

Wiederholung:

Grundlegende Algorithmen aus der Vorlesung ADS

Übersicht

1. Graphdurchlaufstrategien

1.1 Tiefensuche

Beispiel

Pseudocode

Anwendung

1.2 Breitensuche

2. Kürzeste Wege

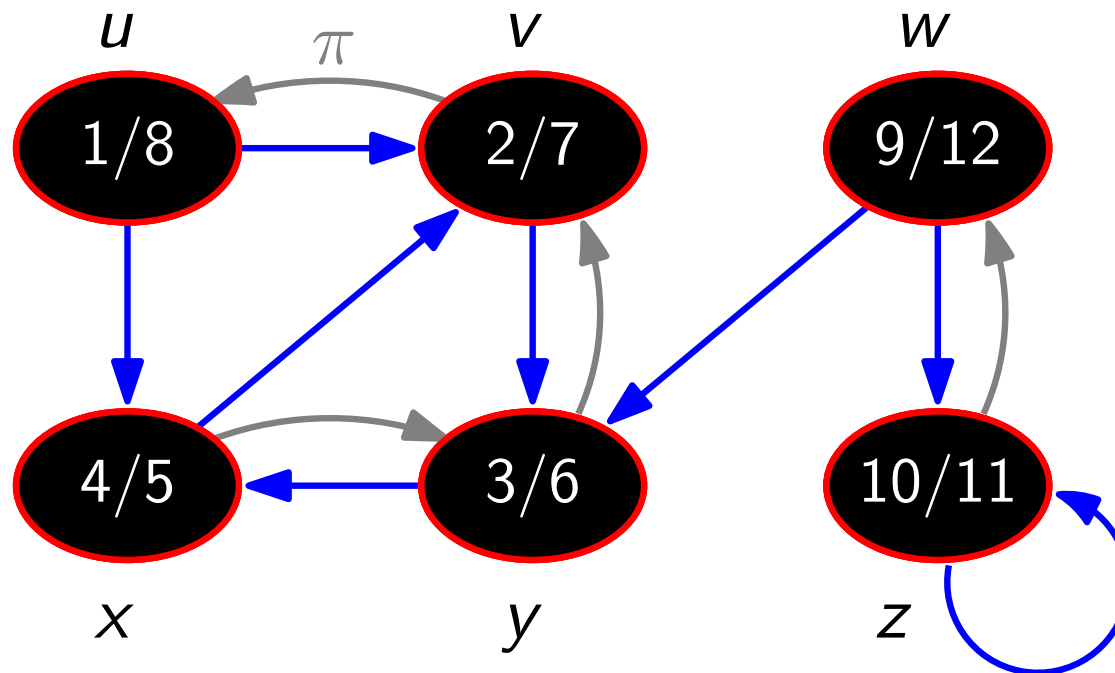
3. Minimale Spann bäume

Tiefensuche – Beispiel

Eingabe: (un)gerichteter Graph G

Ausgabe: – Besuchsintervalle $(\overset{\text{discovery}}{u.d} / \overset{\text{finish}}{u.f})$

– DFS-Wald $(\overset{\pi}{\leftarrow})$



Tiefensuche – Pseudocode

```
DFS(Graph  $G = (V, E)$ )
```

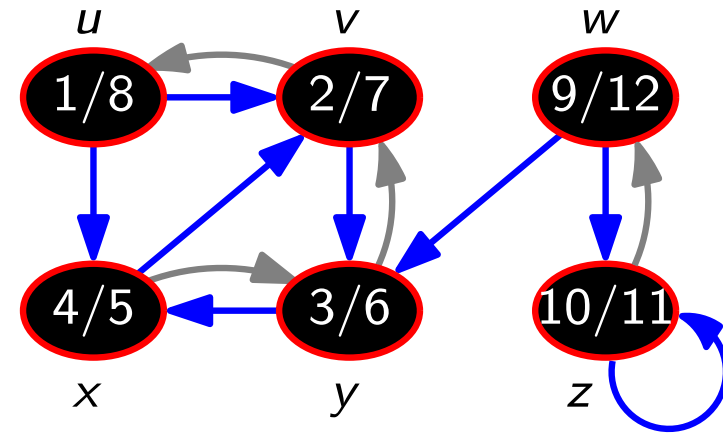
```
  foreach  $u \in V$  do
```

```
     $u.color = white$   
     $u.\pi = nil$ 
```

```
   $time = 0$  // globale Variable!
```

```
  foreach  $u \in V$  do
```

```
    if  $u.color == white$  then DFSVisit( $G, u$ )
```



