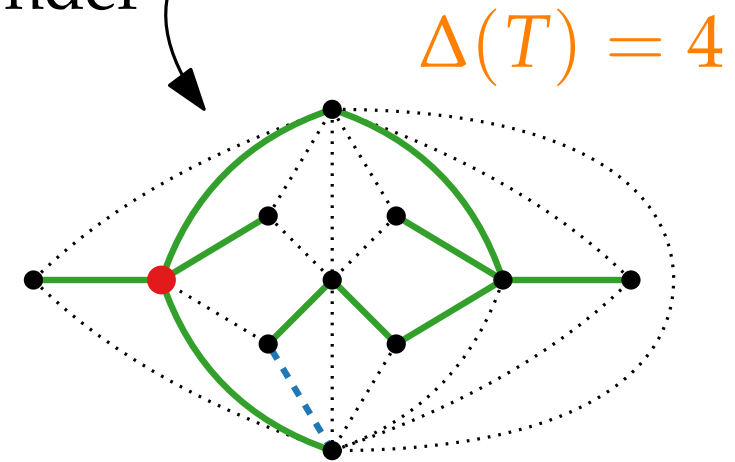
# Beispiel



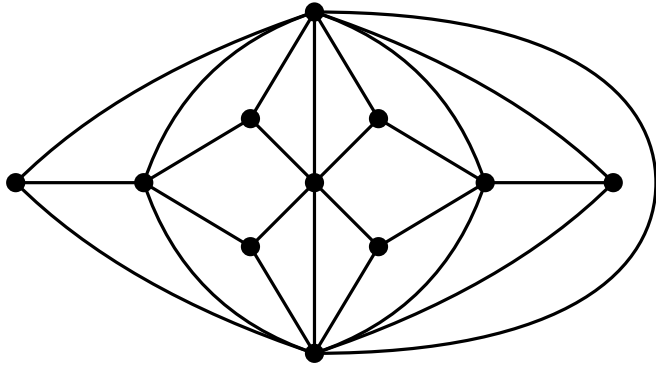
wähle  
beliebigen  
→  
Spannbaum



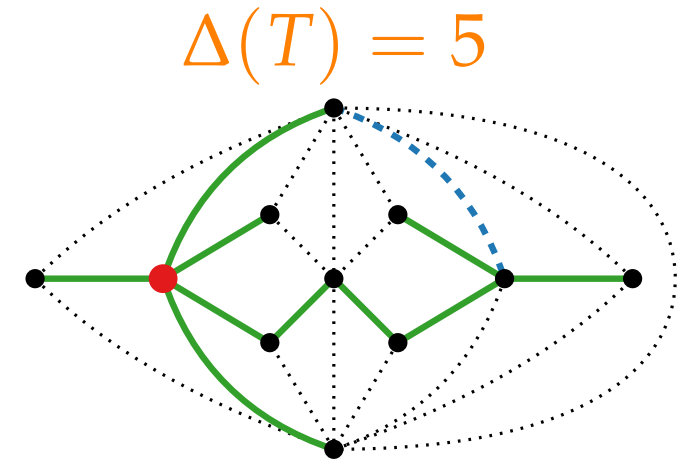
verbessernder  
Flip



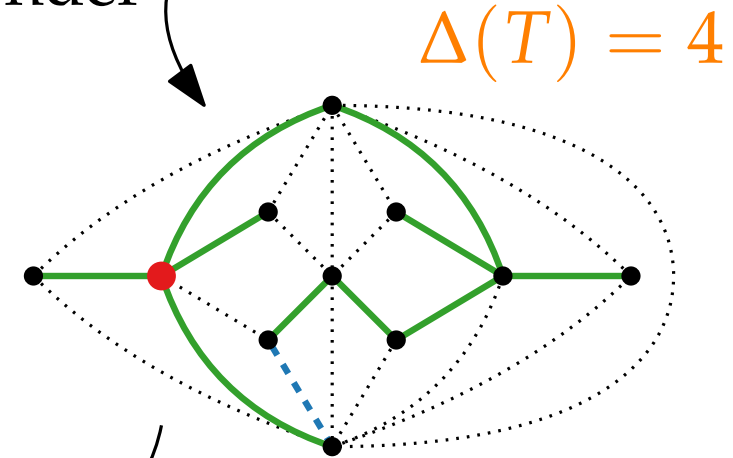
# Beispiel



wähle  
beliebigen  
→  
Spannbaum

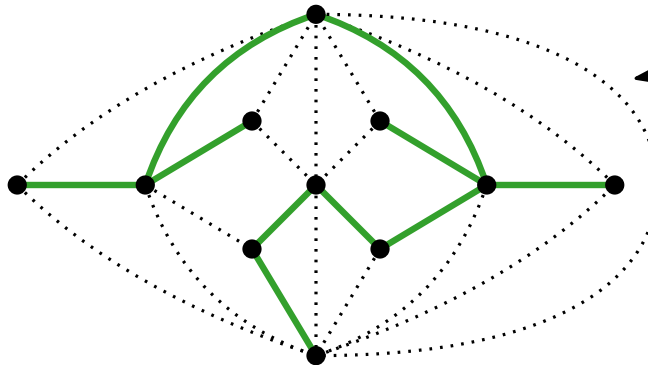


verbessernder  
Flip

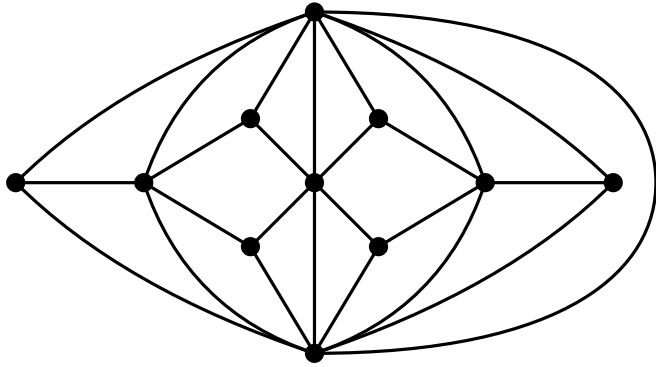


$\Delta(T) = 4$

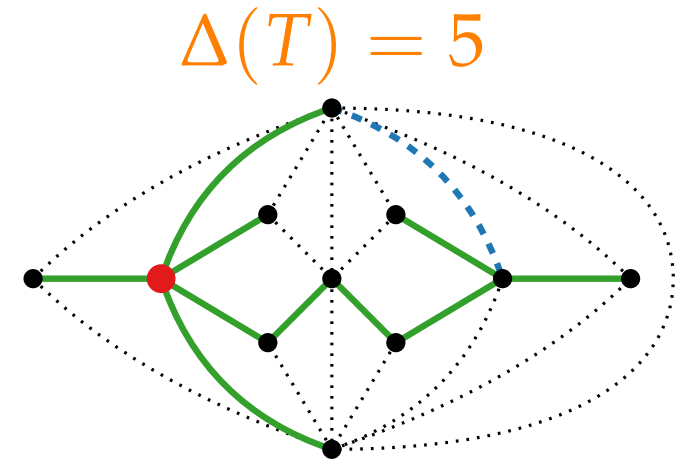
verbessernder  
Flip



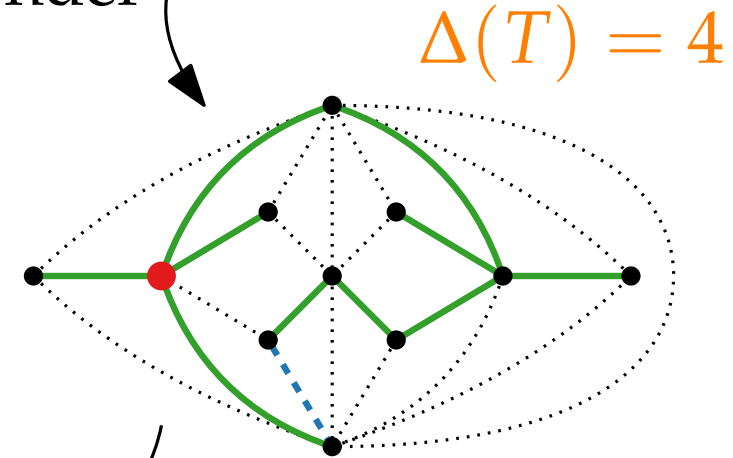
# Beispiel



wähle  
beliebigen  
→  
Spannbaum

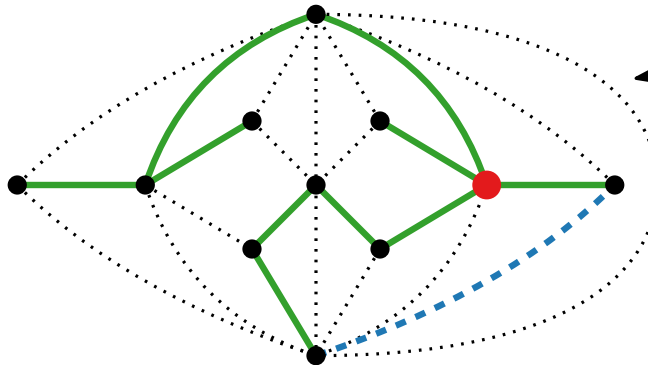


verbessernder  
Flip

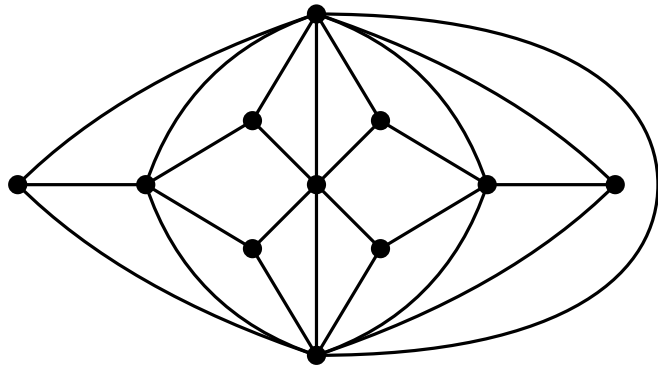


$\Delta(T) = 4$

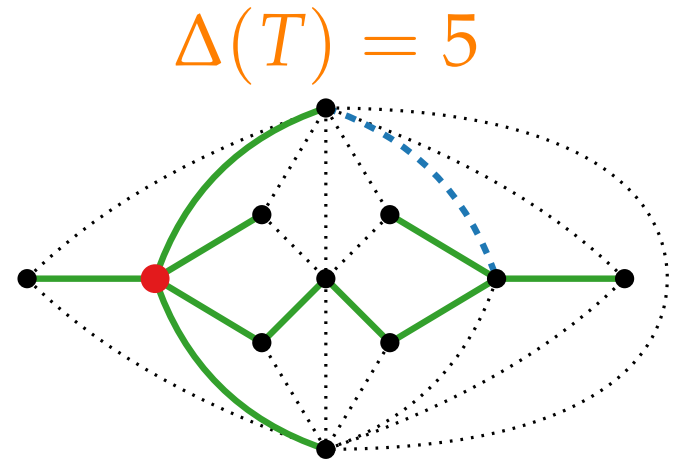
verbessernder  
Flip



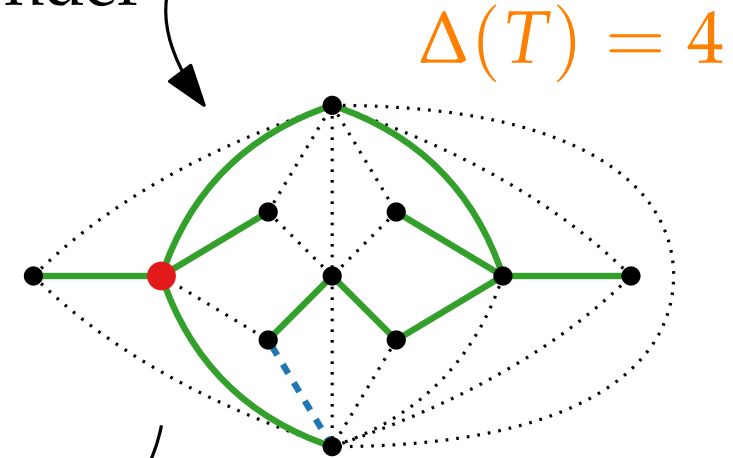
# Beispiel



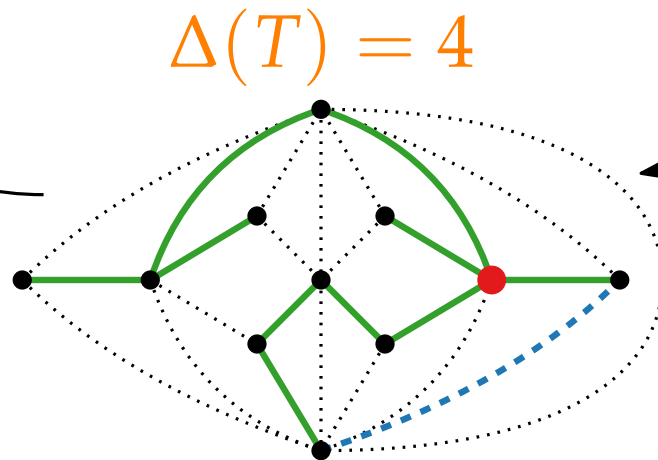
wähle  
beliebigen  
