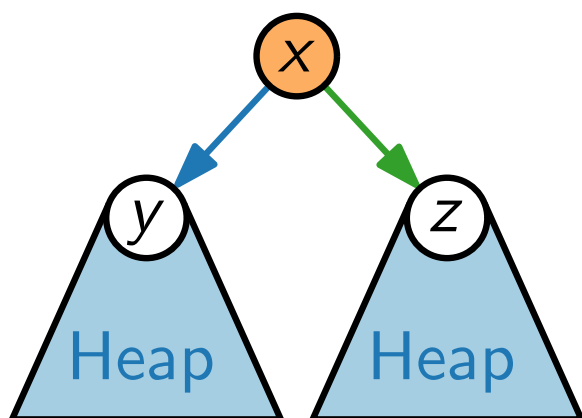
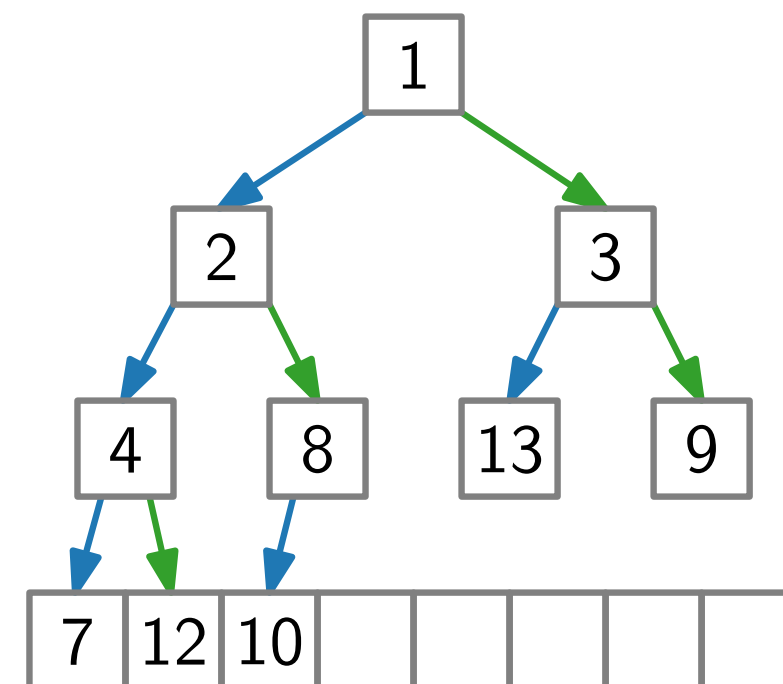


Algorithmen und Datenstrukturen



Vorlesung 6: HeapSort



Wir bauen eine Datenstruktur

Datenstruktur.

Konzept, mit dem man Daten speichert und anordnet, so dass man sie schnell finden und ändern kann.

Abstrakter Datentyp.

beschreibt die „Schnittstelle“ einer Datenstruktur – welche Operationen werden unterstützt?

Implementierung.

wie wird die gewünschte Funktionalität realisiert:

- wie sind die Daten gespeichert (Feld, Liste, ...)?
- welche Algorithmen implementieren die Operationen?

Ein simples Kartenspiel

2 mögliche Züge:

(1) Karte ziehen



(2) **kleinste** Karte spielen



Frage:

Welche Laufzeit haben Schritt (1) und (2)?

Antwort:

Kommt drauf an! Wie halten wir die Karten in der Hand?

Abstrakter Datentyp:

Prioritätsschlange

verwaltet Elemente einer Menge M ,
wobei jedes Element $x \in M$ eine Priorität $x.key$ hat.

Karten

Kartenwert

Datenstruktur

Prioritätsschlange




Abstrakter Datentyp: Prioritätsschlange

verwaltet Elemente einer Menge M ,
wobei jedes Element $x \in M$ eine Priorität $x.key$ hat.

Operation	Funktionalität
<code>INSERT(element x)</code>	$M = M \cup \{x\}$
element <code>FINDMIN()</code>	liefere $x \in M$ mit: $x.key = \min\{y.key \mid y \in M\}$
element <code>EXTRACTMIN()</code>	$x = \text{FINDMIN}(); M = M \setminus \{x\};$ liefere x

Implementierung

- Aufgabe:**
- Wie würden Sie die Methoden einer Prioritätsschlange implementieren?
 - Welche Laufzeiten liefert Ihre Implementierung im schlechtesten Fall?

Implementierung		INSERT	FINDMIN	EXTRACTMIN
Karten in beliebiger Reihenfolge		$\Theta(1)$	$\Theta(n)$	$\Theta(n)$
Karten in beliebiger Reihenfolge, kleinste markiert		$\Theta(1)$	$\Theta(1)$	$\Theta(n)$
Karten in sortierter Reihenfolge		$\Theta(n)$	$\Theta(1)$	$\Theta(1)$