Laufzeit?

```
DFSVisit(Graph  $G$ , Vertex  $u$ )
```

```
   $time = time + 1$ 
```

```
   $u.d = time$ ;  $u.color = gray$ 
```

```
  foreach  $v \in Adj[u]$  do
```

```
    if  $v.color == white$  then  
       $v.\pi = u$ ; DFSVisit( $G, v$ )
```

```
   $time = time + 1$ 
```

```
   $u.f = time$ ;  $u.color = black$ 
```

- DFSVisit wird nur für weiße Knoten aufgerufen.
 - In DFSVisit wird der neue Knoten sofort gefärbt.
- ⇒ DFSVisit wird für jeden Knoten genau $1 \times$ aufgerufen.
- Jede Kante wird *insgesamt* höchstens $2 \times$ betrachtet.

DFS gesamt $O(V + E)$ Zeit

Tiefensuche – Anwendung

Topologische Sortierung: Lineare Ordnung der Knoten, so dass aus $(u, v) \in E$ folgt: u kommt vor v .

\Rightarrow kreisfrei

```
TopologicalSort(DirectedGraph G)
```

```
  L = new List()
```

```
  DFS(G) mit folgender Änderung:
```

```
    Wenn ein Knoten schwarz gefärbt wird,  
    häng ihn vorne an die Liste L an.
```

```
  return L
```

Laufzeit?
 $O(V + E)$

Einen Graphen topologisch zu sortieren ist ein wichtiger Vorverarbeitungsschritt bei der Lösung vieler Probleme – z.B. in der Ablaufplanung, wo gerichtete Kanten Abhängigkeiten von Aufträgen ausdrücken.

Übersicht

1. Graphdurchlaufstrategien

1.1 Tiefensuche

1.2 Breitensuche

Beispiel

Pseudocode

Anwendung

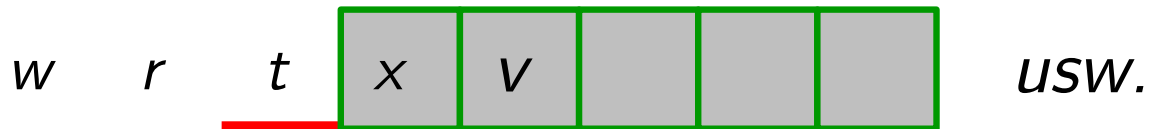
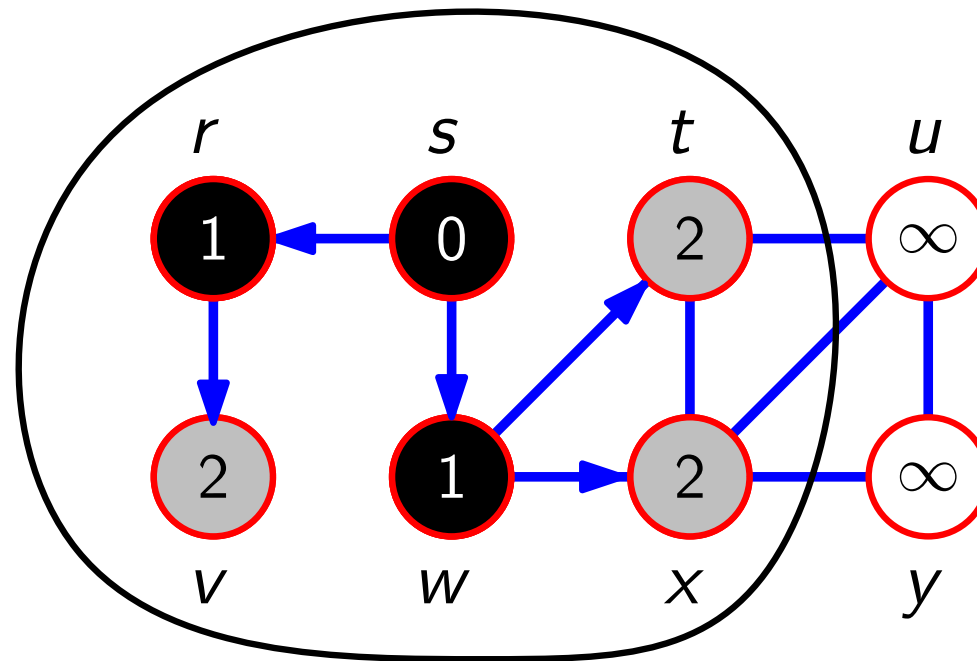
2. Kürzeste Wege