→  
Spannbaum



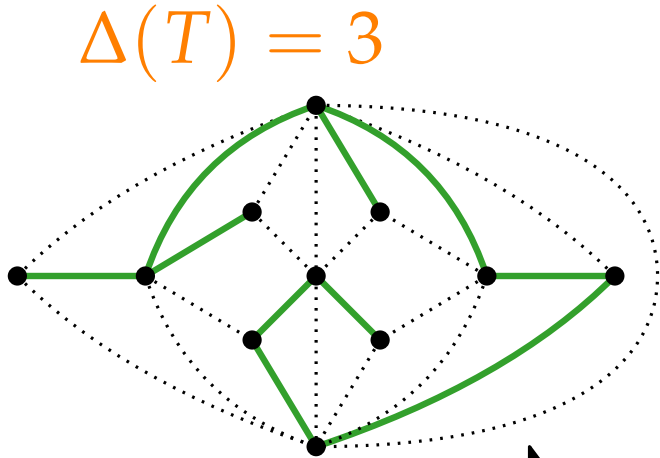
verbessernder  
Flip



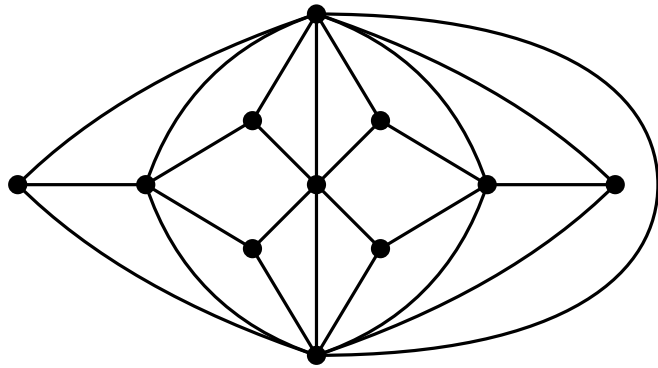
verbessernder  
Flip



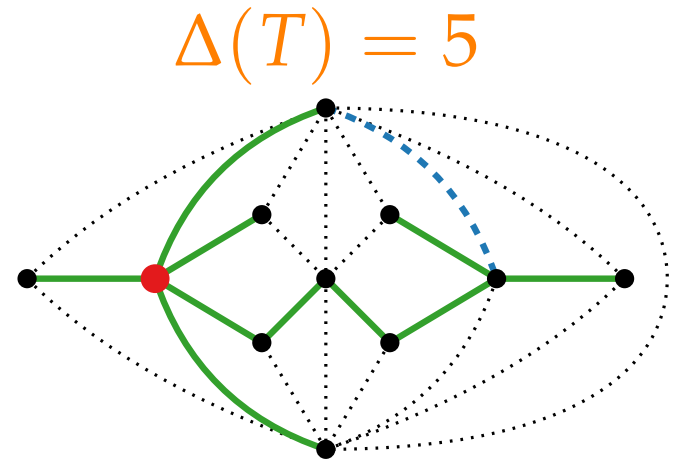
verbessernder  
Flip



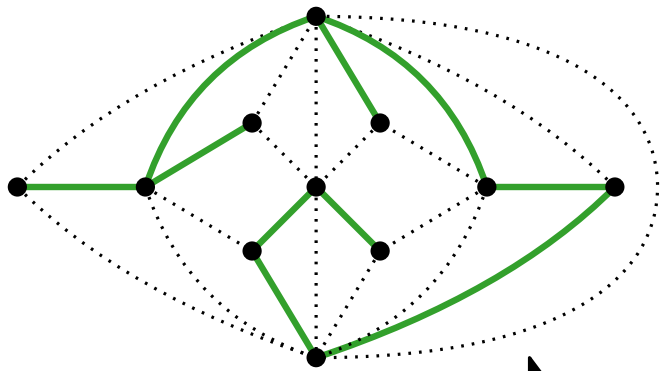
# Beispiel



wähle  
beliebigen  
→  
Spannbaum

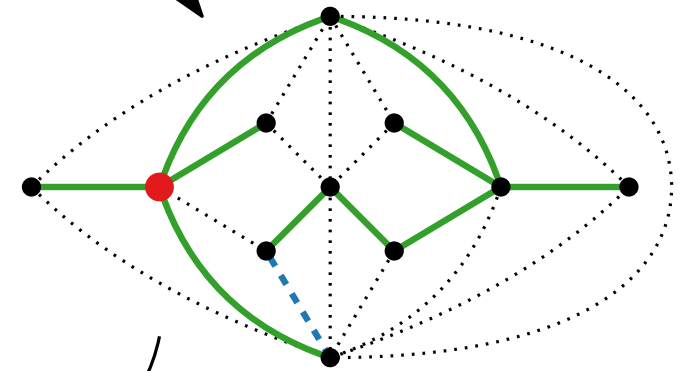


$\Delta(T) = 3$  aber  $\Delta(T^*) = 2$



verbessernder  
Flip

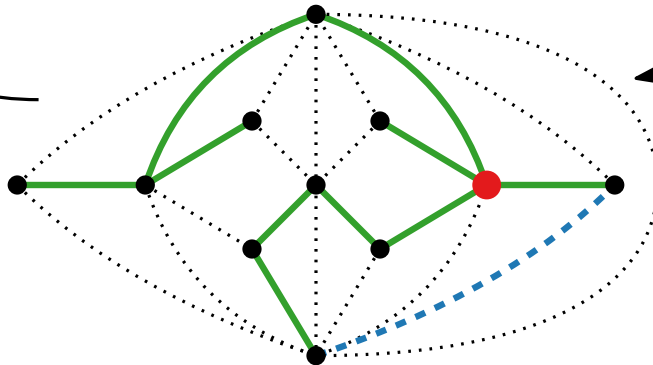
$\Delta(T) = 4$



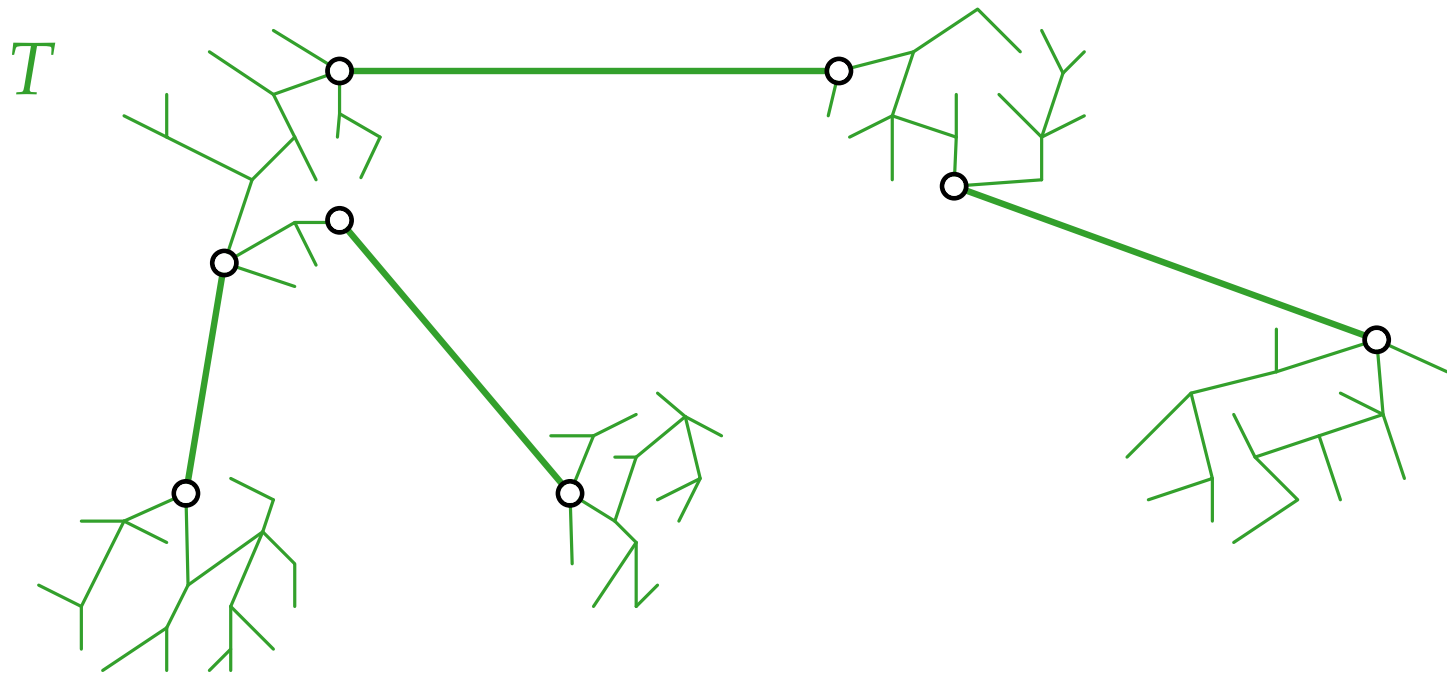
verbessernder  
Flip

$\Delta(T) = 4$

verbessernder  
Flip

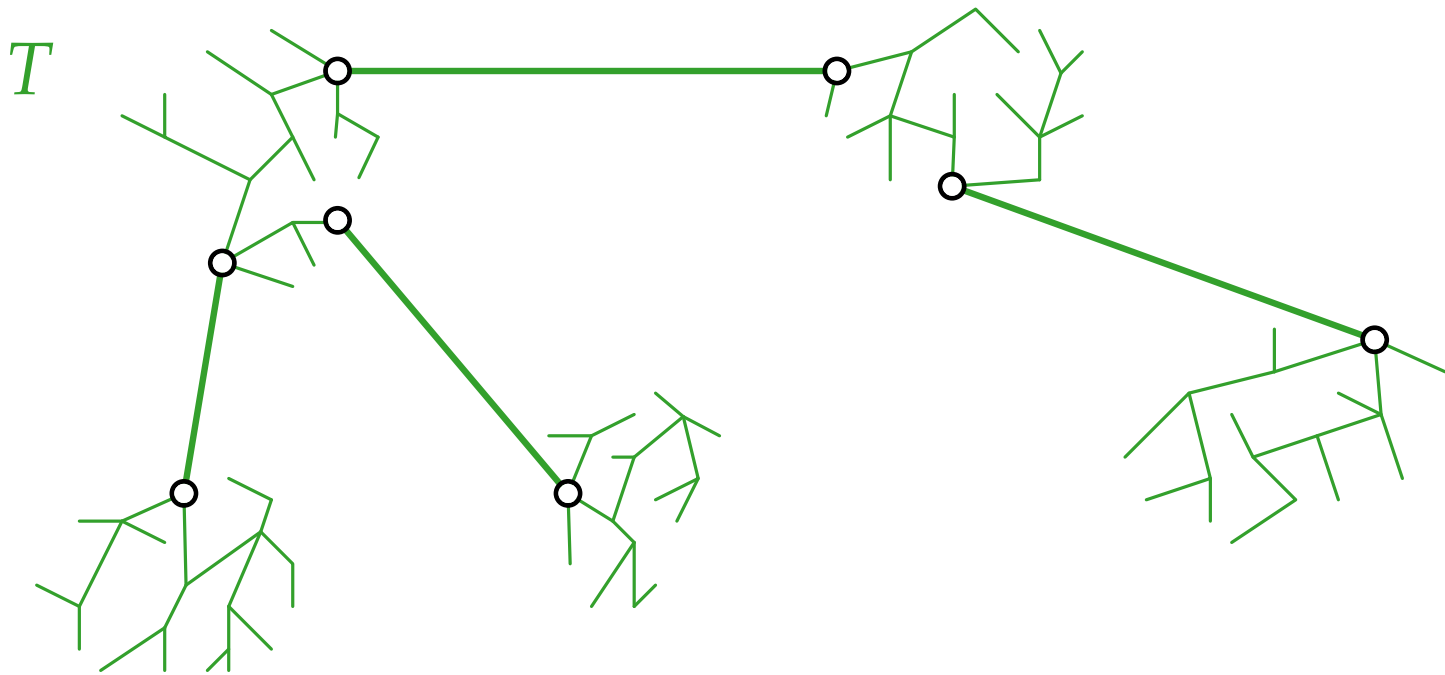


# Zerlegung



# Zerlegung

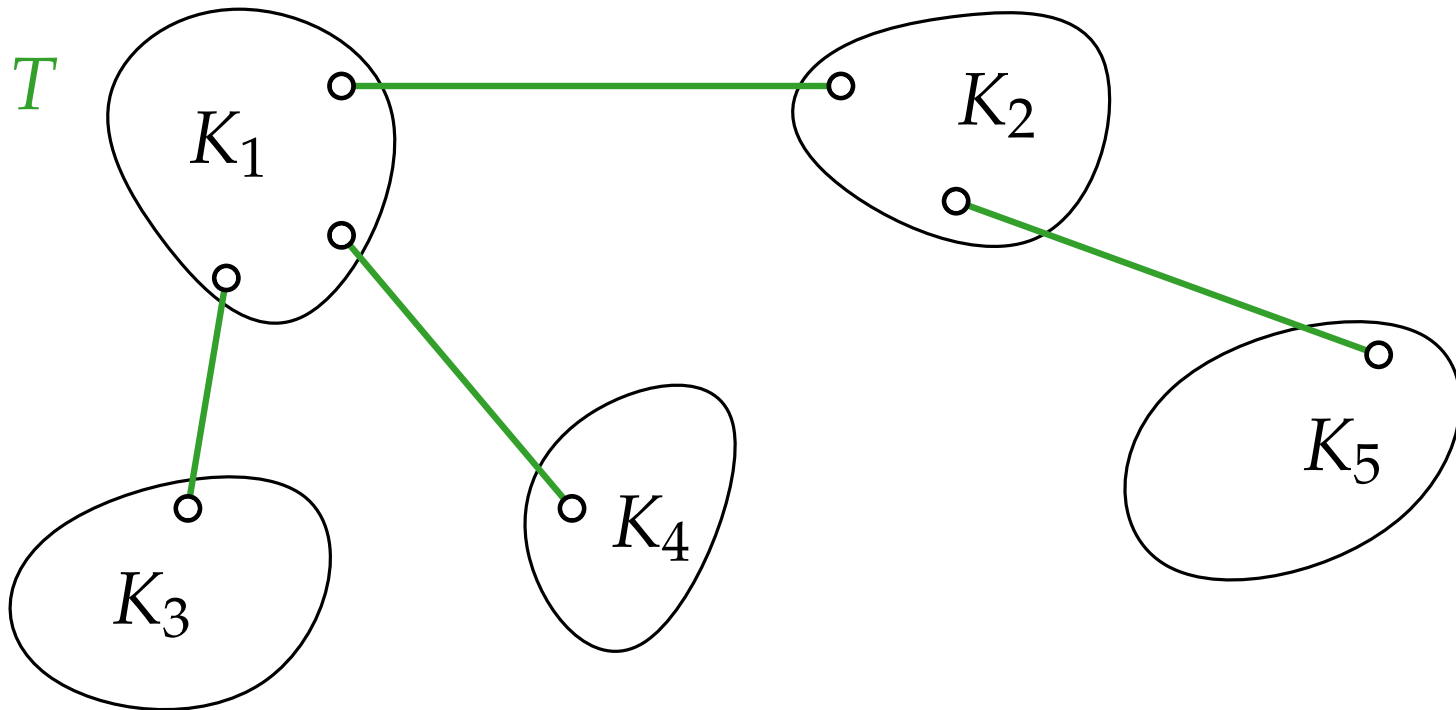
- Entfernung von  $k$  Kanten zerlegt  $T$  in  $k + 1$  ZK.





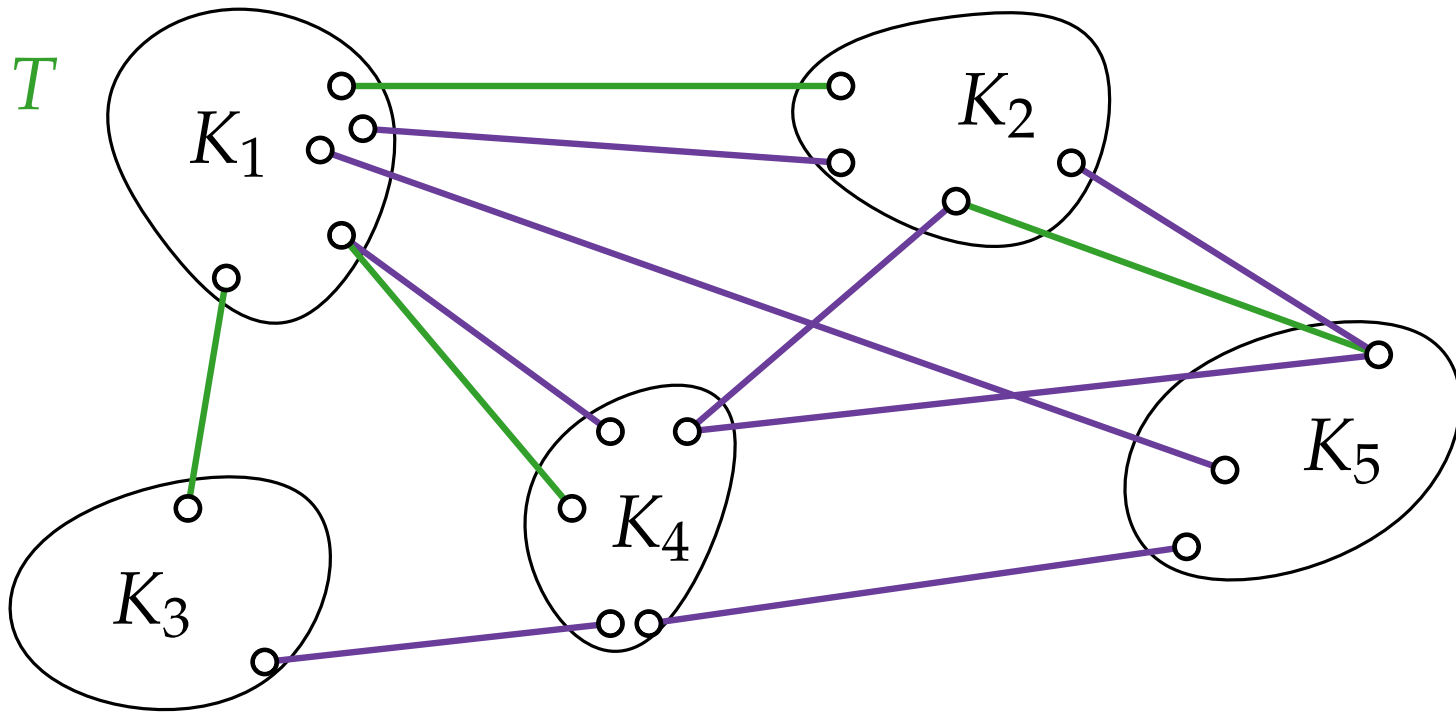
# Zerlegung

- Entfernung von  $k$  Kanten zerlegt  $T$  in  $k + 1$  ZK.