müssen wieder kleinste Karte finden

Prioritätsschlange

Abstrakter Datentyp: Prioritätsschlange

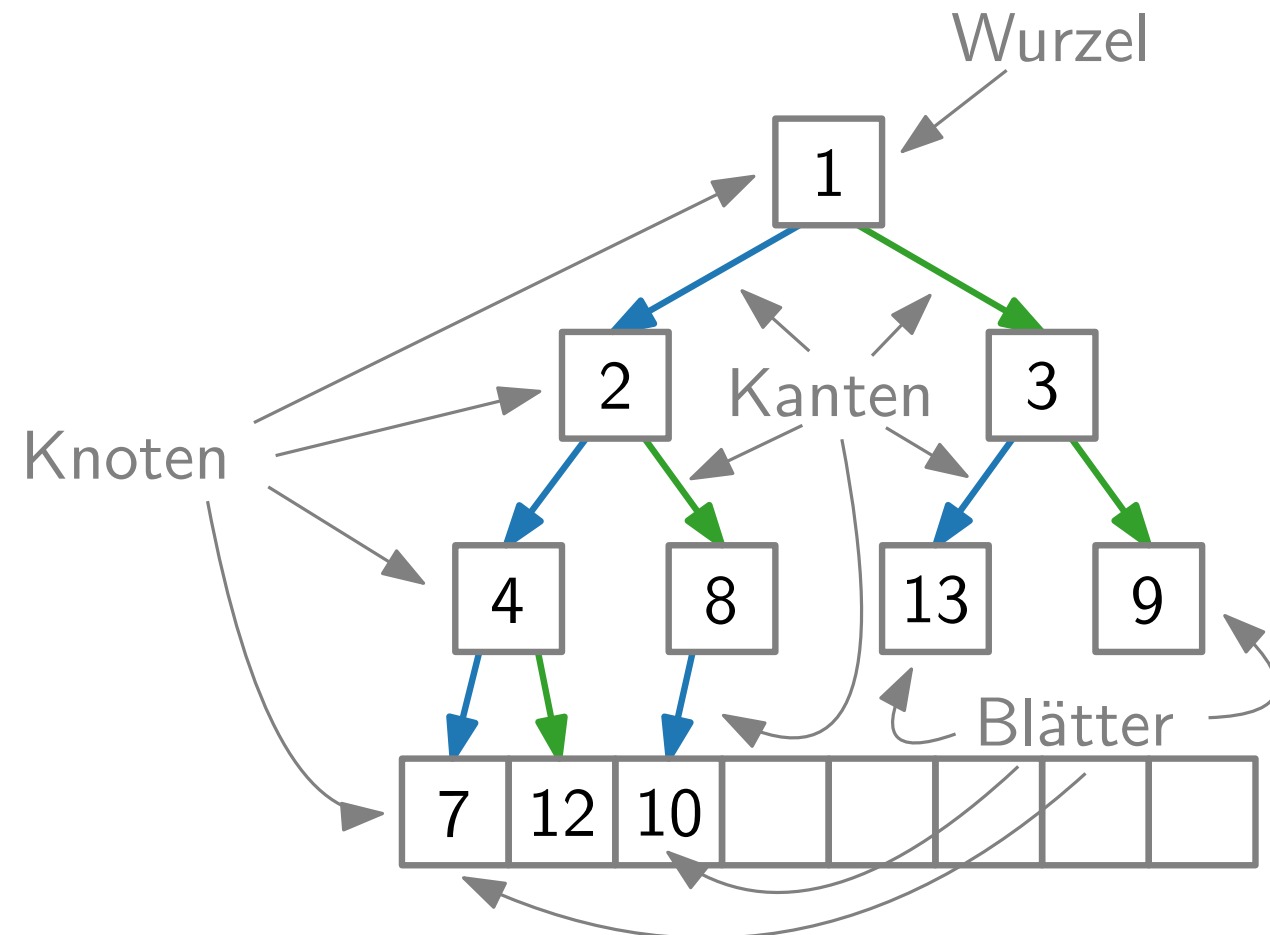
verwaltet Elemente einer Menge M ,
wobei jedes Element $x \in M$ eine Priorität $x.key$ hat.

Operation	Funktionalität
INSERT (element x)	$M = M \cup \{x\}$
element FINDMIN ()	liefere $x \in M$ mit: $x.key = \min\{y.key \mid y \in M\}$
element EXTRACTMIN ()	$x = \text{FindMin}(); M = M \setminus \{x\};$ liefere x
DECREASEKEY (element x , priorität p)	$x.key = p$

Implementierung

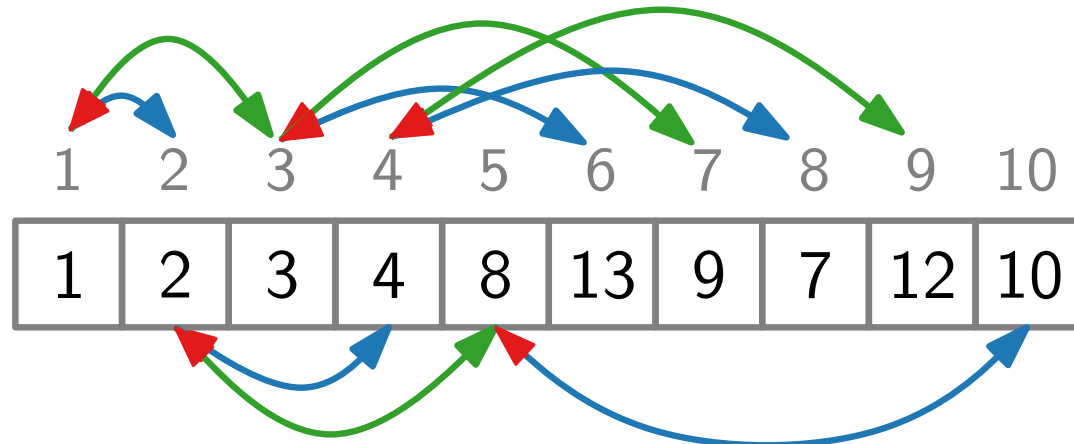
Implementierung	INSERT	FINDMIN	EXTRACTMIN	DECREASEKEY
Karten in beliebiger Reihenfolge	$\Theta(1)$	$\Theta(n)$	$\Theta(n)$	$\Theta(1)$
Karten in beliebiger Reihenfolge, kleinste markiert	$\Theta(1)$	$\Theta(1)$	$\Theta(n)$	$\Theta(1)$
Karten in sortierter Reihenfolge	$\Theta(n)$	$\Theta(1)$	$\Theta(1)$	$\Theta(n)$
Karten als MINHEAP	$\Theta(\log n)$	$\Theta(1)$	$\Theta(\log n)$	$\Theta(\log n)$

Min-Heaps



Min-Heaps

sehr schnelle Rechenoperationen!