3. Minimale Spann bäume

Breitensuche – Beispiel

Eingabe: (un)gerichteter Graph G

Ausgabe: – Abstand vom Startknoten
– BFS-Wald



Breitensuche – Pseudocode

BFS(Graph G , Vertex s)

Initialize(G , s)

$Q = \text{new Queue}()$

$Q.\text{Enqueue}(s)$

while $Q \neq \emptyset$ **do**

$u = Q.\text{Dequeue}()$

foreach $v \in \text{Adj}[u]$ **do**

if $v.\text{color} == \text{white}$ **then**

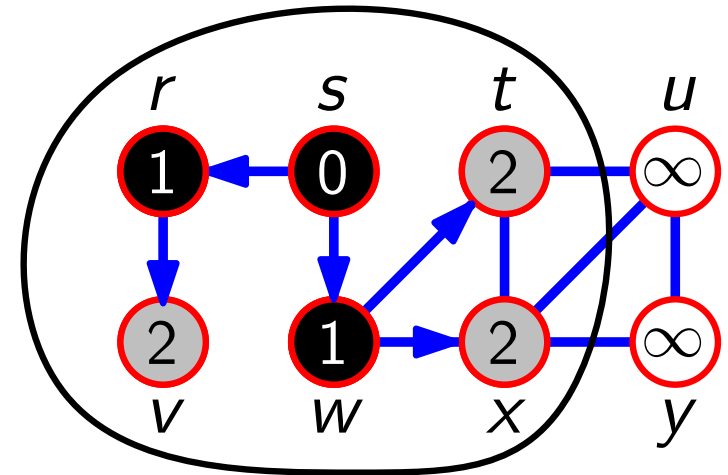
$v.\text{color} = \text{gray}$

$v.d = u.d + 1$

$v.\pi = u$

$Q.\text{Enqueue}(v)$

$u.\text{color} = \text{black}$



Initialize(Graph G , Vertex s)

foreach $u \in V$ **do**

$u.\text{color} = \text{white}$

$u.d = \infty$

$u.\pi = \text{nil}$

$s.\text{color} = \text{gray}$

$s.d = 0$

Laufzeit?