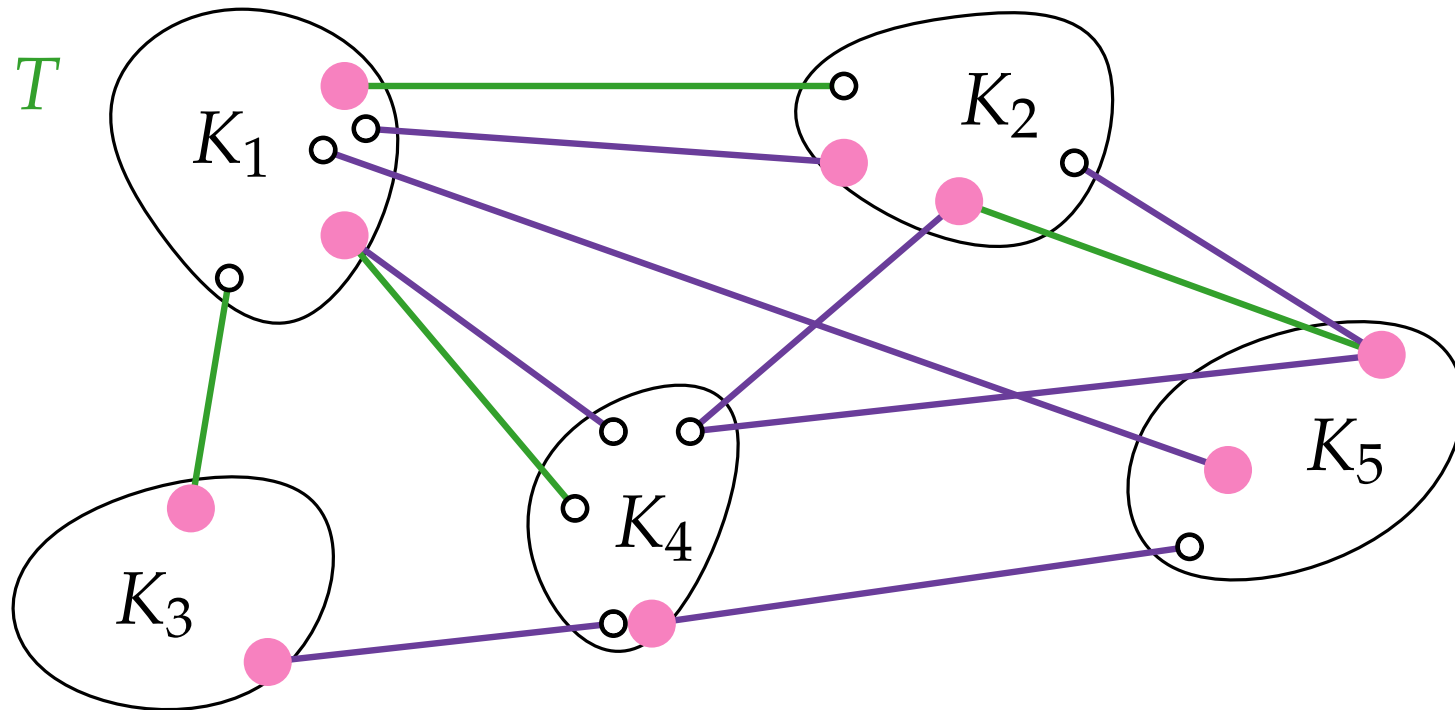
# Zerlegung

- Entfernung von  $k$  Kanten zerlegt  $T$  in  $k + 1$  ZK.
- $E' := \{\text{Kanten in } G \text{ zw. verschiedenen ZK } K_i \neq K_j\}$ .



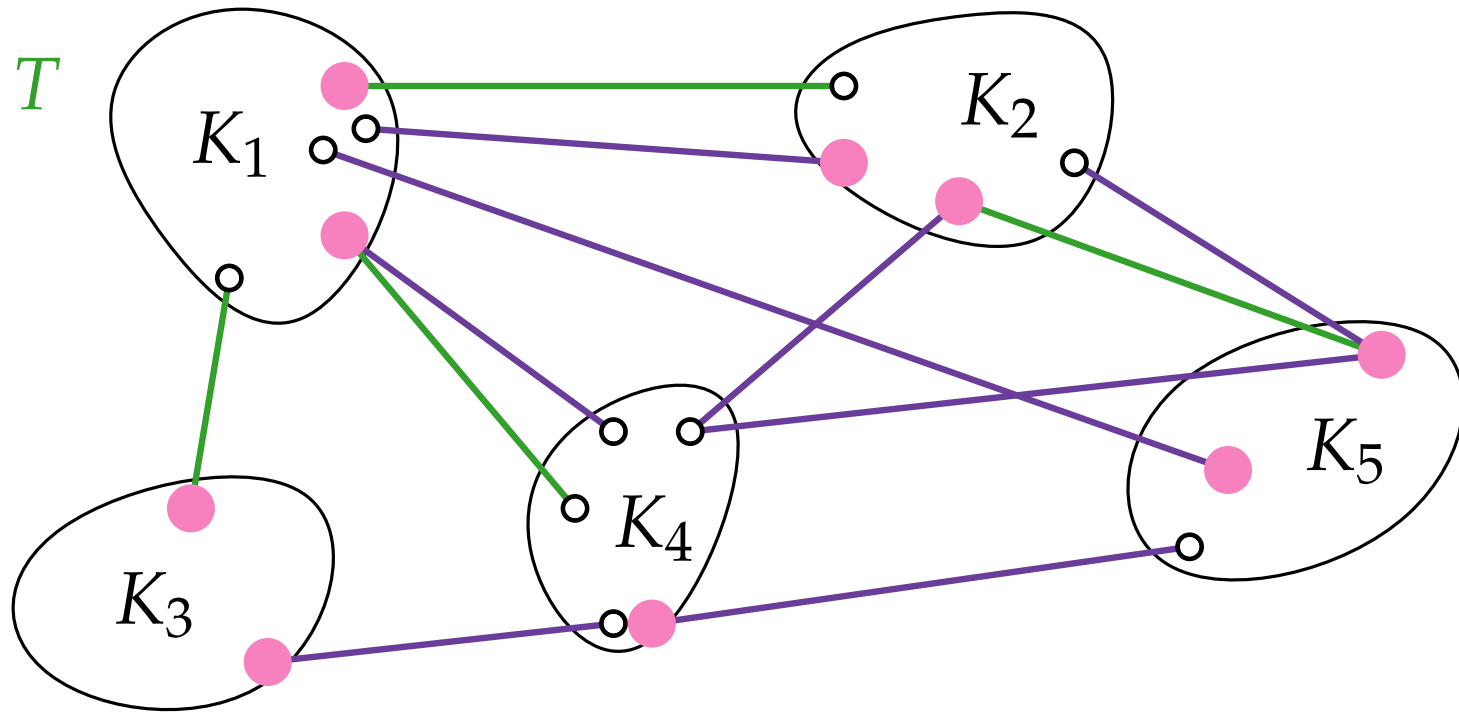
# Zerlegung

- Entfernung von  $k$  Kanten zerlegt  $T$  in  $k + 1$  ZK.
- $E' := \{\text{Kanten in } G \text{ zw. verschiedenen ZK } K_i \neq K_j\}$ .
- $S := \text{Knotenüberdeckung für } E'$ .



# Zerlegung

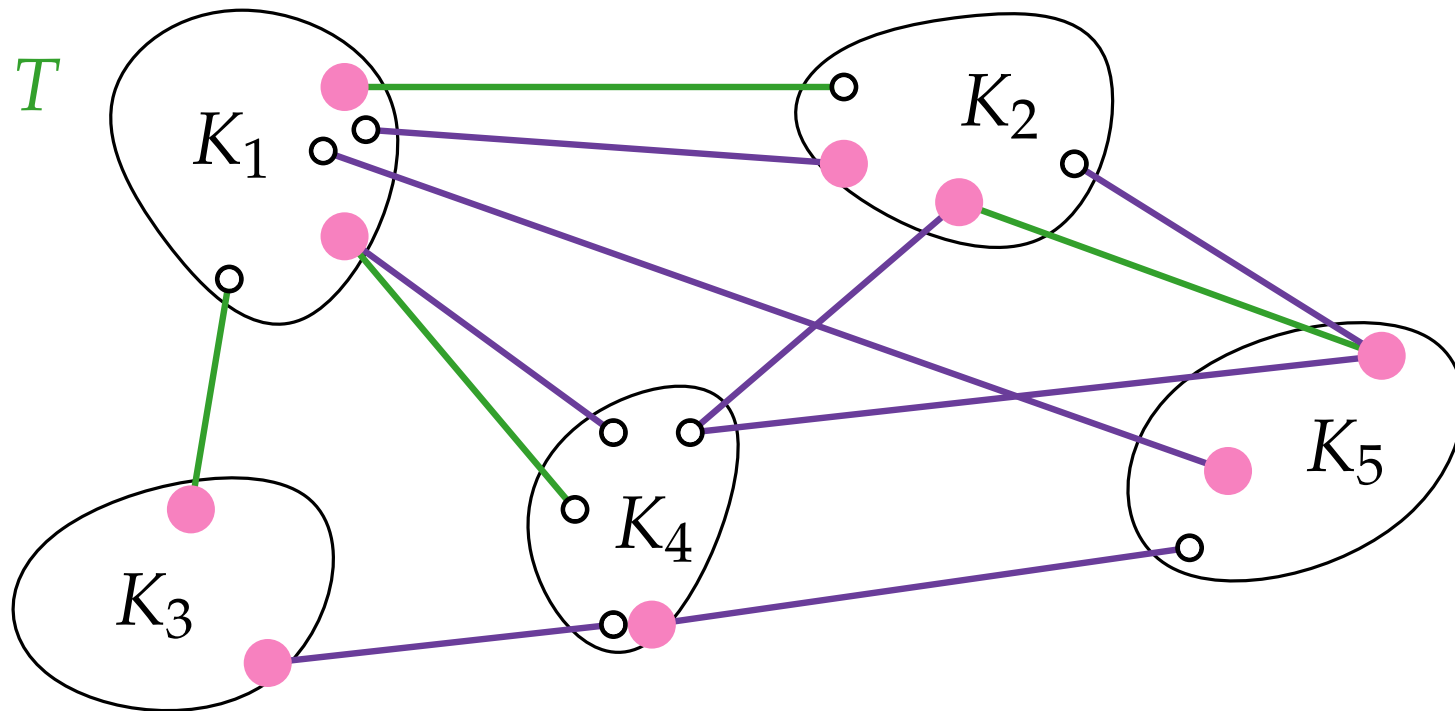
- Entfernung von  $k$  Kanten zerlegt  $T$  in  $k + 1$  ZK.
- $E' := \{\text{Kanten in } G \text{ zw. verschiedenen ZK } K_i \neq K_j\}$ .
- $S := \text{Knotenüberdeckung für } E'$ .



- $E(T^*) \cap E' \geq k$  für optimalen SB  $T^*$

# Zerlegung

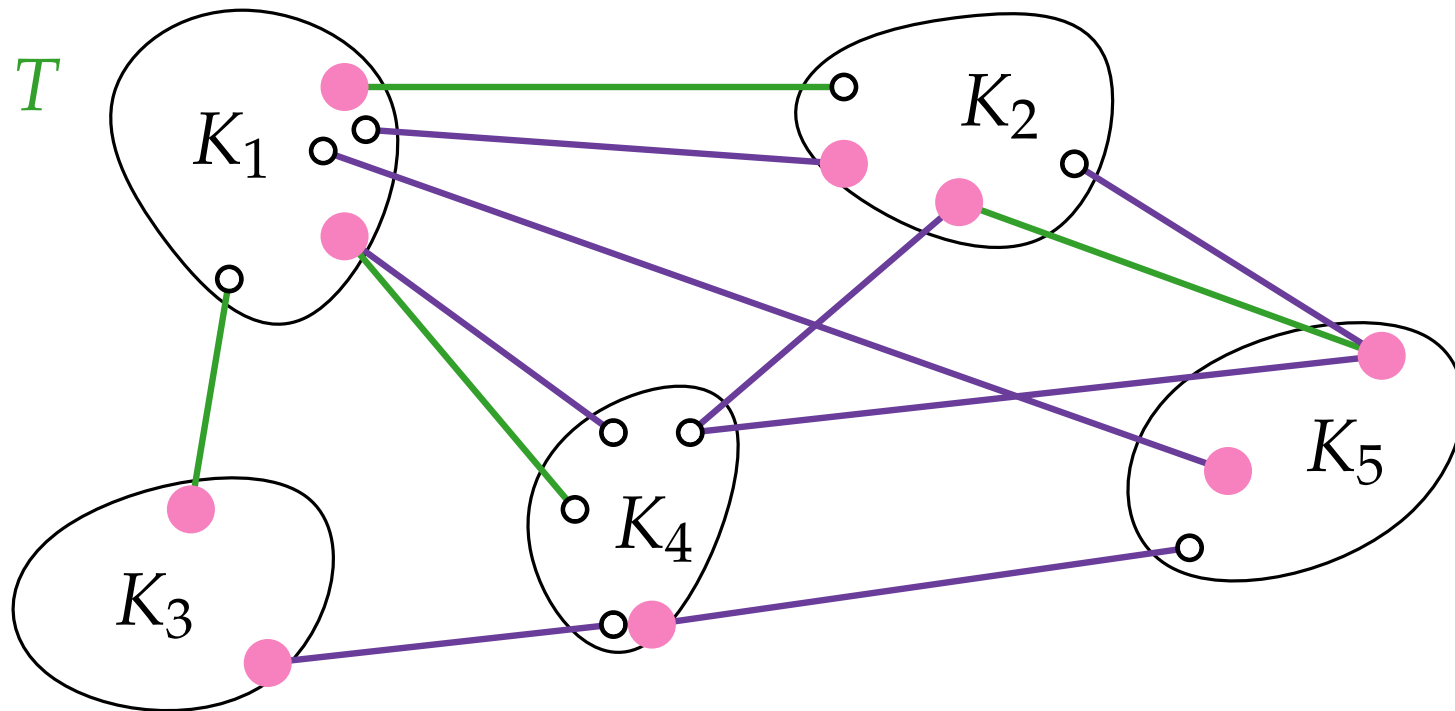
- Entfernung von  $k$  Kanten zerlegt  $T$  in  $k + 1$  ZK.
- $E' := \{\text{Kanten in } G \text{ zw. verschiedenen ZK } K_i \neq K_j\}$ .
- $S := \text{Knotenüberdeckung für } E'$ .



- $E(T^*) \cap E' \geq k$  für optimalen SB  $T^*$
- $\sum_{v \in S} \deg_{T^*}(v) \geq k$

# Zerlegung $\Rightarrow$ Untere Schranke für OPT

- Entfernung von  $k$  Kanten zerlegt  $T$  in  $k + 1$  ZK.
- $E' := \{\text{Kanten in } G \text{ zw. verschiedenen ZK } K_i \neq K_j\}$ .
- $S := \text{Knotenüberdeckung für } E'$ .