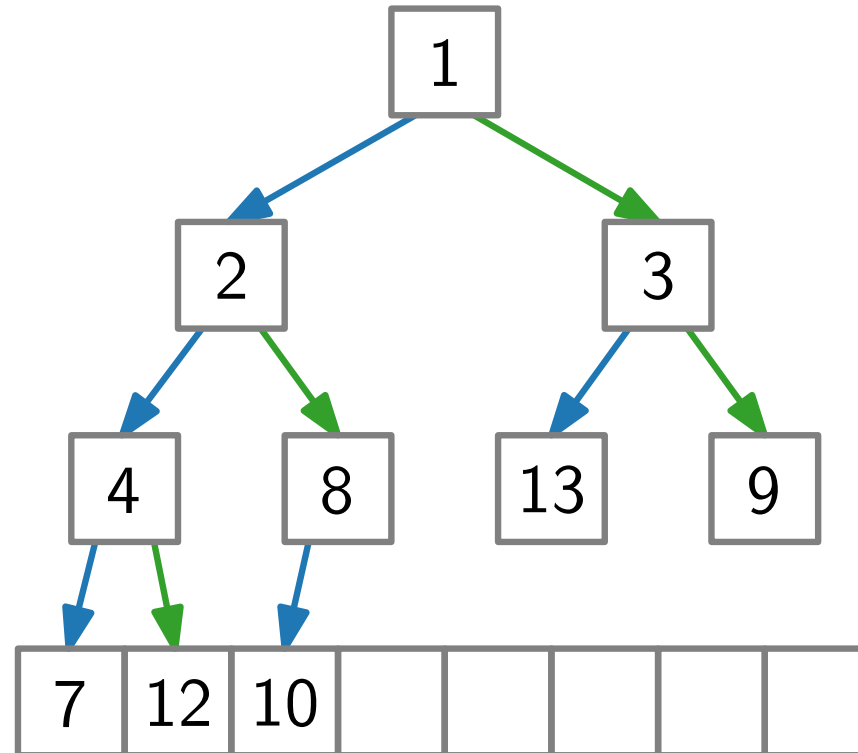
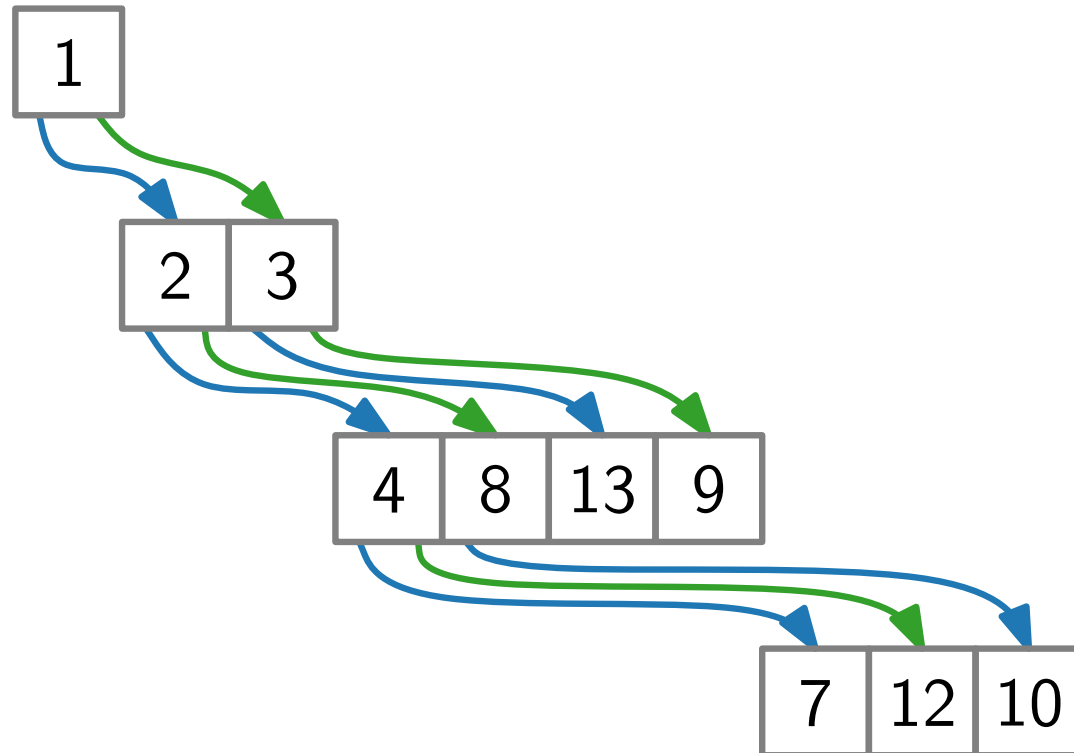


Pfeile implementieren:

LEFT(index i) **return** $2i$

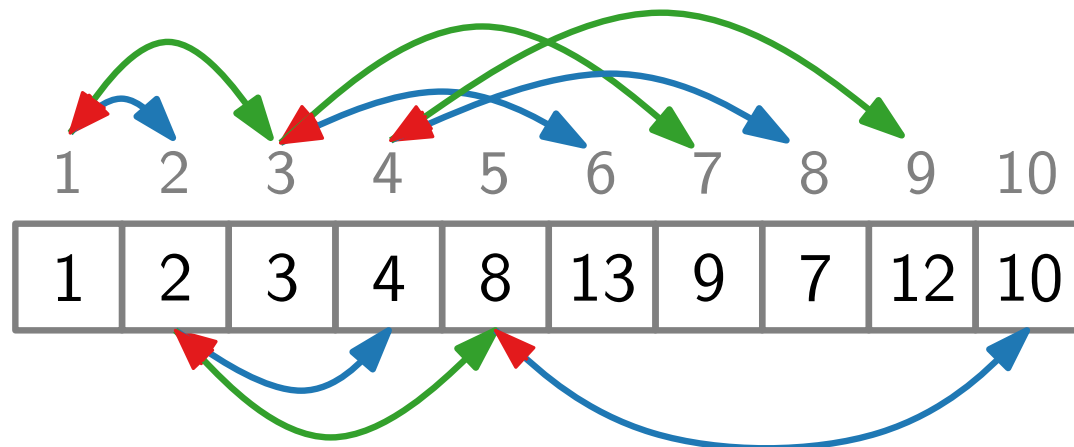
RIGHT(index i) **return** $2i + 1$

PARENT(index i) **return** $\lfloor i/2 \rfloor$



Min-Heaps

sehr schnelle Rechenoperationen!