Initialize
 $O(V)$

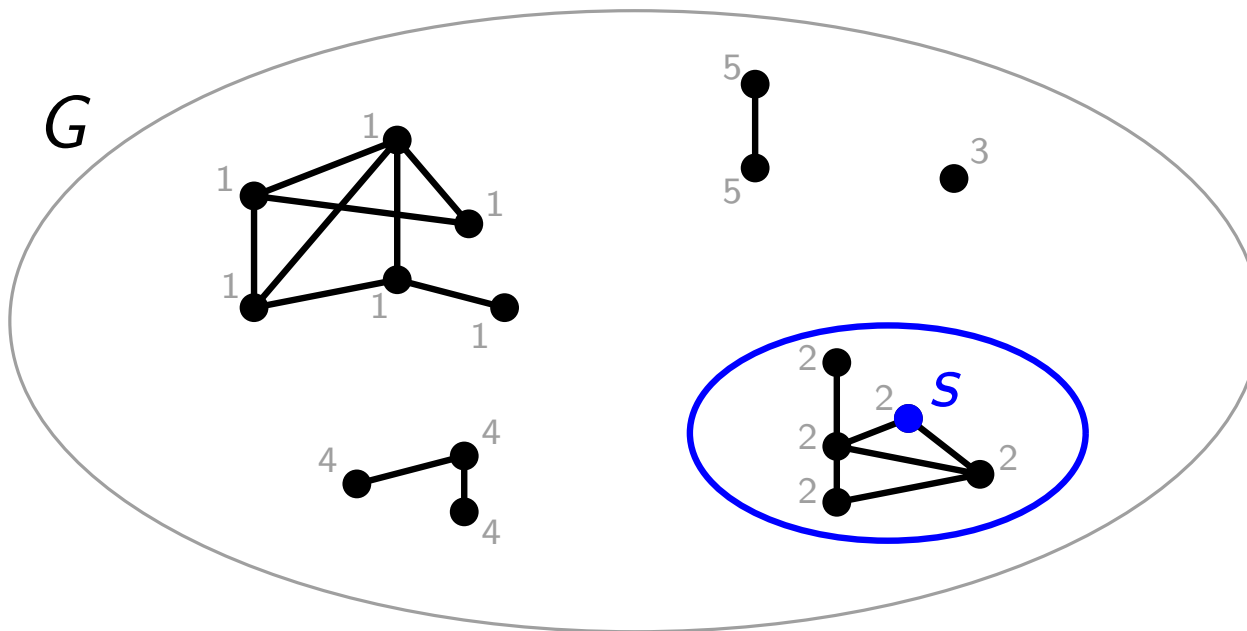
En-/Dequeues
 $+ O(V)$

Adjazenzlisten (foreach-Schleifen)
 $+ O(E) = O(V + E)$

Breitensuche – Anwendung

Zusammenhangskomponente:

Maximale Teilmenge von Knoten, die über Wege miteinander verbunden sind.



G hat also fünf Zusammenhangskomponenten.

Laufzeit fürs Zählen aller Zusammenhangskomponenten:

Auch (nur) $O(V + E)$!

Eine weitere wichtige Anwendung der Breitensuche ist die schnelle Berechnung von kürzesten Wegen in ungewichteten Graphen.