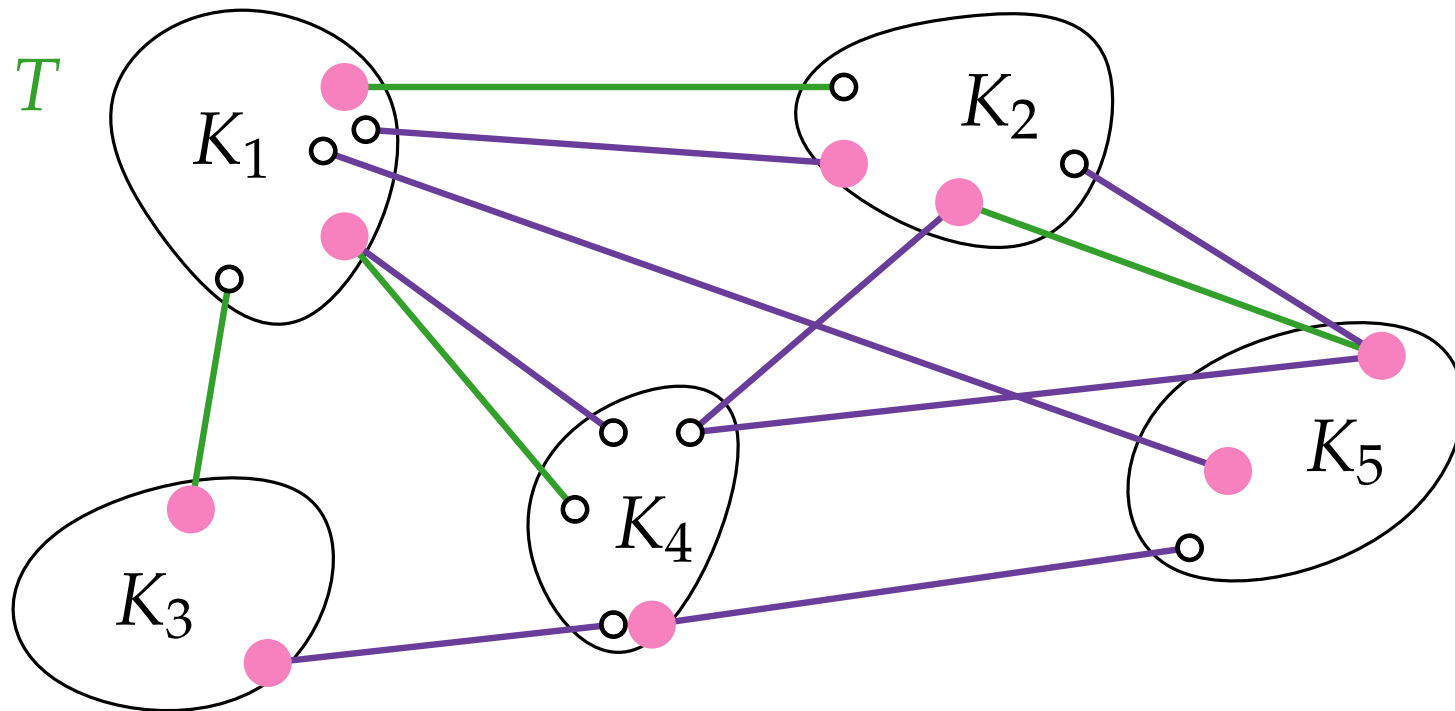
- $E(T^*) \cap E' \geq k$  für optimalen SB  $T^*$
- $\sum_{v \in S} \deg_{T^*}(v) \geq k$

**Lemma 1.**

$\Rightarrow \text{OPT} \geq$

# Zerlegung $\Rightarrow$ Untere Schranke für OPT

- Entfernung von  $k$  Kanten zerlegt  $T$  in  $k + 1$  ZK.
- $E' := \{\text{Kanten in } G \text{ zw. verschiedenen ZK } K_i \neq K_j\}$ .
- $S := \text{Knotenüberdeckung für } E'$ .



- $E(T^*) \cap E' \geq k$  für optimalen SB  $T^*$
- $\sum_{v \in S} \deg_{T^*}(v) \geq k$

**Lemma 1.**

$\Rightarrow \text{OPT} \geq k / |S|$

# Mehr Lemmata

Seien  $S_i$  die Knoten  $v$  in  $T$  mit  $\deg_T(v) \geq i$ .

Seien  $E_i$  die Kanten von  $T$  inzident zu  $S_i$ .



# Mehr Lemmata

Seien  $S_i$  die Knoten  $v$  in  $T$  mit  $\deg_T(v) \geq i$ .  $\Rightarrow S_1 \supseteq S_2 \supseteq \dots$   
Seien  $E_i$  die Kanten von  $T$  inzident zu  $S_i$ .  $\Rightarrow S_1 = V(G)$

# Mehr Lemmata

Seien  $S_i$  die Knoten  $v$  in  $T$  mit  $\deg_T(v) \geq i$ .  $\Rightarrow S_1 \supseteq S_2 \supseteq \dots$   
Seien  $E_i$  die Kanten von  $T$  inzident zu  $S_i$ .  $\Rightarrow S_1 = V(G)$   
 $\Rightarrow E_1 = E(T)$

# Mehr Lemmata

Seien  $S_i$  die Knoten  $v$  in  $T$  mit  $\deg_T(v) \geq i$ .  $\Rightarrow S_1 \supseteq S_2 \supseteq \dots$   
Seien  $E_i$  die Kanten von  $T$  inzident zu  $S_i$ .  $\Rightarrow S_1 = V(G)$   
 $\Rightarrow E_1 = E(T)$

**Lemma 2.** Es gibt ein  $i \geq \Delta(T) - \ell + 1$  mit  $|S_{i-1}| \leq 2|S_i|$ .

# Mehr Lemmata

Seien  $S_i$  die Knoten  $v$  in  $T$  mit  $\deg_T(v) \geq i$ .  $\Rightarrow S_1 \supseteq S_2 \supseteq \dots$   
Seien  $E_i$  die Kanten von  $T$  inzident zu  $S_i$ .  $\Rightarrow S_1 = V(G)$   
 $\Rightarrow E_1 = E(T)$

**Lemma 2.** Es gibt ein  $i \geq \Delta(T) - \ell + 1$  mit  $|S_{i-1}| \leq 2|S_i|$ .

**Beweis.**  $|S_{\Delta(T)-\ell}| > 2^\ell |S_{\Delta(T)}|$

# Mehr Lemmata

Seien  $S_i$  die Knoten  $v$  in  $T$  mit  $\deg_T(v) \geq i$ .  $\Rightarrow S_1 \supseteq S_2 \supseteq \dots$   
Seien  $E_i$  die Kanten von  $T$  inzident zu  $S_i$ .  $\Rightarrow S_1 = V(G)$   
 $\Rightarrow E_1 = E(T)$

**Lemma 2.** Es gibt ein  $i \geq \Delta(T) - \ell + 1$  mit  $|S_{i-1}| \leq 2|S_i|$ .

**Beweis.**  $|S_{\Delta(T)-l}| > 2^l |S_{\Delta(T)}| = 2^{\lceil \log_2 n \rceil} |S_{\Delta(T)}| \geq n |S_{\Delta(T)}|$   
 $l = \lceil \log_2 n \rceil$

# Mehr Lemmata

Seien  $S_i$  die Knoten  $v$  in  $T$  mit  $\deg_T(v) \geq i$ .  $\Rightarrow S_1 \supseteq S_2 \supseteq \dots$   
Seien  $E_i$  die Kanten von  $T$  inzident zu  $S_i$ .  $\Rightarrow S_1 = V(G)$   
 $\Rightarrow E_1 = E(T)$

**Lemma 2.** Es gibt ein  $i \geq \Delta(T) - \ell + 1$  mit  $|S_{i-1}| \leq 2|S_i|$ .

**Beweis.**  $|S_{\Delta(T)-l}| > 2^l |S_{\Delta(T)}| = 2^{\lceil \log_2 n \rceil} |S_{\Delta(T)}| \geq n |S_{\Delta(T)}| \quad \searrow$

# Mehr Lemmata

Seien  $S_i$  die Knoten  $v$  in  $T$  mit  $\deg_T(v) \geq i$ .  $\Rightarrow S_1 \supseteq S_2 \supseteq \dots$   
Seien  $E_i$  die Kanten von  $T$  inzident zu  $S_i$ .  $\Rightarrow S_1 = V(G)$   
 $\Rightarrow E_1 = E(T)$

**Lemma 2.** Es gibt ein  $i \geq \Delta(T) - \ell + 1$  mit  $|S_{i-1}| \leq 2|S_i|$ .

**Beweis.**  $|S_{\Delta(T)-l}| > 2^l |S_{\Delta(T)}| = 2^{\lceil \log_2 n \rceil} |S_{\Delta(T)}| \geq n |S_{\Delta(T)}| \prec$   
 $l = \lceil \log_2 n \rceil$

**Lemma 3.** Für lokal optimaler SB  $T$  und  $i \geq \Delta(T) - \ell + 1$ ,  
(i)  $|E_i| \geq (i - 1)|S_i| + 1$ ,  
(ii) Jedes  $e \in E(G) \setminus E_i$  zwischen unterschiedlichen ZK von  $T \setminus E_i$  ist inzident zu einem Knoten von  $S_{i-1}$ .

# Mehr Lemmata

Seien  $S_i$  die Knoten  $v$  in  $T$  mit  $\deg_T(v) \geq i$ .  $\Rightarrow S_1 \supseteq S_2 \supseteq \dots$   
 Seien  $E_i$  die Kanten von  $T$  inzident zu  $S_i$ .  $\Rightarrow S_1 = V(G)$   
 $\Rightarrow E_1 = E(T)$

**Lemma 2.** Es gibt ein  $i \geq \Delta(T) - \ell + 1$  mit  $|S_{i-1}| \leq 2|S_i|$ .

**Beweis.**  $|S_{\Delta(T)-\ell}| > 2^\ell |S_{\Delta(T)}| = 2^{\lceil \log_2 n \rceil} |S_{\Delta(T)}| \geq n |S_{\Delta(T)}| \searrow$   
 $\ell = \lceil \log_2 n \rceil$

**Lemma 3.** Für lokal optimaler SB  $T$  und  $i \geq \Delta(T) - \ell + 1$ ,  
 (i)  $|E_i| \geq (i - 1)|S_i| + 1$ ,  
 (ii) Jedes  $e \in E(G) \setminus E_i$  zwischen unterschiedlichen ZK von  $T \setminus E_i$  ist inzident zu einem Knoten von  $S_{i-1}$ .

**Beweis.** (i)  $|E_i| \geq$



# Mehr Lemmata

Seien  $S_i$  die Knoten  $v$  in  $T$  mit  $\deg_T(v) \geq i$ .  $\Rightarrow S_1 \supseteq S_2 \supseteq \dots$   
 Seien  $E_i$  die Kanten von  $T$  inzident zu  $S_i$ .  $\Rightarrow S_1 = V(G)$   
 $\Rightarrow E_1 = E(T)$

**Lemma 2.** Es gibt ein  $i \geq \Delta(T) - \ell + 1$  mit  $|S_{i-1}| \leq 2|S_i|$ .

**Beweis.**  $|S_{\Delta(T)-\ell}| > 2^\ell |S_{\Delta(T)}| = 2^{\lceil \log_2 n \rceil} |S_{\Delta(T)}| \geq n |S_{\Delta(T)}| \searrow$   
 $\ell = \lceil \log_2 n \rceil$

**Lemma 3.** Für lokal optimaler SB  $T$  und  $i \geq \Delta(T) - \ell + 1$ ,  
 (i)  $|E_i| \geq (i - 1)|S_i| + 1$ ,  
 (ii) Jedes  $e \in E(G) \setminus E_i$  zwischen unterschiedlichen ZK von  $T \setminus E_i$  ist inzident zu einem Knoten von  $S_{i-1}$ .

**Beweis.** (i)  $|E_i| \geq \underset{\text{Knotengrad}}{i|S_i|} - \underset{\text{doppelt gezählt?}}{(|S_i| - 1)} = (i - 1)|S_i| + 1$

# Mehr Lemmata

Seien  $S_i$  die Knoten  $v$  in  $T$  mit  $\deg_T(v) \geq i$ .  $\Rightarrow S_1 \supseteq S_2 \supseteq \dots$   
 Seien  $E_i$  die Kanten von  $T$  inzident zu  $S_i$ .  $\Rightarrow S_1 = V(G)$   
 $\Rightarrow E_1 = E(T)$

**Lemma 2.** Es gibt ein  $i \geq \Delta(T) - \ell + 1$  mit  $|S_{i-1}| \leq 2|S_i|$ .

**Beweis.**  $|S_{\Delta(T)-l}| > 2^l |S_{\Delta(T)}| = 2^{\lceil \log_2 n \rceil} |S_{\Delta(T)}| \geq n |S_{\Delta(T)}| \prec$   
 $l = \lceil \log_2 n \rceil$

**Lemma 3.** Für lokal optimaler SB  $T$  und  $i \geq \Delta(T) - \ell + 1$ ,  
 (i)  $|E_i| \geq (i - 1)|S_i| + 1$ ,  
 (ii) Jedes  $e \in E(G) \setminus E_i$  zwischen unterschiedlichen ZK von  $T \setminus E_i$  ist inzident zu einem Knoten von  $S_{i-1}$ .

**Beweis.** (i)  $|E_i| \geq \underset{\text{Knotengrad}}{i|S_i|} - \underset{\text{doppelt gezählt?}}{(|S_i| - 1)} = (i - 1)|S_i| + 1$

(ii) Sonst existiert ein verbessernder Flip für  $v \in S_i$ .

# Approximationsfaktor

# Approximationsfaktor

[Fürer & Raghvachari:  
SODA'92, JA'94]

**Satz.** Sei  $T$  ein lokal optimaler Spannbaum.  
Dann gilt  $\Delta(T) \leq 2 \cdot \text{OPT} + \ell$ , wobei  $\ell = \lceil \log_2 n \rceil$ .

# Approximationsfaktor

[Fürer & Raghvachari:  
SODA'92, JA'94]

**Satz.** Sei  $T$  ein lokal optimaler Spannbaum.  
Dann gilt  $\Delta(T) \leq 2 \cdot \text{OPT} + \ell$ , wobei  $\ell = \lceil \log_2 n \rceil$ .

**Beweis.** Seien  $S_i$  die Knoten  $v$  in  $T$  mit  $\deg_T(v) \geq i$ .  
Seien  $E_i$  die Kanten von  $T$  inzident zu  $S_i$ .

# Approximationsfaktor

[Fürer & Raghvachari:  
SODA'92, JA'94]

**Satz.** Sei  $T$  ein lokal optimaler Spannbaum.  
Dann gilt  $\Delta(T) \leq 2 \cdot \text{OPT} + \ell$ , wobei  $\ell = \lceil \log_2 n \rceil$ .

**Beweis.** Seien  $S_i$  die Knoten  $v$  in  $T$  mit  $\deg_T(v) \geq i$ .  
Seien  $E_i$  die Kanten von  $T$  inzident zu  $S_i$ .

**Lemma 1.**  $\text{OPT} \geq k/|S|$ , wobei  $k = |\text{entfernte Kanten}|$ .

# Approximationsfaktor

[Fürer & Raghvachari:  
SODA'92, JA'94]

**Satz.** Sei  $T$  ein lokal optimaler Spannbaum.  
Dann gilt  $\Delta(T) \leq 2 \cdot \text{OPT} + \ell$ , wobei  $\ell = \lceil \log_2 n \rceil$ .