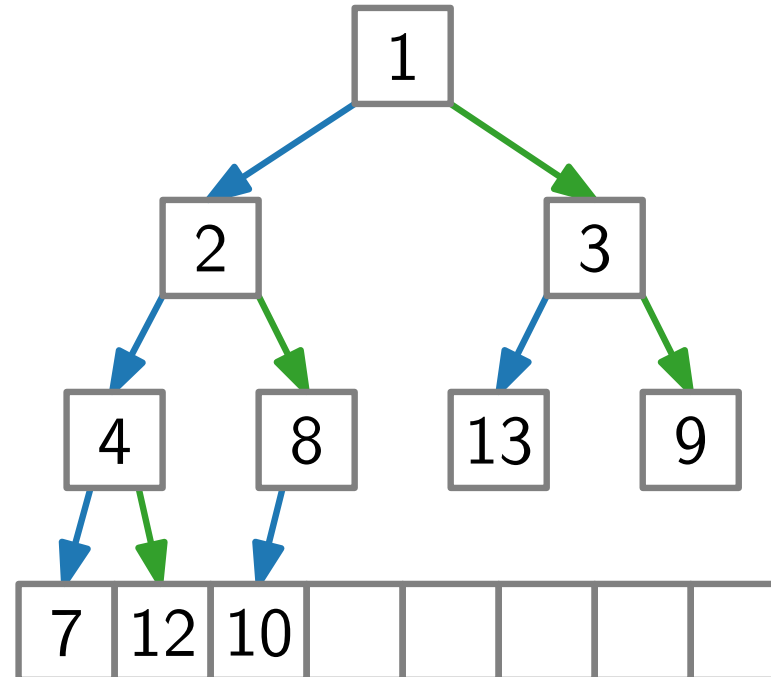
Pfeile implementieren:

$\text{LEFT}(\text{index } i)$ **return** $2i$
 $\text{RIGHT}(\text{index } i)$ **return** $2i + 1$
 $\text{PARENT}(\text{index } i)$ **return** $\lfloor i/2 \rfloor$

Definition.

Ein **Heap** ist ein Feld, das einem **binären** Baum entspricht, bei dem

- alle Ebenen außer der letzten voll sind,
- die letzte Ebene v.l.n.r. gefüllt ist und
- die **Heap-Eigenschaft** gilt.



Definition.

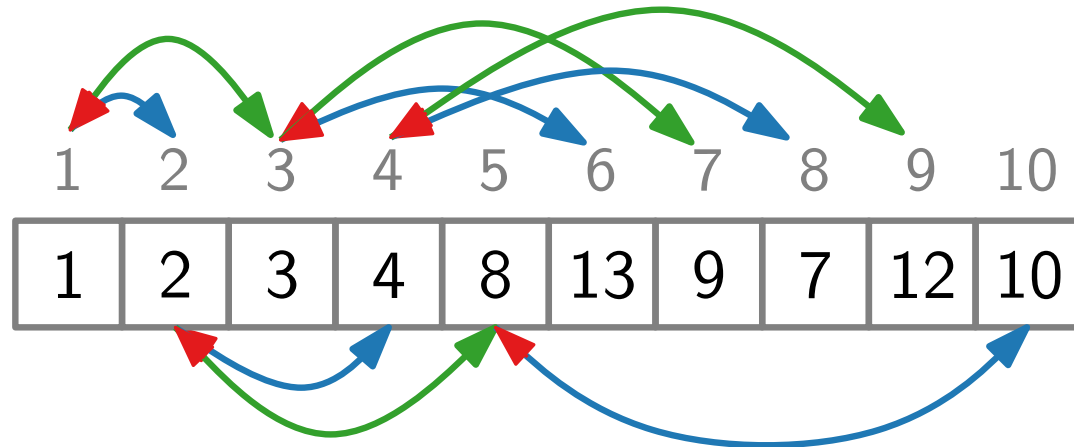
Ein Heap hat die **Min-Heap-Eigenschaft**,

wenn für jeden Knoten $i > 1$ gilt: $A[\text{PARENT}(i)] \leq A[i]$.

So ein Heap heißt **Min-Heap**.

Min-Heaps

sehr schnelle Rechenoperationen!



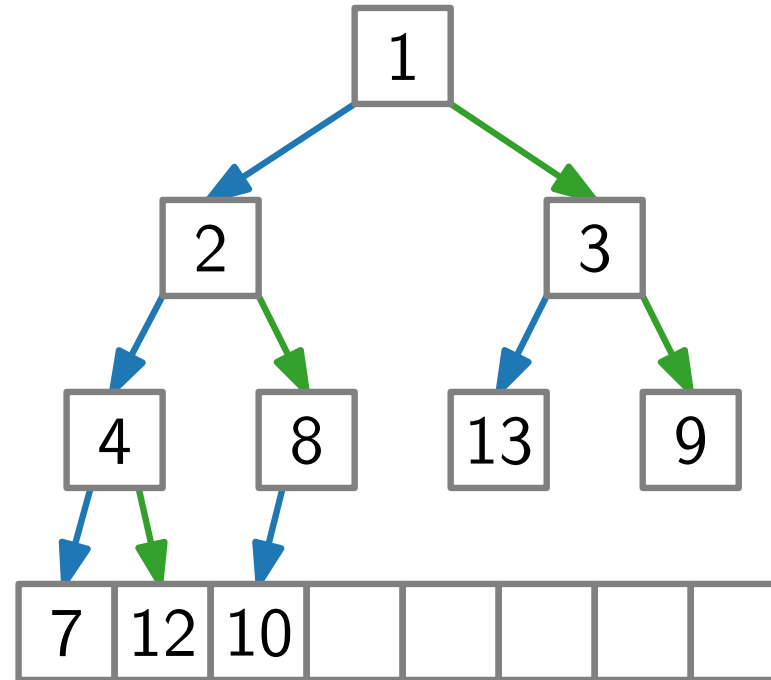
Pfeile implementieren:

$\text{LEFT}(\text{index } i)$ **return** $2i$
 $\text{RIGHT}(\text{index } i)$ **return** $2i + 1$
 $\text{PARENT}(\text{index } i)$ **return** $\lfloor i/2 \rfloor$

Definition.