**Beweis.** Seien  $S_i$  die Knoten  $v$  in  $T$  mit  $\deg_T(v) \geq i$ .  
Seien  $E_i$  die Kanten von  $T$  inzident zu  $S_i$ .

**Lemma 1.**  $\text{OPT} \geq k/|S|$ , wobei  $k = |\text{entfernte Kanten}|$ .

**Lemma 2.** Es gibt ein  $i \geq \Delta(T) - \ell + 1$  mit  $|S_{i-1}| \leq 2|S_i|$ .

# Approximationsfaktor

[Fürer & Raghvachari:  
SODA'92, JA'94]

**Satz.** Sei  $T$  ein lokal optimaler Spannbaum.  
Dann gilt  $\Delta(T) \leq 2 \cdot \text{OPT} + \ell$ , wobei  $\ell = \lceil \log_2 n \rceil$ .

**Beweis.** Seien  $S_i$  die Knoten  $v$  in  $T$  mit  $\deg_T(v) \geq i$ .  
Seien  $E_i$  die Kanten von  $T$  inzident zu  $S_i$ .

**Lemma 1.**  $\text{OPT} \geq k/|S|$ , wobei  $k = |\text{entfernte Kanten}|$ .

**Lemma 2.** Es gibt ein  $i \geq \Delta(T) - \ell + 1$  mit  $|S_{i-1}| \leq 2|S_i|$ .

**Lemma 3.** Für lokal optimaler SB  $T$  und  $i \geq \Delta(T) - \ell + 1$ ,

- (i)  $|E_i| \geq (i - 1)|S_i| + 1$ ,
- (ii) Jedes  $e \in E(G) \setminus E_i$  zwischen unterschiedlichen ZK von  $T \setminus E_i$  ist inzident zu einem Knoten von  $S_{i-1}$ .



# Approximationsfaktor

[Fürer & Raghvachari:  
SODA'92, JA'94]

**Satz.** Sei  $T$  ein lokal optimaler Spannbaum.  
Dann gilt  $\Delta(T) \leq 2 \cdot \text{OPT} + \ell$ , wobei  $\ell = \lceil \log_2 n \rceil$ .

**Beweis.** Seien  $S_i$  die Knoten  $v$  in  $T$  mit  $\deg_T(v) \geq i$ .  
Seien  $E_i$  die Kanten von  $T$  inzident zu  $S_i$ .

**Lemma 1.**  $\text{OPT} \geq k/|S|$ , wobei  $k = |\text{entfernte Kanten}|$ .

**Lemma 2.** Es gibt ein  $i \geq \Delta(T) - \ell + 1$  mit  $|S_{i-1}| \leq 2|S_i|$ .

**Lemma 3.** Für lokal optimaler SB  $T$  und  $i \geq \Delta(T) - \ell + 1$ ,  
(i)  $|E_i| \geq (i - 1)|S_i| + 1$ ,  
(ii) Jedes  $e \in E(G) \setminus E_i$  zwischen unterschiedlichen ZK von  $T \setminus E_i$  ist inzident zu einem Knoten von  $S_{i-1}$ .

... wie wählen wir  $k$  und  $S$ ?

# Approximationsfaktor

[Fürer & Raghvachari:  
SODA'92, JA'94]

**Satz.** Sei  $T$  ein lokal optimaler Spannbaum.  
Dann gilt  $\Delta(T) \leq 2 \cdot \text{OPT} + \ell$ , wobei  $\ell = \lceil \log_2 n \rceil$ .

**Beweis.** Seien  $S_i$  die Knoten  $v$  in  $T$  mit  $\deg_T(v) \geq i$ .  
Seien  $E_i$  die Kanten von  $T$  inzident zu  $S_i$ .

**Lemma 1.**  $\text{OPT} \geq k/|S|$ , wobei  $k = |\text{entfernte Kanten}|$ .

**Lemma 2.** Es gibt ein  $i \geq \Delta(T) - \ell + 1$  mit  $|S_{i-1}| \leq 2|S_i|$ .

**Lemma 3.** Für lokal optimaler SB  $T$  und  $i \geq \Delta(T) - \ell + 1$ ,  
(i)  $|E_i| \geq (i - 1)|S_i| + 1$ ,  
(ii) Jedes  $e \in E(G) \setminus E_i$  zwischen unterschiedlichen ZK von  $T \setminus E_i$  ist inzident zu einem Knoten von  $S_{i-1}$ .

... wie wählen wir  $k$  und  $S$ ?

$$\text{OPT} \geq \frac{k}{|S|}$$

Lemma 1

# Approximationsfaktor

[Fürer & Raghvachari:  
SODA'92, JA'94]

**Satz.** Sei  $T$  ein lokal optimaler Spannbaum.  
Dann gilt  $\Delta(T) \leq 2 \cdot \text{OPT} + \ell$ , wobei  $\ell = \lceil \log_2 n \rceil$ .

**Beweis.** Seien  $S_i$  die Knoten  $v$  in  $T$  mit  $\deg_T(v) \geq i$ .  
Seien  $E_i$  die Kanten von  $T$  inzident zu  $S_i$ .

**Lemma 1.**  $\text{OPT} \geq k/|S|$ , wobei  $k = |\text{entfernte Kanten}|$ .

**Lemma 2.** Es gibt ein  $i \geq \Delta(T) - \ell + 1$  mit  $|S_{i-1}| \leq 2|S_i|$ .

**Lemma 3.** Für lokal optimaler SB  $T$  und  $i \geq \Delta(T) - \ell + 1$ ,  
(i)  $|E_i| \geq (i - 1)|S_i| + 1$ ,  
(ii) Jedes  $e \in E(G) \setminus E_i$  zwischen unterschiedlichen ZK von  $T \setminus E_i$  ist inzident zu einem Knoten von  $S_{i-1}$ .

... wie wählen wir  $k$  und  $S$ ?

$$\text{OPT} \geq \underbrace{\frac{k}{|S|}}_{\text{Lemma 1}} \geq \underbrace{\quad}_{\text{Lemma 3}}$$

# Approximationsfaktor

[Fürer & Raghvachari:  
SODA'92, JA'94]

**Satz.** Sei  $T$  ein lokal optimaler Spannbaum.  
Dann gilt  $\Delta(T) \leq 2 \cdot \text{OPT} + \ell$ , wobei  $\ell = \lceil \log_2 n \rceil$ .

**Beweis.** Seien  $S_i$  die Knoten  $v$  in  $T$  mit  $\deg_T(v) \geq i$ .  
Seien  $E_i$  die Kanten von  $T$  inzident zu  $S_i$ .

**Lemma 1.**  $\text{OPT} \geq k/|S|$ , wobei  $k = |\text{entfernte Kanten}|$ .

**Lemma 2.** Es gibt ein  $i \geq \Delta(T) - \ell + 1$  mit  $|S_{i-1}| \leq 2|S_i|$ .

**Lemma 3.** Für lokal optimaler SB  $T$  und  $i \geq \Delta(T) - \ell + 1$ ,  
(i)  $|E_i| \geq (i-1)|S_i| + 1$ ,  
(ii) Jedes  $e \in E(G) \setminus E_i$  zwischen unterschiedlichen ZK von  $T \setminus E_i$  ist inzident zu einem Knoten von  $S_{i-1}$ .

... wie wählen wir  $k$  und  $S$ ?

$$\text{OPT} \geq \frac{k}{|S|} \geq \frac{(i-1)|S_i| + 1}{|S_{i-1}|}$$

Lemma 1      Lemma 3

# Approximationsfaktor

[Fürer & Raghvachari:  
SODA'92, JA'94]

**Satz.** Sei  $T$  ein lokal optimaler Spannbaum.  
Dann gilt  $\Delta(T) \leq 2 \cdot \text{OPT} + \ell$ , wobei  $\ell = \lceil \log_2 n \rceil$ .

**Beweis.** Seien  $S_i$  die Knoten  $v$  in  $T$  mit  $\deg_T(v) \geq i$ .  
Seien  $E_i$  die Kanten von  $T$  inzident zu  $S_i$ .

**Lemma 1.**  $\text{OPT} \geq k/|S|$ , wobei  $k = |\text{entfernte Kanten}|$ .

**Lemma 2.** Es gibt ein  $i \geq \Delta(T) - \ell + 1$  mit  $|S_{i-1}| \leq 2|S_i|$ .

**Lemma 3.** Für lokal optimaler SB  $T$  und  $i \geq \Delta(T) - \ell + 1$ ,  
(i)  $|E_i| \geq (i-1)|S_i| + 1$ ,  
(ii) Jedes  $e \in E(G) \setminus E_i$  zwischen unterschiedlichen ZK von  $T \setminus E_i$  ist inzident zu einem Knoten von  $S_{i-1}$ .

... wie wählen wir  $k$  und  $S$ ?

$$\text{OPT} \geq \frac{k}{|S|} \underset{\text{Lemma 1}}{\geq} \frac{(i-1)|S_i|+1}{|S_{i-1}|} \underset{\text{Lemma 2}}{\geq}$$

# Approximationsfaktor

[Fürer & Raghvachari:  
SODA'92, JA'94]

**Satz.** Sei  $T$  ein lokal optimaler Spannbaum.

Dann gilt  $\Delta(T) \leq 2 \cdot \text{OPT} + \ell$ , wobei  $\ell = \lceil \log_2 n \rceil$ .

**Beweis.** Seien  $S_i$  die Knoten  $v$  in  $T$  mit  $\deg_T(v) \geq i$ .

Seien  $E_i$  die Kanten von  $T$  inzident zu  $S_i$ .

**Lemma 1.**  $\text{OPT} \geq k/|S|$ , wobei  $k = |\text{entfernte Kanten}|$ .

**Lemma 2.** Es gibt ein  $i \geq \Delta(T) - \ell + 1$  mit  $|S_{i-1}| \leq 2|S_i|$ .

**Lemma 3.** Für lokal optimaler SB  $T$  und  $i \geq \Delta(T) - \ell + 1$ ,

(i)  $|E_i| \geq (i-1)|S_i| + 1$ ,

(ii) Jedes  $e \in E(G) \setminus E_i$  zwischen unterschiedlichen ZK von  $T \setminus E_i$  ist inzident zu einem Knoten von  $S_{i-1}$ .

... wie wählen wir  $k$  und  $S$ ?

$$\text{OPT} \geq \frac{k}{|S|} \geq \frac{(i-1)|S_i|+1}{|S_{i-1}|} \geq \frac{(i-1)|S_i|+1}{2|S_i|} >$$

Lemma 1

Lemma 3

Lemma 2

# Approximationsfaktor

[Fürer & Raghvachari:  
SODA'92, JA'94]

**Satz.** Sei  $T$  ein lokal optimaler Spannbaum.

Dann gilt  $\Delta(T) \leq 2 \cdot \text{OPT} + \ell$ , wobei  $\ell = \lceil \log_2 n \rceil$ .

**Beweis.** Seien  $S_i$  die Knoten  $v$  in  $T$  mit  $\deg_T(v) \geq i$ .

Seien  $E_i$  die Kanten von  $T$  inzident zu  $S_i$ .

**Lemma 1.**  $\text{OPT} \geq k/|S|$ , wobei  $k = |\text{entfernte Kanten}|$ .

**Lemma 2.** Es gibt ein  $i \geq \Delta(T) - \ell + 1$  mit  $|S_{i-1}| \leq 2|S_i|$ .

**Lemma 3.** Für lokal optimaler SB  $T$  und  $i \geq \Delta(T) - \ell + 1$ ,

(i)  $|E_i| \geq (i-1)|S_i| + 1$ ,

(ii) Jedes  $e \in E(G) \setminus E_i$  zwischen unterschiedlichen ZK von  $T \setminus E_i$  ist inzident zu einem Knoten von  $S_{i-1}$ .

... wie wählen wir  $k$  und  $S$ ?

$$\text{OPT} \geq \frac{k}{|S|} \underset{\text{Lemma 1}}{\geq} \frac{(i-1)|S_i|+1}{|S_{i-1}|} \underset{\text{Lemma 3}}{\geq} \frac{(i-1)|S_i|+1}{2|S_i|} > \frac{(i-1)}{2} \geq$$

# Approximationsfaktor

[Fürer & Raghvachari:  
SODA'92, JA'94]

**Satz.** Sei  $T$  ein lokal optimaler Spannbaum.

Dann gilt  $\Delta(T) \leq 2 \cdot \text{OPT} + \ell$ , wobei  $\ell = \lceil \log_2 n \rceil$ .

**Beweis.** Seien  $S_i$  die Knoten  $v$  in  $T$  mit  $\deg_T(v) \geq i$ .

Seien  $E_i$  die Kanten von  $T$  inzident zu  $S_i$ .

**Lemma 1.**  $\text{OPT} \geq k/|S|$ , wobei  $k = |\text{entfernte Kanten}|$ .

**Lemma 2.** Es gibt ein  $i \geq \Delta(T) - \ell + 1$  mit  $|S_{i-1}| \leq 2|S_i|$ .

**Lemma 3.** Für lokal optimaler SB  $T$  und  $i \geq \Delta(T) - \ell + 1$ ,

(i)  $|E_i| \geq (i-1)|S_i| + 1$ ,

(ii) Jedes  $e \in E(G) \setminus E_i$  zwischen unterschiedlichen ZK von  $T \setminus E_i$  ist inzident zu einem Knoten von  $S_{i-1}$ .

... wie wählen wir  $k$  und  $S$ ?

$$\text{OPT} \geq \frac{k}{|S|} \underset{\text{Lemma 1}}{\geq} \frac{(i-1)|S_i|+1}{|S_{i-1}|} \underset{\text{Lemma 3}}{\geq} \frac{(i-1)|S_i|+1}{2|S_i|} > \frac{(i-1)}{2} \geq \frac{(\Delta(T)-\ell)}{2} \quad \square$$



# Terminierung und Laufzeit

**Satz.** Der Algorithmus findet effizient einen lokal optimalen Spannbaum.

# Terminierung und Laufzeit

**Satz.** Der Algorithmus findet effizient einen lokal optimalen Spannbaum.

**Beweis.**

# Terminierung und Laufzeit

**Satz.** Der Algorithmus findet effizient einen lokal optimalen Spannbaum.

**Beweis.** Mit Potentialfunktion  $\Phi(T)$ , die den Wert einer Lösung misst, bei der (hoffentlich)

- jede Iteration das Potential der Lösung verringert

# Terminierung und Laufzeit

**Satz.** Der Algorithmus findet effizient einen lokal optimalen Spannbaum.

**Beweis.** Mit Potentialfunktion  $\Phi(T)$ , die den Wert einer Lösung misst, bei der (hoffentlich)

- jede Iteration das Potential der Lösung verringert
- die Funktion von unten und oben beschränkt ist

# Terminierung und Laufzeit

**Satz.** Der Algorithmus findet effizient einen lokal optimalen Spannbaum.

**Beweis.** Mit Potentialfunktion  $\Phi(T)$ , die den Wert einer Lösung misst, bei der (hoffentlich)

- jede Iteration das Potential der Lösung verringert
- die Funktion von unten und oben beschränkt ist
- $f(n)$  Iterationen diese untere Schranke unterschreitet

# Terminierung und Laufzeit

**Satz.** Der Algorithmus findet effizient einen lokal optimalen Spannbaum.

**Beweis.** Mit Potentialfunktion  $\Phi(T)$ , die den Wert einer Lösung misst, bei der (hoffentlich)  $\Phi(T) = \sum_{v \in V(G)} 3^{\deg_T(v)}$

- jede Iteration das Potential der Lösung verringert
- die Funktion von unten und oben beschränkt ist
- $f(n)$  Iterationen diese untere Schranke unterschreitet

# Terminierung und Laufzeit

**Satz.** Der Algorithmus findet effizient einen lokal optimalen Spannbaum.

**Beweis.** Mit Potentialfunktion  $\Phi(T)$ , die den Wert einer Lösung misst, bei der (hoffentlich)  $\Phi(T) = \sum_{v \in V(G)} 3^{\deg_T(v)}$

- jede Iteration das Potential der Lösung verringert

**Lemma.** Nach jedem Flip  $T \rightarrow T'$ ,  $\Phi(T') \leq (1 - \frac{2}{27n^3})\Phi(T)$ .

- die Funktion von unten und oben beschränkt ist
- $f(n)$  Iterationen diese untere Schranke unterschreitet

# Terminierung und Laufzeit

**Satz.** Der Algorithmus findet effizient einen lokal optimalen Spannbaum.

**Beweis.** Mit Potentialfunktion  $\Phi(T)$ , die den Wert einer Lösung misst, bei der (hoffentlich)  $\Phi(T) = \sum_{v \in V(G)} 3^{\deg_T(v)}$

- jede Iteration das Potential der Lösung verringert

**Lemma.** Nach jedem Flip  $T \rightarrow T'$ ,  $\Phi(T') \leq (1 - \frac{2}{27n^3})\Phi(T)$ .

- die Funktion von unten und oben beschränkt ist

**Lemma.** Für jeden Spannbaum  $T$ ,  $\Phi(T) \in [3n, n3^n]$ .

- $f(n)$  Iterationen diese untere Schranke unterschreitet



# Terminierung und Laufzeit

**Satz.** Der Algorithmus findet effizient einen lokal optimalen Spannbaum.

**Beweis.** Mit Potentialfunktion  $\Phi(T)$ , die den Wert einer Lösung misst, bei der (hoffentlich)  $\Phi(T) = \sum_{v \in V(G)} 3^{\deg_T(v)}$

- jede Iteration das Potential der Lösung verringert

**Lemma.** Nach jedem Flip  $T \rightarrow T'$ ,  $\Phi(T') \leq (1 - \frac{2}{27n^3})\Phi(T)$ .

- die Funktion von unten und oben beschränkt ist

**Lemma.** Für jeden Spannbaum  $T$ ,  $\Phi(T) \in [3n, n3^n]$ .

- $f(n)$  Iterationen diese untere Schranke unterschreitet

Wie verändert sich  $\Phi(T)$ ?

# Terminierung und Laufzeit

**Satz.** Der Algorithmus findet effizient einen lokal optimalen Spannbaum.

**Beweis.** Mit Potentialfunktion  $\Phi(T)$ , die den Wert einer Lösung misst, bei der (hoffentlich)  $\Phi(T) = \sum_{v \in V(G)} 3^{\deg_T(v)}$

- jede Iteration das Potential der Lösung verringert

**Lemma.** Nach jedem Flip  $T \rightarrow T'$ ,  $\Phi(T') \leq (1 - \frac{2}{27n^3})\Phi(T)$ .

- die Funktion von unten und oben beschränkt ist

**Lemma.** Für jeden Spannbaum  $T$ ,  $\Phi(T) \in [3n, n3^n]$ .

- $f(n)$  Iterationen diese untere Schranke unterschreitet

Wie verändert sich  $\Phi(T)$ ?

verringert sich um:  $(1 - \frac{2}{27n^3})^{f(n)}$

# Terminierung und Laufzeit

**Satz.** Der Algorithmus findet effizient einen lokal optimalen Spannbaum.

**Beweis.** Mit Potentialfunktion  $\Phi(T)$ , die den Wert einer Lösung misst, bei der (hoffentlich)  $\Phi(T) = \sum_{v \in V(G)} 3^{\deg_T(v)}$

- jede Iteration das Potential der Lösung verringert

**Lemma.** Nach jedem Flip  $T \rightarrow T'$ ,  $\Phi(T') \leq (1 - \frac{2}{27n^3})\Phi(T)$ .

- die Funktion von unten und oben beschränkt ist

**Lemma.** Für jeden Spannbaum  $T$ ,  $\Phi(T) \in [3n, n3^n]$ .

- $f(n)$  Iterationen diese untere Schranke unterschreitet

Wie verändert sich  $\Phi(T)$ ?

verringert sich um:  $(1 - \frac{2}{27n^3})^{f(n)} \leq (e^{-\frac{2}{27n^3}})^{f(n)}$

# Terminierung und Laufzeit

**Satz.** Der Algorithmus findet effizient einen lokal optimalen Spannbaum.

**Beweis.** Mit Potentialfunktion  $\Phi(T)$ , die den Wert einer Lösung misst, bei der (hoffentlich)  $\Phi(T) = \sum_{v \in V(G)} 3^{\deg_T(v)}$

- jede Iteration das Potential der Lösung verringert

**Lemma.** Nach jedem Flip  $T \rightarrow T'$ ,  $\Phi(T') \leq (1 - \frac{2}{27n^3})\Phi(T)$ .

- die Funktion von unten und oben beschränkt ist

**Lemma.** Für jeden Spannbaum  $T$ ,  $\Phi(T) \in [3n, n3^n]$ .

- $f(n)$  Iterationen diese untere Schranke unterschreitet

Wie verändert sich  $\Phi(T)$ ?

verringert sich um:  $(1 - \frac{2}{27n^3})^{f(n)} \leq (e^{-\frac{2}{27n^3}})^{f(n)}$

Ziel: Nach  $f(n)$  Iterationen:  $\Phi(T) = n < 3n$

# Terminierung und Laufzeit

**Satz.** Der Algorithmus findet effizient einen lokal optimalen Spannbaum.

**Beweis.** Mit Potentialfunktion  $\Phi(T)$ , die den Wert einer Lösung misst, bei der (hoffentlich)  $\Phi(T) = \sum_{v \in V(G)} 3^{\deg_T(v)}$

- jede Iteration das Potential der Lösung verringert

**Lemma.** Nach jedem Flip  $T \rightarrow T'$ ,  $\Phi(T') \leq (1 - \frac{2}{27n^3})\Phi(T)$ .

- die Funktion von unten und oben beschränkt ist

**Lemma.** Für jeden Spannbaum  $T$ ,  $\Phi(T) \in [3n, n3^n]$ .

- $f(n)$  Iterationen diese untere Schranke unterschreitet

Sei  $f(n) = \frac{27}{2}n^4 \cdot \ln 3$ . Wie verändert sich  $\Phi(T)$ ?

verringert sich um:  $(1 - \frac{2}{27n^3})^{f(n)} \leq (e^{-\frac{2}{27n^3}})^{f(n)}$

Ziel: Nach  $f(n)$  Iterationen:  $\Phi(T) = n < 3n$

# Terminierung und Laufzeit

**Satz.** Der Algorithmus findet effizient einen lokal optimalen Spannbaum.

**Beweis.** Mit Potentialfunktion  $\Phi(T)$ , die den Wert einer Lösung misst, bei der (hoffentlich)  $\Phi(T) = \sum_{v \in V(G)} 3^{\deg_T(v)}$

- jede Iteration das Potential der Lösung verringert

**Lemma.** Nach jedem Flip  $T \rightarrow T'$ ,  $\Phi(T') \leq (1 - \frac{2}{27n^3})\Phi(T)$ .

- die Funktion von unten und oben beschränkt ist

**Lemma.** Für jeden Spannbaum  $T$ ,  $\Phi(T) \in [3n, n3^n]$ .

- $f(n)$  Iterationen diese untere Schranke unterschreitet

Sei  $f(n) = \frac{27}{2}n^4 \cdot \ln 3$ . Wie verändert sich  $\Phi(T)$ ?

verringert sich um:  $(1 - \frac{2}{27n^3})^{f(n)} \leq (e^{-\frac{2}{27n^3}})^{f(n)} = e^{-n \ln 3}$

Ziel: Nach  $f(n)$  Iterationen:  $\Phi(T) = n < 3n$

# Terminierung und Laufzeit

**Satz.** Der Algorithmus findet effizient einen lokal optimalen Spannbaum.

**Beweis.** Mit Potentialfunktion  $\Phi(T)$ , die den Wert einer Lösung misst, bei der (hoffentlich)  $\Phi(T) = \sum_{v \in V(G)} 3^{\deg_T(v)}$

- jede Iteration das Potential der Lösung verringert

**Lemma.** Nach jedem Flip  $T \rightarrow T'$ ,  $\Phi(T') \leq (1 - \frac{2}{27n^3})\Phi(T)$ .

- die Funktion von unten und oben beschränkt ist

**Lemma.** Für jeden Spannbaum  $T$ ,  $\Phi(T) \in [3n, n3^n]$ .

- $f(n)$  Iterationen diese untere Schranke unterschreitet

Sei  $f(n) = \frac{27}{2}n^4 \cdot \ln 3$ . Wie verändert sich  $\Phi(T)$ ?

verringert sich um:  $(1 - \frac{2}{27n^3})^{f(n)} \leq (e^{-\frac{2}{27n^3}})^{f(n)} = e^{-n \ln 3} = 3^{-n}$

Ziel: Nach  $f(n)$  Iterationen:  $\Phi(T) = n < 3n$   $\square$

# Erweiterungen

[Fürer & Raghvachari:  
SODA'92, JA'94]

**Korollar.** Für jede Konstante  $b > 1$  und  $\ell = \lceil \log_b n \rceil$  läuft die lokale Suche in Polynomialzeit und findet einen Spannbaum  $T$  mit

$$\Delta(T) \leq b \cdot \text{OPT} + \lceil \log_b n \rceil.$$



# Erweiterungen

[Fürer & Raghvachari:  
SODA'92, JA'94]

**Korollar.** Für jede Konstante  $b > 1$  und  $\ell = \lceil \log_b n \rceil$  läuft die lokale Suche in Polynomialzeit und findet einen Spannbaum  $T$  mit

$$\Delta(T) \leq b \cdot \text{OPT} + \lceil \log_b n \rceil.$$

**Beweis.** Ähnlich wie vorherige Seiten.

**Aufgabe**



# Erweiterungen

[Fürer & Raghvachari:  
SODA'92, JA'94]

**Korollar.** Für jede Konstante  $b > 1$  und  $\ell = \lceil \log_b n \rceil$  läuft die lokale Suche in Polynomialzeit und findet einen Spannbaum  $T$  mit

$$\Delta(T) \leq b \cdot \text{OPT} + \lceil \log_b n \rceil.$$

**Beweis.** Ähnlich wie vorherige Seiten. **Aufgabe**  $\square$

- Varianten für gerichtete Graphen und Steinerspannbaum.

# Erweiterungen

[Fürer & Raghvachari:  
SODA'92, JA'94]

**Korollar.** Für jede Konstante  $b > 1$  und  $\ell = \lceil \log_b n \rceil$  läuft die lokale Suche in Polynomialzeit und findet einen Spannbaum  $T$  mit

$$\Delta(T) \leq b \cdot \text{OPT} + \lceil \log_b n \rceil.$$

**Beweis.** Ähnlich wie vorherige Seiten. **Aufgabe**  $\square$

- Varianten für gerichtete Graphen und Steinerspannbaum.

**Satz.** Es gibt einen lokale Suche Algorithmus, der in  $O(EV^\alpha(E, V) \log V)$  Zeit einen Spannbaum  $T$  mit  $\Delta(T) \leq \text{OPT} + 1$  findet.

# Neue Zerlegung

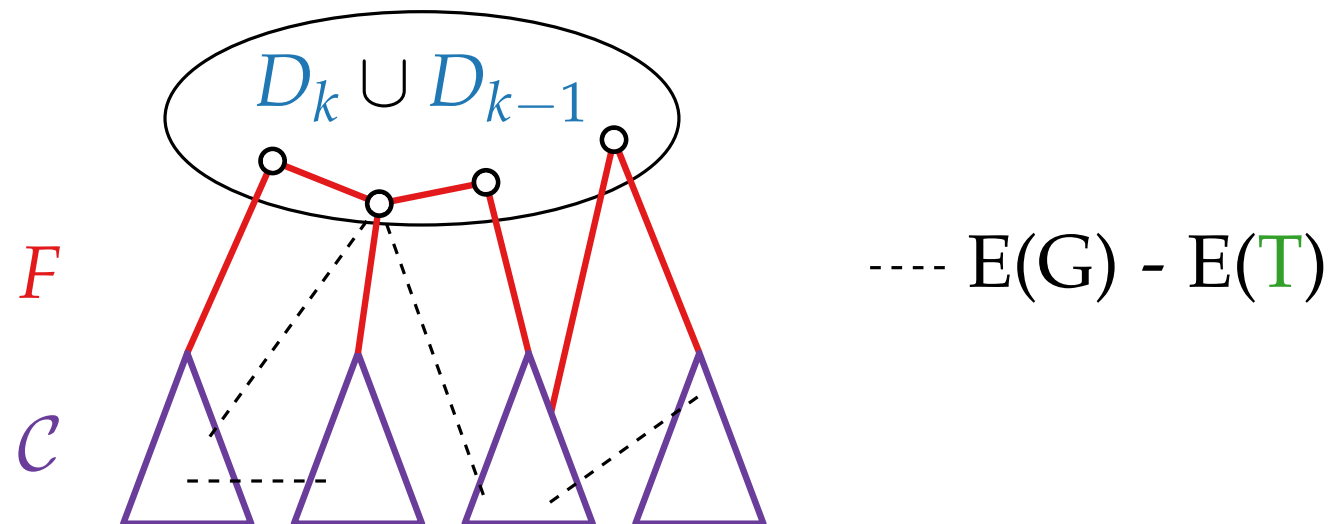
- Sei  $k = \Delta(T)$ . Seien  $D_k$  die Knoten  $v$  mit  $\deg_T(v) = k$ .
- Sei  $D_{k-1}$  eine Teilmenge der Knoten  $v$  mit  $\deg_T(v) = k - 1$ .

# Neue Zerlegung

- Sei  $k = \Delta(T)$ . Seien  $D_k$  die Knoten  $v$  mit  $\deg_T(v) = k$ .
- Sei  $D_{k-1}$  eine Teilmenge der Knoten  $v$  mit  $\deg_T(v) = k - 1$ .
- Seien  $F \subseteq E(T)$  die Kanten inzident zu  $D_k \cup D_{k-1}$ .
- Seien  $\mathcal{C}$  die  $|F| - 1$  ZK von  $T - F$ .

# Neue Zerlegung

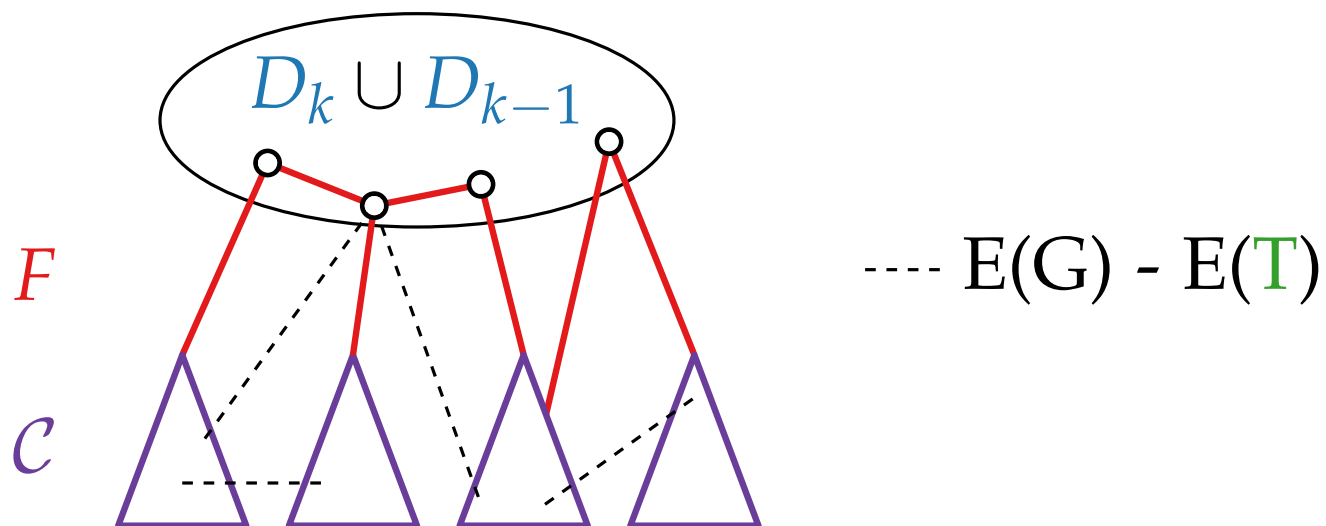
- Sei  $k = \Delta(T)$ . Seien  $D_k$  die Knoten  $v$  mit  $\deg_T(v) = k$ .
- Sei  $D_{k-1}$  eine Teilmenge der Knoten  $v$  mit  $\deg_T(v) = k - 1$ .
- Seien  $F \subseteq E(T)$  die Kanten inzident zu  $D_k \cup D_{k-1}$ .
- Seien  $\mathcal{C}$  die  $|F| - 1$  ZK von  $T - F$ .