Ein **Heap** ist ein Feld, das einem **binären** Baum entspricht, bei dem

- alle Ebenen außer der letzten voll sind,
- die letzte Ebene v.l.n.r. gefüllt ist und
- die **Heap-Eigenschaft** gilt.



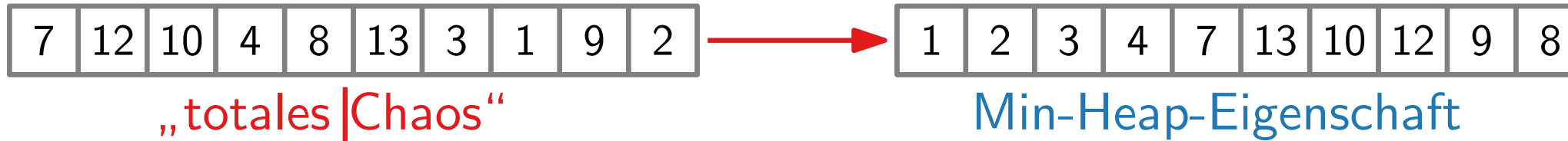
Definition.

Ein Heap hat die ~~Min-Heap-Eigenschaft~~, **Max**

wenn für jeden Knoten $i > 1$ gilt: $A[\text{PARENT}(i)] \not\leq A[i]$.

So ein Heap heißt ~~Min-Heap~~. **Max**

Baustelle



Aufgabe:

Berechnen Sie in $\mathcal{O}(n \log n)$ Zeit einen Min-Heap!

Nimm MERGESORT!



Fertig?

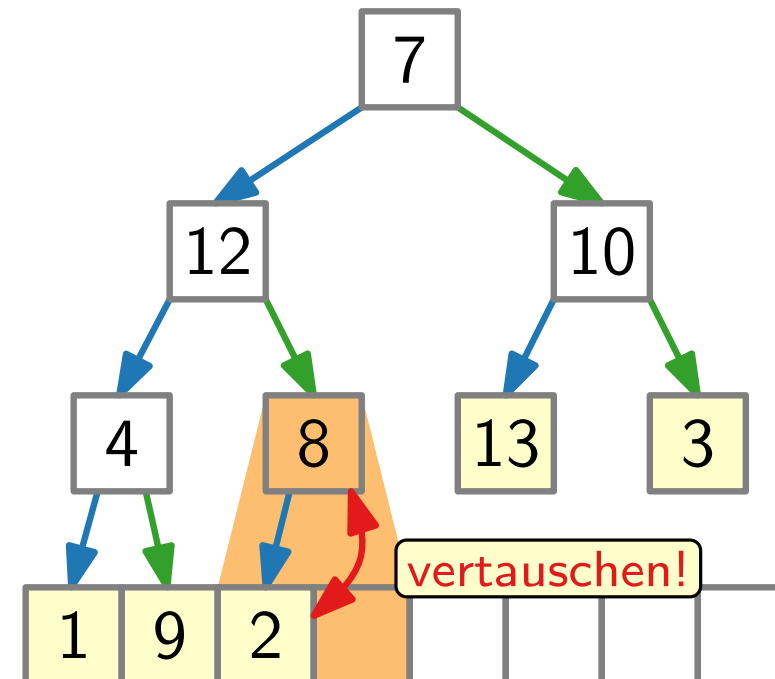
Nicht ganz: Heap-Eig. viel schwächer als Sortierung.

Hoffen:

Schnellere Berechnung!

Idee:

Nutze Baumstruktur!
Arbeite **bottom-up**:
Erst die Blätter...



Baustelle

7 12 10 4 8 13 3 1 9 2

„**totales Chaos**“

1 2 3 4 7 13 10 12 9 8

Min-Heap-Eigenschaft

Aufgabe:

Berechnen Sie in $\mathcal{O}(n \log n)$ Zeit einen Min-Heap!

Nimm MERGESORT!

1 2 3 4 7 13 10 12 9 8

– **Ergebnis** –

1 2 3 4 7 8 9 10 12 13

aufsteigende Sortierung

Fertig?

Nicht ganz: Heap-Eig. viel schwächer als Sortierung.

Hoffen:

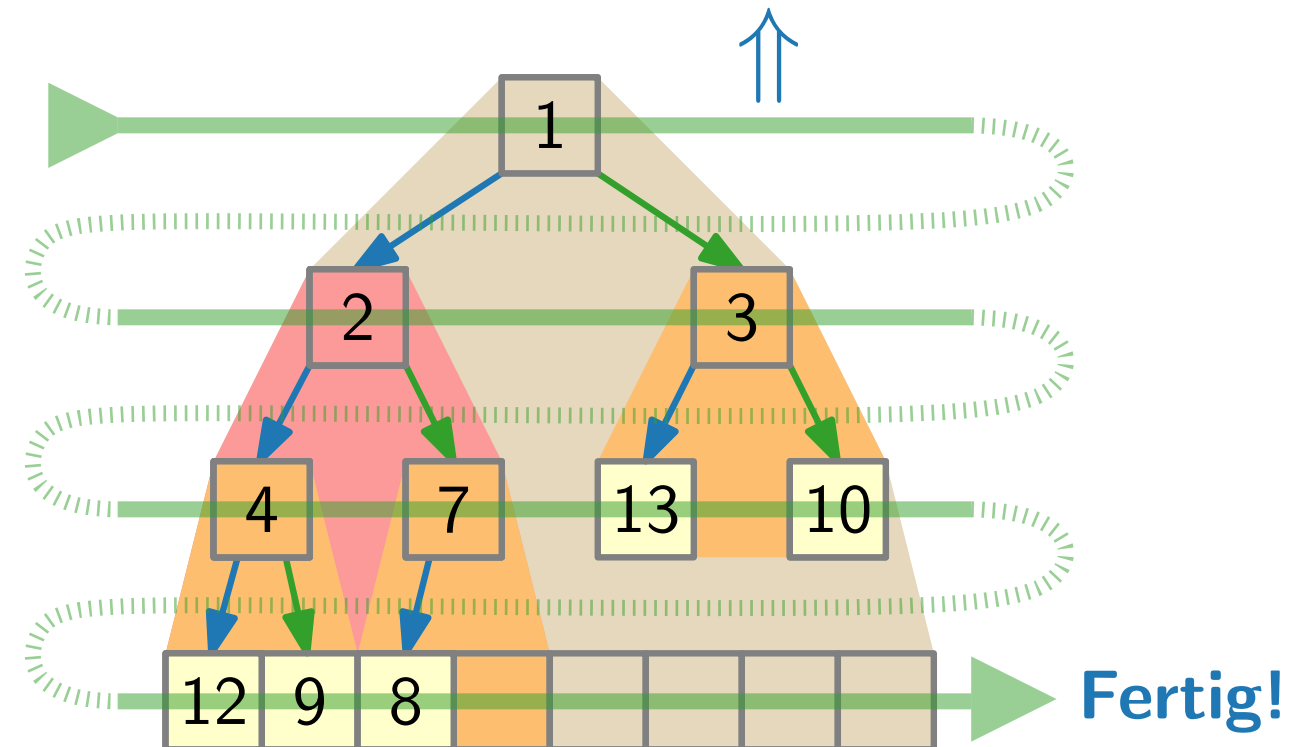
Schnellere Berechnung!

Idee:

Nutze Baumstruktur!

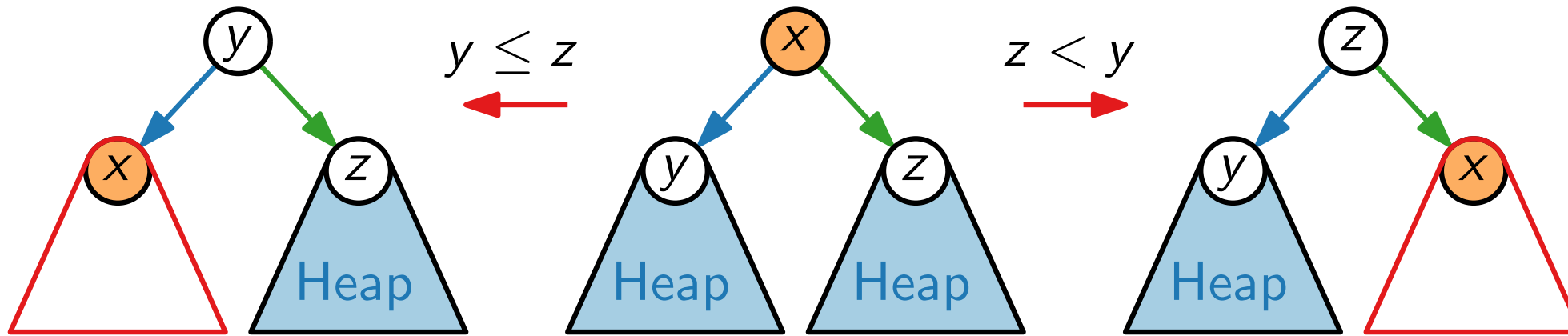
Arbeite **bottom-up**:

Erst die Blätter...



Elementaroperation

„Versickere“ x , falls x zu groß, d.h. falls $x > \min(y, z)$



```

MINHEAPIFY(int[] A, index i)
   $\ell = \text{LEFT}(i); r = \text{RIGHT}(i)$ 
   $\text{min} = i$ 
  if  $\ell \leq A.\text{heap-size}$  and  $A[\ell] < A[i]$  then
     $\text{min} = \ell$ 
  if  $r \leq A.\text{heap-size}$  and  $A[r] < A[\text{min}]$  then
     $\text{min} = r$ 
  if  $\text{min} \neq i$  then
     $A[i] \leftrightarrow A[\text{min}]$ 
    MINHEAPIFY(A, min)
  
```

Lokale Strategie: top-down

Laufzeit? $T_{\text{MH}}(n, i)$

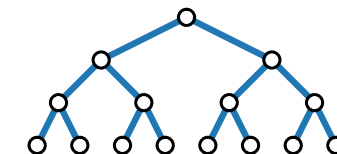
\coloneqq Anzahl der Tauschoperationen

\leq Länge des Weges von
Knoten i zu einem Blatt

\leq Höhe von i im Heap

\leq Höhe des Heaps

$\leq \lfloor \log_2 n \rfloor$



Das große Ganze

Lokale Strategie: top-down

Laufzeit: $T_{MH}(n, i) \leq \text{Höhe von Knoten } i \text{ im Heap der Größe } n$

Globale Strategie: bottom-up

```
BUILDMINHEAP(int[] A)
  A.heap-size = A.length
  for i = ⌊A.length/2⌋ downto 1 do
    MINHEAPIFY(A, i)
```