# Neue Zerlegung

- Sei  $k = \Delta(T)$ . Seien  $D_k$  die Knoten  $v$  mit  $\deg_T(v) = k$ .
- Sei  $D_{k-1}$  eine Teilmenge der Knoten  $v$  mit  $\deg_T(v) = k - 1$ .
- Seien  $F \subseteq E(T)$  die Kanten inzident zu  $D_k \cup D_{k-1}$ .
- Seien  $\mathcal{C}$  die  $|F| - 1$  ZK von  $T - F$ .

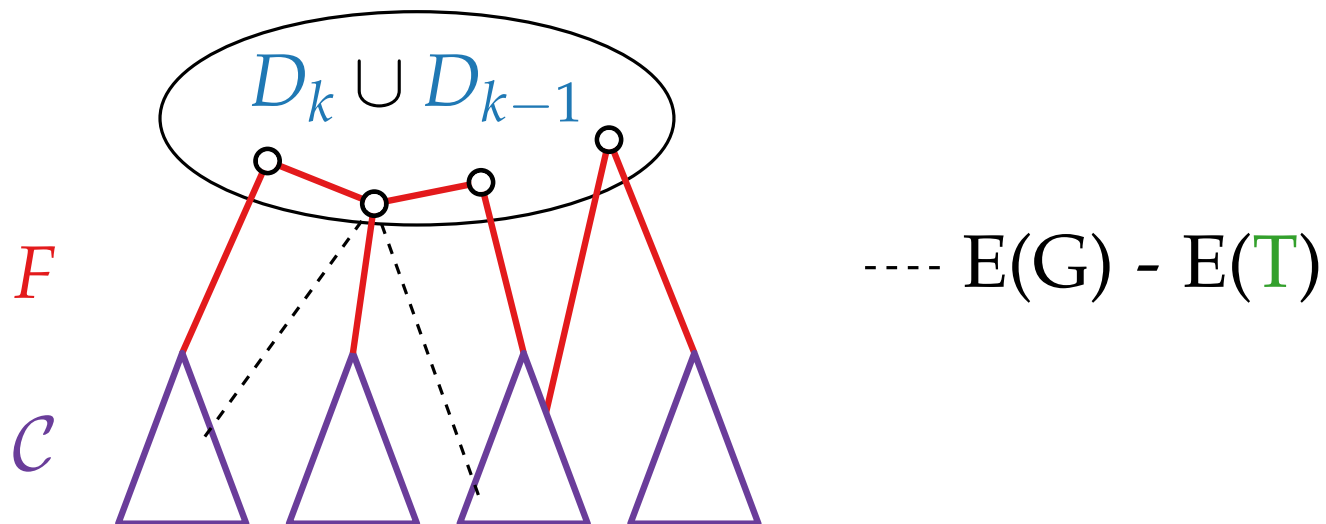
**Lemma.** Wenn jede Kante in  $G$ , die zwei ZK in  $\mathcal{C}$  verbindet, mindestens einen Endpunkt in  $D_k \cup D_{k-1}$  hat, dann  $\Delta(T) \leq \text{OPT} + 1$ .



# Neue Zerlegung

- Sei  $k = \Delta(T)$ . Seien  $D_k$  die Knoten  $v$  mit  $\deg_T(v) = k$ .
- Sei  $D_{k-1}$  eine Teilmenge der Knoten  $v$  mit  $\deg_T(v) = k - 1$ .
- Seien  $F \subseteq E(T)$  die Kanten inzident zu  $D_k \cup D_{k-1}$ .
- Seien  $\mathcal{C}$  die  $|F| - 1$  ZK von  $T - F$ .

**Lemma.** Wenn jede Kante in  $G$ , die zwei ZK in  $\mathcal{C}$  verbindet, mindestens einen Endpunkt in  $D_k \cup D_{k-1}$  hat, dann  $\Delta(T) \leq \text{OPT} + 1$ .





# Neue Zerlegung

- Sei  $k = \Delta(T)$ . Seien  $D_k$  die Knoten  $v$  mit  $\deg_T(v) = k$ .
- Sei  $D_{k-1}$  eine Teilmenge der Knoten  $v$  mit  $\deg_T(v) = k - 1$ .
- Seien  $F \subseteq E(T)$  die Kanten inzident zu  $D_k \cup D_{k-1}$ .
- Seien  $\mathcal{C}$  die  $|F| - 1$  ZK von  $T - F$ .

**Lemma.** Wenn jede Kante in  $G$ , die zwei ZK in  $\mathcal{C}$  verbindet, mindestens einen Endpunkt in  $D_k \cup D_{k-1}$  hat, dann  $\Delta(T) \leq \text{OPT} + 1$ .

**Beweis.**  $\text{OPT} \geq$  <sup>Lemma 1</sup>

]



# Neue Zerlegung

- Sei  $k = \Delta(T)$ . Seien  $D_k$  die Knoten  $v$  mit  $\deg_T(v) = k$ .
- Sei  $D_{k-1}$  eine Teilmenge der Knoten  $v$  mit  $\deg_T(v) = k - 1$ .
- Seien  $F \subseteq E(T)$  die Kanten inzident zu  $D_k \cup D_{k-1}$ .
- Seien  $\mathcal{C}$  die  $|F| - 1$  ZK von  $T - F$ .

**Lemma.** Wenn jede Kante in  $G$ , die zwei ZK in  $\mathcal{C}$  verbindet, mindestens einen Endpunkt in  $D_k \cup D_{k-1}$  hat, dann  $\Delta(T) \leq \text{OPT} + 1$ .

**Beweis.**  $\text{OPT} \stackrel{\text{Lemma 1}}{\geq} k / |S| = \lceil |F| / |D_k \cup D_{k-1}| \rceil$

# Neue Zerlegung

- Sei  $k = \Delta(T)$ . Seien  $D_k$  die Knoten  $v$  mit  $\deg_T(v) = k$ .
- Sei  $D_{k-1}$  eine Teilmenge der Knoten  $v$  mit  $\deg_T(v) = k - 1$ .
- Seien  $F \subseteq E(T)$  die Kanten inzident zu  $D_k \cup D_{k-1}$ .
- Seien  $\mathcal{C}$  die  $|F| - 1$  ZK von  $T - F$ .

**Lemma.** Wenn jede Kante in  $G$ , die zwei ZK in  $\mathcal{C}$  verbindet, mindestens einen Endpunkt in  $D_k \cup D_{k-1}$  hat, dann  $\Delta(T) \leq \text{OPT} + 1$ .

**Beweis.**  $\text{OPT} \stackrel{\text{Lemma 1}}{\geq} k/|S| = \lceil |F|/|D_k \cup D_{k-1}| \rceil$

$$|F| \geq$$

1)

# Neue Zerlegung

- Sei  $k = \Delta(T)$ . Seien  $D_k$  die Knoten  $v$  mit  $\deg_T(v) = k$ .
- Sei  $D_{k-1}$  eine Teilmenge der Knoten  $v$  mit  $\deg_T(v) = k - 1$ .
- Seien  $F \subseteq E(T)$  die Kanten inzident zu  $D_k \cup D_{k-1}$ .
- Seien  $\mathcal{C}$  die  $|F| - 1$  ZK von  $T - F$ .

**Lemma.** Wenn jede Kante in  $G$ , die zwei ZK in  $\mathcal{C}$  verbindet, mindestens einen Endpunkt in  $D_k \cup D_{k-1}$  hat, dann  $\Delta(T) \leq \text{OPT} + 1$ .

**Beweis.**  $\text{OPT} \stackrel{\text{Lemma 1}}{\geq} k/|S| = \lceil |F|/|D_k \cup D_{k-1}| \rceil$

$$|F| \geq k|D_k| + (k-1)|D_{k-1}| - (|D_k| + |D_{k-1}| - 1)$$

Knotengrad

doppelt gezählt?

# Neue Zerlegung

- Sei  $k = \Delta(T)$ . Seien  $D_k$  die Knoten  $v$  mit  $\deg_T(v) = k$ .
- Sei  $D_{k-1}$  eine Teilmenge der Knoten  $v$  mit  $\deg_T(v) = k - 1$ .
- Seien  $F \subseteq E(T)$  die Kanten inzident zu  $D_k \cup D_{k-1}$ .
- Seien  $\mathcal{C}$  die  $|F| - 1$  ZK von  $T - F$ .

**Lemma.** Wenn jede Kante in  $G$ , die zwei ZK in  $\mathcal{C}$  verbindet, mindestens einen Endpunkt in  $D_k \cup D_{k-1}$  hat, dann  $\Delta(T) \leq \text{OPT} + 1$ .

**Beweis.**  $\text{OPT} \stackrel{\text{Lemma 1}}{\geq} k/|S| = \lceil |F|/|D_k \cup D_{k-1}| \rceil$

$$\geq \left\lceil \frac{(k-1)(|D_k| + |D_{k-1}|) - |D_{k-1}| - 1}{|D_k \cup D_{k-1}|} \right\rceil \geq k - 1$$

$$|F| \geq k|D_k| + (k-1)|D_{k-1}| - (|D_k| + |D_{k-1}| - 1)$$

Knotengrad

doppelt gezählt?

# Neue Zerlegung $\Rightarrow$ Untere Schranke für OPT

- Sei  $k = \Delta(T)$ . Seien  $D_k$  die Knoten  $v$  mit  $\deg_T(v) = k$ .
- Sei  $D_{k-1}$  eine Teilmenge der Knoten  $v$  mit  $\deg_T(v) = k - 1$ .
- Seien  $F \subseteq E(T)$  die Kanten inzident zu  $D_k \cup D_{k-1}$ .
- Seien  $\mathcal{C}$  die  $|F| - 1$  ZK von  $T - F$ .

**Lemma.** Wenn jede Kante in  $G$ , die zwei ZK in  $\mathcal{C}$  verbindet, mindestens einen Endpunkt in  $D_k \cup D_{k-1}$  hat, dann  $\Delta(T) \leq \text{OPT} + 1$ .

**Beweis.**  $\text{OPT} \stackrel{\text{Lemma 1}}{\geq} k/|S| = \lceil |F|/|D_k \cup D_{k-1}| \rceil$

$$\geq \left\lceil \frac{(k-1)(|D_k| + |D_{k-1}|) - |D_{k-1}| - 1}{|D_k \cup D_{k-1}|} \right\rceil \geq k - 1$$

$$|F| \geq k|D_k| + (k-1)|D_{k-1}| - (|D_k| + |D_{k-1}| - 1)$$

Knotengrad

doppelt gezählt?

# Lokale Suche\*

MinDegSpanningTreeLocalSearch\*( $G$ )

$T \leftarrow$  beliebiger Spannbaum von  $G$

**while true do**  $k \leftarrow \Delta(T)$

**while**  $\exists v$  mit  $\deg_T = k$  **do**  $D_{k-1} \leftarrow \{v : \deg_T(v) = k - 1\}$

**if** Bedingungen für Lemma erfüllt **then return**  $T$



# Lokale Suche\*

MinDegSpanningTreeLocalSearch\*( $G$ )

$T \leftarrow$  beliebiger Spannbaum von  $G$

**while true do**  $k \leftarrow \Delta(T)$

**while**  $\exists v$  mit  $\deg_T = k$  **do**  $D_{k-1} \leftarrow \{v : \deg_T(v) = k - 1\}$

**if** Bedingungen für Lemma erfüllt **then return**  $T$

**for**  $vw \in E$  zwischen ZK in  $\mathcal{C}$ :  $v, w \notin D_k \cup D_{k-1}$  **do**

$K \leftarrow$  Kreis erzeugt durch  $T$  und  $vw$

# Lokale Suche\*

MinDegSpanningTreeLocalSearch\*( $G$ )

$T \leftarrow$  beliebiger Spannbaum von  $G$

**while true do**  $k \leftarrow \Delta(T)$

**while**  $\exists v$  mit  $\deg_T = k$  **do**  $D_{k-1} \leftarrow \{v : \deg_T(v) = k - 1\}$

**if** Bedingungen für Lemma erfüllt **then return**  $T$

**for**  $vw \in E$  zwischen ZK in  $\mathcal{C}$ :  $v, w \notin D_k \cup D_{k-1}$  **do**

$K \leftarrow$  Kreis erzeugt durch  $T$  und  $vw$

**if**  $K \cap D_k = \emptyset$  **then**

markiere alle  $u \in \mathcal{C} \cap D_{k-1}$  reduzierbar durch  $vw$

entferne  $\mathcal{C} \cap D_{k-1}$  aus  $D_{k-1}$ , update  $F$  und  $\mathcal{C}$

# Lokale Suche\*

MinDegSpanningTreeLocalSearch\*( $G$ )

$T \leftarrow$  beliebiger Spannbaum von  $G$

**while true do**  $k \leftarrow \Delta(T)$

**while**  $\exists v$  mit  $\deg_T = k$  **do**  $D_{k-1} \leftarrow \{v : \deg_T(v) = k - 1\}$

**if** Bedingungen für Lemma erfüllt **then return**  $T$

**for**  $vw \in E$  zwischen ZK in  $\mathcal{C}$ :  $v, w \notin D_k \cup D_{k-1}$  **do**

$K \leftarrow$  Kreis erzeugt durch  $T$  und  $vw$

**if**  $K \cap D_k = \emptyset$  **then**

markiere alle  $u \in \mathcal{C} \cap D_{k-1}$  reduzierbar durch  $vw$

entferne  $\mathcal{C} \cap D_{k-1}$  aus  $D_{k-1}$ , update  $F$  und  $\mathcal{C}$

**else if**  $u \in K \cap D_k$  **then**

**if**  $v$  oder  $w$  reduzierbar **then**

reduziere Grad von  $v/w$  mit Flip, propagiere ...

reduziere Grad von  $u$  mit Flip, verlasse for-Schleife

# Analyse

**Satz.** Die Lokale Suche\* findet einen Spannbaum  $T$  mit  $\Delta(T) \leq \text{OPT} + 1$  in polynomieller Zeit.

# Analyse

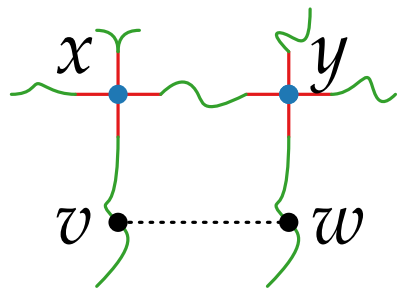
**Satz.** Die Lokale Suche\* findet einen Spannbaum  $T$  mit  $\Delta(T) \leq \text{OPT} + 1$  in polynomieller Zeit.

**Beweisskizze.**

# Analyse

**Satz.** Die Lokale Suche\* findet einen Spannbaum  $T$  mit  $\Delta(T) \leq \text{OPT} + 1$  in polynomieller Zeit.

**Beweisskizze.**  $k = 5$

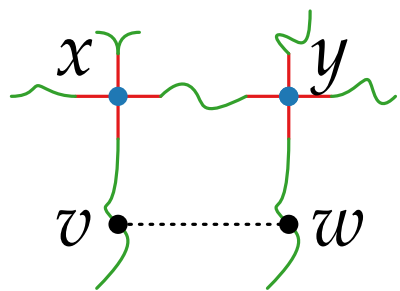


$x, y \in D_{k-1}$

# Analyse

**Satz.** Die Lokale Suche\* findet einen Spannbaum  $T$  mit  $\Delta(T) \leq \text{OPT} + 1$  in polynomieller Zeit.

**Beweisskizze.**  $k = 5$



$x, y \in D_{k-1}$

**if**  $K \cap D_k = \emptyset$  **then**

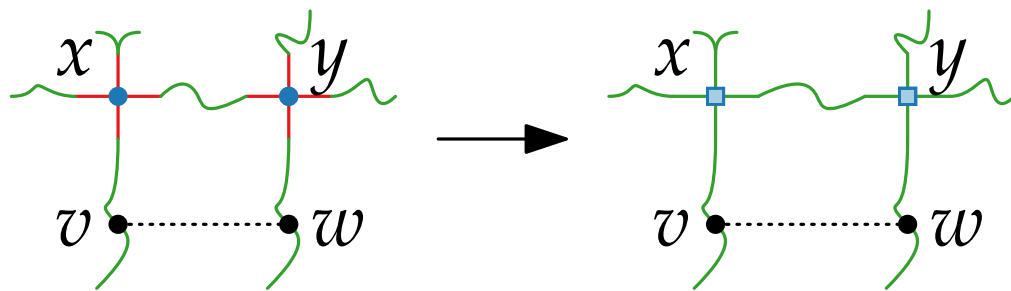
markiere alle  $u \in C \cap D_{k-1}$  reduzierbar durch  $vw$

entferne  $C \cap D_{k-1}$  aus  $D_{k-1}$ , update  $F$  und  $C$

# Analyse

**Satz.** Die Lokale Suche\* findet einen Spannbaum  $T$  mit  $\Delta(T) \leq \text{OPT} + 1$  in polynomieller Zeit.

**Beweisskizze.**  $k = 5$



$x, y \in D_{k-1}$

**if  $K \cap D_k = \emptyset$  then**

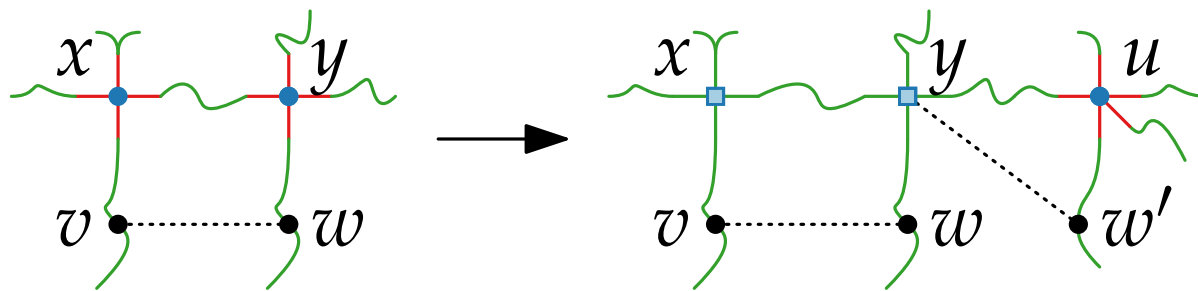
markiere alle  $u \in C \cap D_{k-1}$  reduzierbar durch  $vw$   
entferne  $C \cap D_{k-1}$  aus  $D_{k-1}$ , update  $F$  und  $C$



# Analyse

**Satz.** Die Lokale Suche\* findet einen Spannbaum  $T$  mit  $\Delta(T) \leq \text{OPT} + 1$  in polynomieller Zeit.

**Beweisskizze.**  $k = 5$



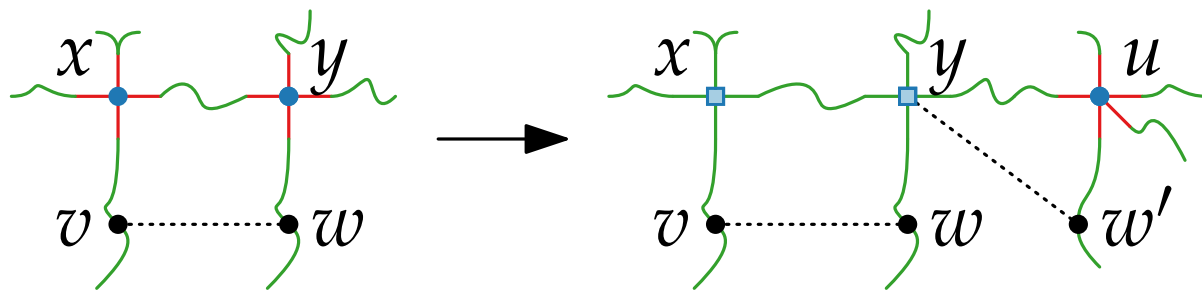
$x, y \in D_{k-1}$

$u \in D_k$

# Analyse

**Satz.** Die Lokale Suche\* findet einen Spannbaum  $T$  mit  $\Delta(T) \leq \text{OPT} + 1$  in polynomieller Zeit.

**Beweisskizze.**  $k = 5$



$x, y \in D_{k-1}$

$u \in D_k$

**else if  $u \in K \cap D_k$  then**

**if  $v$  oder  $w$  reduzierbar then**

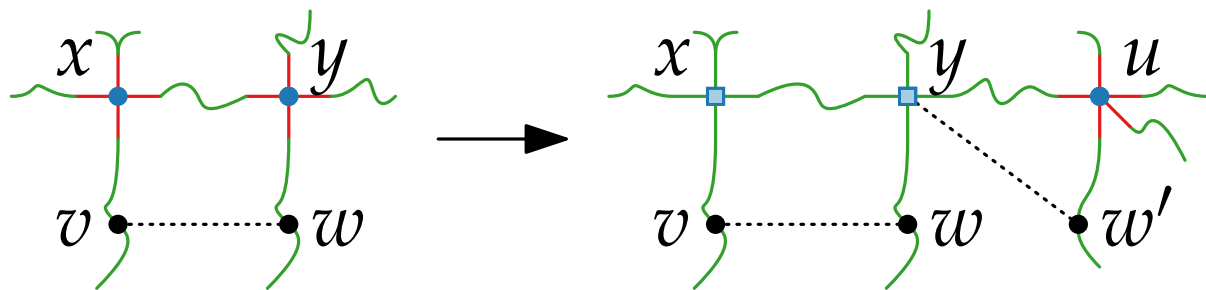
reduziere Grad von  $v/w$  mit Flip, propagiere ...

reduziere Grad von  $u$  mit Flip, verlasse for-Schleife

# Analyse

**Satz.** Die Lokale Suche\* findet einen Spannbaum  $T$  mit  $\Delta(T) \leq \text{OPT} + 1$  in polynomieller Zeit.

**Beweisskizze.**  $k = 5$



$x, y \in D_{k-1}$

$u \in D_k$

$y$  reduzierbar

**else if  $u \in K \cap D_k$  then**

**if  $v$  oder  $w$  reduzierbar then**

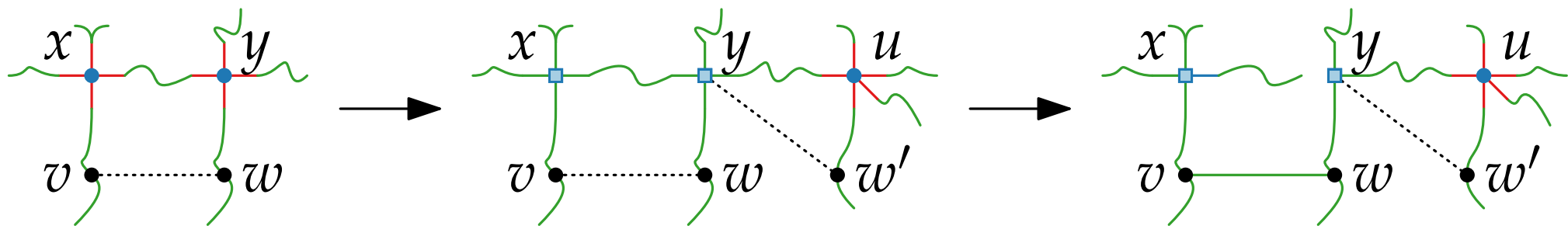
reduziere Grad von  $v/w$  mit Flip, propagiere ...

reduziere Grad von  $u$  mit Flip, verlasse for-Schleife

# Analyse

**Satz.** Die Lokale Suche\* findet einen Spannbaum  $T$  mit  $\Delta(T) \leq \text{OPT} + 1$  in polynomieller Zeit.

**Beweisskizze.**  $k = 5$



$x, y \in D_{k-1}$

$u \in D_k$

$y$  reduzierbar

**else if  $u \in K \cap D_k$  then**

**if  $v$  oder  $w$  reduzierbar then**

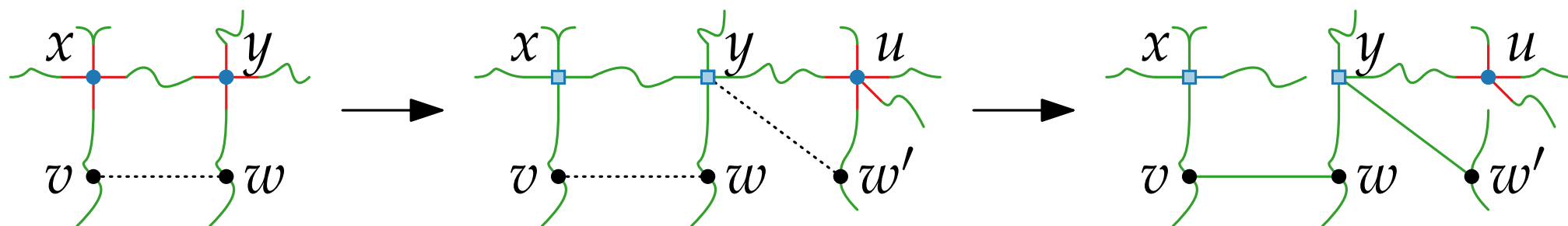
reduziere Grad von  $v/w$  mit Flip, propagiere ...

reduziere Grad von  $u$  mit Flip, verlasse for-Schleife

# Analyse

**Satz.** Die Lokale Suche\* findet einen Spannbaum  $T$  mit  $\Delta(T) \leq \text{OPT} + 1$  in polynomieller Zeit.

**Beweisskizze.**  $k = 5$



$x, y \in D_{k-1}$

$u \in D_k$

$y$  reduzierbar

**else if  $u \in K \cap D_k$  then**

**if  $v$  oder  $w$  reduzierbar then**

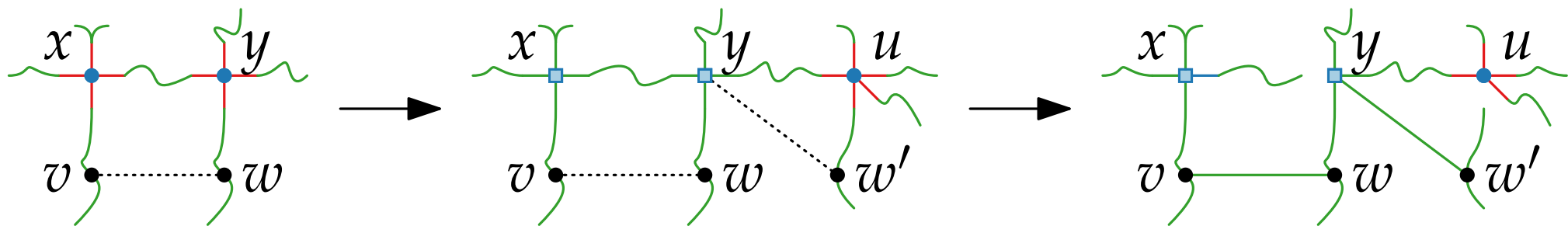
reduziere Grad von  $v/w$  mit Flip, propagiere ...

reduziere Grad von  $u$  mit Flip, verlasse for-Schleife

# Analyse

**Satz.** Die Lokale Suche\* findet einen Spannbaum  $T$  mit  $\Delta(T) \leq \text{OPT} + 1$  in polynomieller Zeit.

**Beweisskizze.**  $k = 5$



$x, y \in D_{k-1}$

$u \in D_k$

$y$  reduzierbar

**else if  $u \in K \cap D_k$  then**

**if  $v$  oder  $w$  reduzierbar then**

reduziere Grad von  $v/w$  mit Flip, propagiere ...

reduziere Grad von  $u$  mit Flip, verlasse for-Schleife

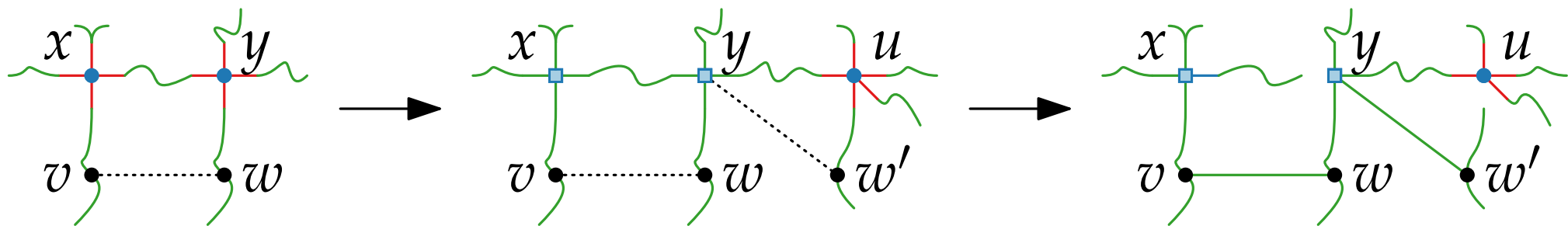
■ Wir erzeugen keinen Kreise beim Propagieren von Flips.

Induktion

# Analyse

**Satz.** Die Lokale Suche\* findet einen Spannbaum  $T$  mit  $\Delta(T) \leq \text{OPT} + 1$  in polynomieller Zeit.

**Beweisskizze.**  $k = 5$



$x, y \in D_{k-1}$

$u \in D_k$

$y$  reduzierbar

**else if  $u \in K \cap D_k$  then**

**if  $v$  oder  $w$  reduzierbar then**

Induktion

reduziere Grad von  $v/w$  mit Flip, propagiere ...

reduziere Grad von  $u$  mit Flip, verlasse for-Schleife

- Wir erzeugen keinen Kreise beim Propagieren von Flips.
- Wir erzeugen keinen neuen Knoten mit Grad  $\Delta(T)$ .

# Schlussbemerkungen

- Lokale Suche ist eine beliebte Heuristik für diskrete Optimierungsprobleme
- Lokale Suche kann jederzeit eine gültige Lösung ausgeben – ab-/unterbrechbar
  - Unterschied zu Greedy-Algorithmus
- Weitere lokale Suche Approximationen existieren für
  - Job Scheduling auf identischen, parallelen Maschinen
  - $k$ -Means Clustering
  - Metric Traveling Salesman Problem
  - Simplex-Methode für LPs
  - ...