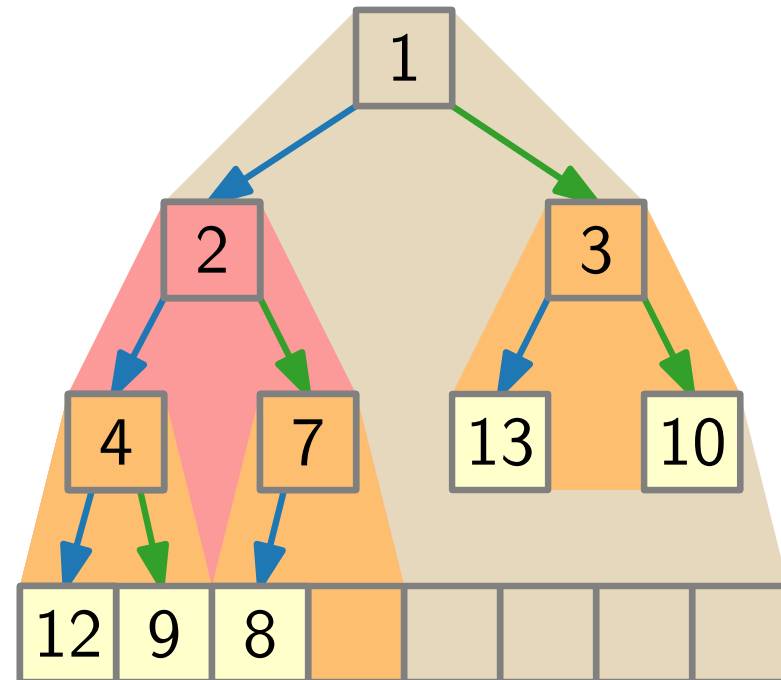
Laufzeit. grob: $\mathcal{O}(n \log n)$

genauer: $T_{BMH}(n) =$

$$= \sum_{i=1}^{\lfloor n/2 \rfloor} T_{MH}(n, i)$$

$$\approx \frac{n}{2} \cdot 0 + \frac{n}{4} \cdot 1 + \frac{n}{8} \cdot 2 + \frac{n}{16} \cdot 3 + \dots$$

$$= n \cdot \sum_{i=1}^{\lfloor \log n \rfloor} i \cdot \left(\frac{1}{2}\right)^{i+1} = ?$$



Fortsetzung Laufzeitanalyse

$$T_{\text{BMH}}(n) \approx n \cdot \sum_{i=1}^{\lfloor \log n \rfloor} i \cdot \left(\frac{1}{2}\right)^{i+1} \leq \frac{n}{4} \sum_{i=1}^{\infty} i \cdot \left(\frac{1}{2}\right)^{i-1}$$

2) $\sum_{i=0}^n q^i = \frac{1-q^{n+1}}{1-q}$ **geometrische Reihe**

2') $\sum_{i=0}^{\infty} q^i = \frac{1}{1-q}$ **ableiten!**

Quotientenregel:

$$\left(\frac{f}{g}\right)' = \frac{gf' - g'f}{g^2}$$

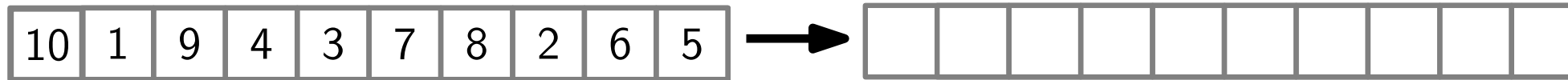
Wir hätten gerne: $\sum_{i=1}^{\infty} i q^{i-1} = \left(\sum_{i=1}^{\infty} q^i\right)' = \left(\frac{1}{1-q}\right)' = \frac{(1-q) \cdot 0 - (-1) \cdot 1}{(1-q)^2}$

$$\Rightarrow T_{\text{BMH}}(n) \leq \frac{n}{4} \sum_{i=1}^{\infty} i \cdot \left(\frac{1}{2}\right)^{i-1} = \frac{n}{4} \cdot \frac{1}{\left(\frac{1}{2}\right)^2} = n$$

Satz. Ein Heap von n Elementen kann in $\Theta(n)$ Zeit berechnet werden.

Übung Heap-Aufbau

Aufgabe. Bauen Sie einen Heap mit BUILDMINHEAP!



```

MINHEAPIFY(int[] A, index  $i$ )
   $\ell = \text{LEFT}(i)$ ;  $r = \text{RIGHT}(i)$ 
   $\text{min} = i$ 
  if  $\ell \leq A.\text{heap-size}$  and  $A[\ell] < A[i]$  then
     $\text{min} = \ell$ 
  if  $r \leq A.\text{heap-size}$  and  $A[r] < A[\text{min}]$  then
     $\text{min} = r$ 
  if  $\text{min} \neq i$  then
     $A[i] \leftrightarrow A[\text{min}]$ 
    MINHEAPIFY( $A, \text{min}$ )
  
```

```

BUILDMINHEAP(int[] A)
   $A.\text{heap-size} = A.\text{length}$ 
  for  $i = \lfloor A.\text{length}/2 \rfloor$  downto 1 do
    MINHEAPIFY( $A, i$ )
  
```

Zurück zu Prioritätsschlangen

Abstrakter Datentyp: Prioritätsschlange

verwaltet Elemente einer Menge M ,
wobei jedes Element $x \in M$ eine Priorität $x.key$ hat.

FINDMIN() $\mathcal{O}(1)$
return $A[1]$

EXTRACTMIN() $\mathcal{O}(\log n)$
if $A.heap-size < 1$ then
 error „Heap underflow“
 $min = A[1]$
 $A[1] = A[A.heap-size]$
 $A.heap-size--$
MINHEAPIFY($A, 1$)
return min

DECREASEKEY(index i , prio. p) $\mathcal{O}(\log n)$
if $p > A[i]$ then error „prio. too large“
 $A[i] = p$
while $i > 1$ and $A[PARENT(i)] > A[i]$
 $A[i] \leftrightarrow A[PARENT(i)]$
 $i = PARENT(i)$

INSERT(priorität p) $\mathcal{O}(\log n)$
 $A.heap-size++$
if $A.heap-size > A.length$ then error...
 $A[A.heap-size] = \infty$
DECREASEKEY($A.heap-size, p$)

Laufzeiten?

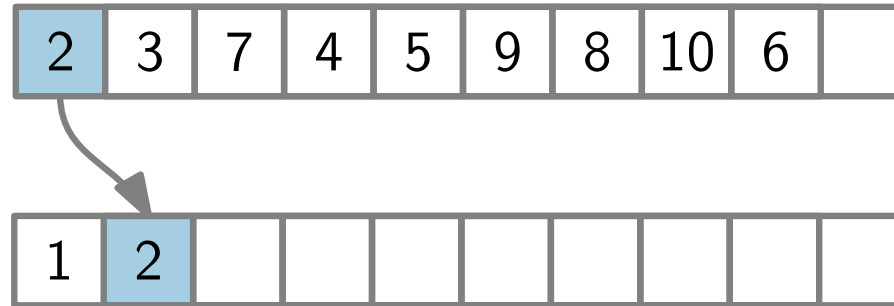
HeapSort

Idee: ■ `EXTRACTMIN()` gibt kleinstes Heap-Element aus.

```
int[] HEAPSORT(int[] A)
```

Schreiben *Sie* den Pseudocode.
Verwenden Sie
`BUILDMINHEAP` und
`EXTRACTMIN`.

Min-Heap

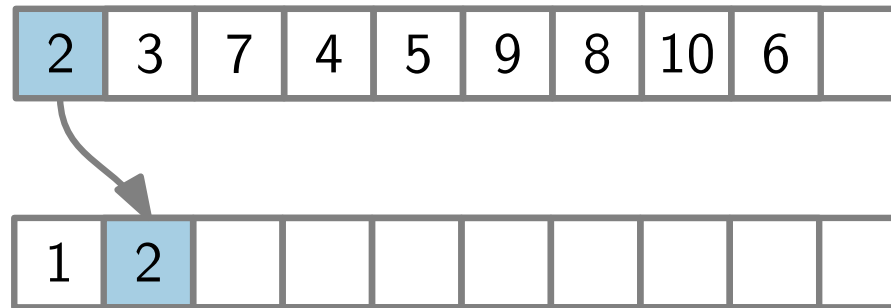


HeapSort

Idee: ■ `EXTRACTMIN()` gibt kleinstes Heap-Element aus.

```
int[] HEAPSORT(int[] A)
  BUILDMINHEAP(A)
  B = new int[A.length]
  for i = 1 to A.length do
    B[i] = EXTRACTMIN()
  return B
```

Min-Heap



Laufzeit:

Obere Schranke: $T_{\text{HS}}(n) \in \mathcal{O}(n) + n \cdot \mathcal{O}(\log n) = \mathcal{O}(n \log n)$

Untere Schranke: $c \cdot n + \sum_{i=1}^n c' \cdot \log_2 i \geq c' \sum_{i=\frac{n}{2}}^n \log_2 \frac{n}{2} \in \Omega(n \log n)$

Satz. HEAPSORT sortiert n Schlüssel in $\Theta(n \log n)$ Zeit.

Vergleich Laufzeiten

Ein **in-situ**-Algorithmus benötigt nur $\mathcal{O}(1)$ extra Speicher.

Ein Sortialgorithmus ist **stabil**, wenn er gleiche Schlüssel in der Ursprungsreihenfolge belässt.

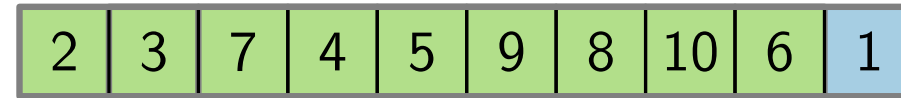
	Bester Fall	Schlechtester Fall	in-situ	stabil
INSERTIONSORT	$\Theta(n)$	$\Theta(n^2)$	✓	✓
SELECTIONSORT	$\Theta(n^2)$	$\Theta(n^2)$	✓	✓
BUBBLESORT	$\Theta(n)$	$\Theta(n^2)$	✓	✓
MERGESORT	$\Theta(n \log n)$	$\Theta(n \log n)$	✗	✓
HEAPSORT	$\Theta(n \log n)$	$\Theta(n \log n)$	✗	✗

Vom Heap zur Sortierung (in-situ)

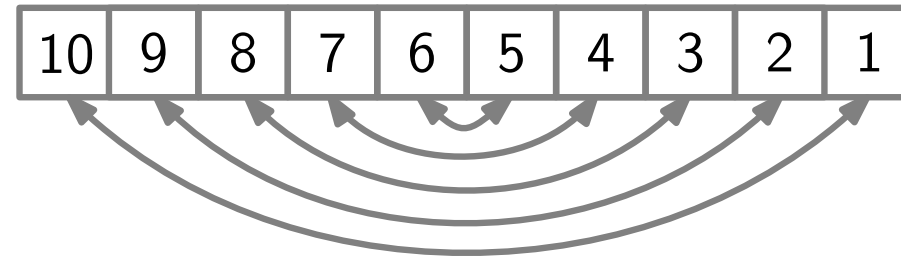
- Idee:**
- `EXTRACTMIN()` gibt kleinstes Heap-Element aus.
 - Letztes Feldelement wird dadurch frei

```

HEAPSORT(int[] A)
  BUILDMINHEAP(A)
  for i = A.length downto 2 do
    | A[i] = EXTRACTMIN()
  for i = 1 to ⌊A.length/2⌋ do
    | A[i] ↔ A[n - i]
  
```



Min-Heap



```

HEAPSORT(int[] A)
  BUILDMAXHEAP(A)
  for i = A.length downto 2 do
    | A[i] = EXTRACTMAX()
  
```

Vergleich Laufzeiten

Ein **in-situ**-Algorithmus benötigt nur $\mathcal{O}(1)$ extra Speicher.

Ein Sortialgorithmus ist **stabil**, wenn er gleiche Schlüssel in der Ursprungsreihenfolge belässt.

	Bester Fall	Schlechtester Fall	in-situ	stabil
INSERTIONSORT	$\Theta(n)$	$\Theta(n^2)$	✓	✓
SELECTIONSORT	$\Theta(n^2)$	$\Theta(n^2)$	✓	✓
BUBBLESORT	$\Theta(n)$	$\Theta(n^2)$	✓	✓
MERGESORT	$\Theta(n \log n)$	$\Theta(n \log n)$	✗	✓
HEAPSORT	$\Theta(n \log n)$	$\Theta(n \log n)$	✓	✗