Übersicht

1. Graphdurchlaufstrategien

2. Kürzeste Wege

2.1 Breitensuche

2.2 Dijkstra

Beispiel

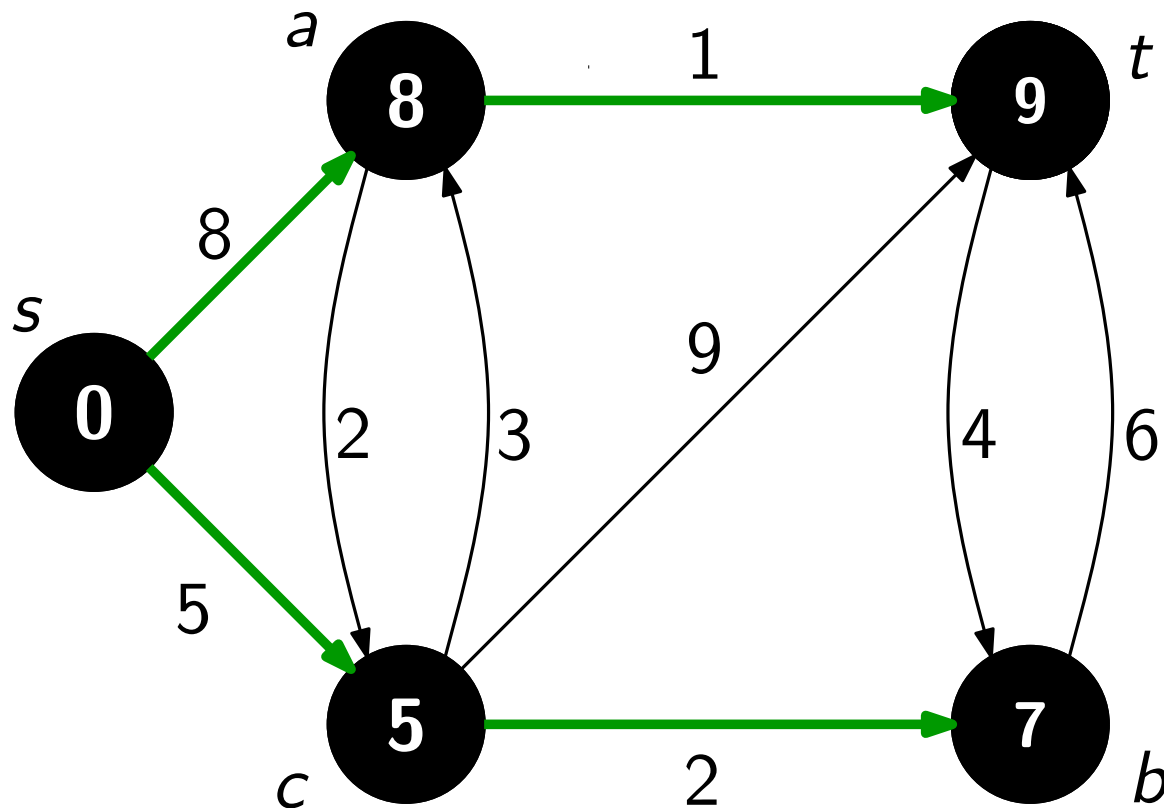
Pseudocode

3. Minimale Spannbäume

Dijkstra – Beispiel

Eingabe: gerichteter, zusammenhängender Graph $G = (V, E)$ mit nicht-negativen Kantengewichten und Knoten s

Ausgabe: kürzeste s - t -Wege in G mit Vorgänger-Zeiger π



Dijkstra – Pseudocode

Dijkstra(WeightedGraph G , Vertex s)

Initialize(G , s)

$Q = \text{new PriorityQueue}(V, d)$

while not $Q.\text{Empty}()$ **do**

$u = Q.\text{ExtractMin}()$

foreach $v \in \text{Adj}[u]$ **do**

$\lfloor \text{Relax}(u, v; w)$

$u.\text{color} = \text{black}$

Relax($u, v; w$)

if $v.d > u.d + w(u, v)$ **then**

$v.\text{color} = \text{gray}$

$v.d = u.d + w(u, v)$

$v.\pi = u$

$Q.\text{DecreaseKey}(v, v.d)$

Initialize(Graph G , Vertex s)

foreach $u \in V$ **do**

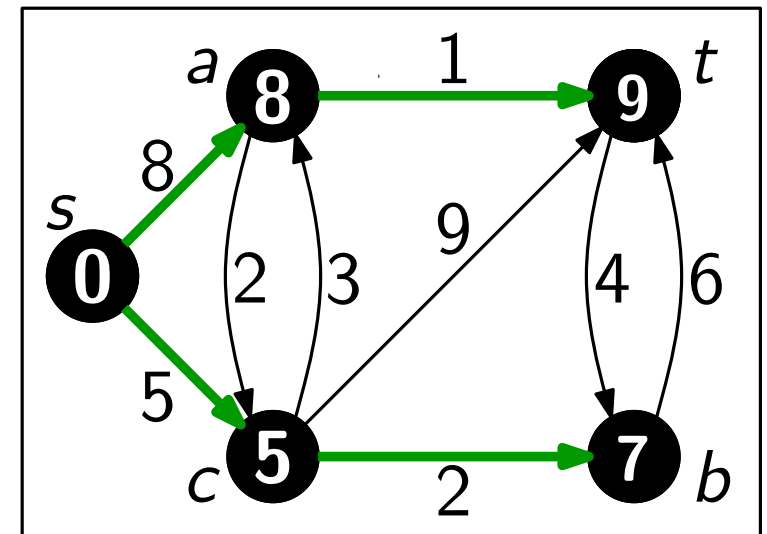
$u.\text{color} = \text{white}$

$u.d = \infty$

$u.\pi = \text{nil}$

$s.\text{color} = \text{gray}$

$s.d = 0$



Dijkstra – Pseudocode

Laufzeit?

Dijkstra(WeightedGraph G , Vertex s)

Initialize(G, s)

$Q = \text{new PriorityQueue}(V, d)$

while not $Q.\text{Empty}()$ **do**

$u = Q.\text{ExtractMin}()$

foreach $v \in \text{Adj}[u]$ **do**

 Relax($u, v; w$)

$u.\text{color} = \text{black}$

$O(V)$ Zeit

Genau $|V|$ mal.

Für jeden Knoten $u \in V$
genau $|\text{Adj}[u]|$ ($= \text{deg } u$)
mal, also insg. $2|E|$ mal.

Relax($u, v; w$)

if $v.d > u.d + w(u, v)$ **then**

$v.\text{color} = \text{gray}$

$v.d = u.d + w(u, v)$

$v.\pi = u$

$Q.\text{DecreaseKey}(v, v.d)$

Also wird DecreaseKey
 $\leq 2|E|$ mal aufgerufen.

Gesamt: Implementierungsabh.!
beste: $O(E + V \log V)$

Übersicht

1. Graphdurchlaufstrategien
2. Kürzeste Wege
3. Minimale Spannbäume

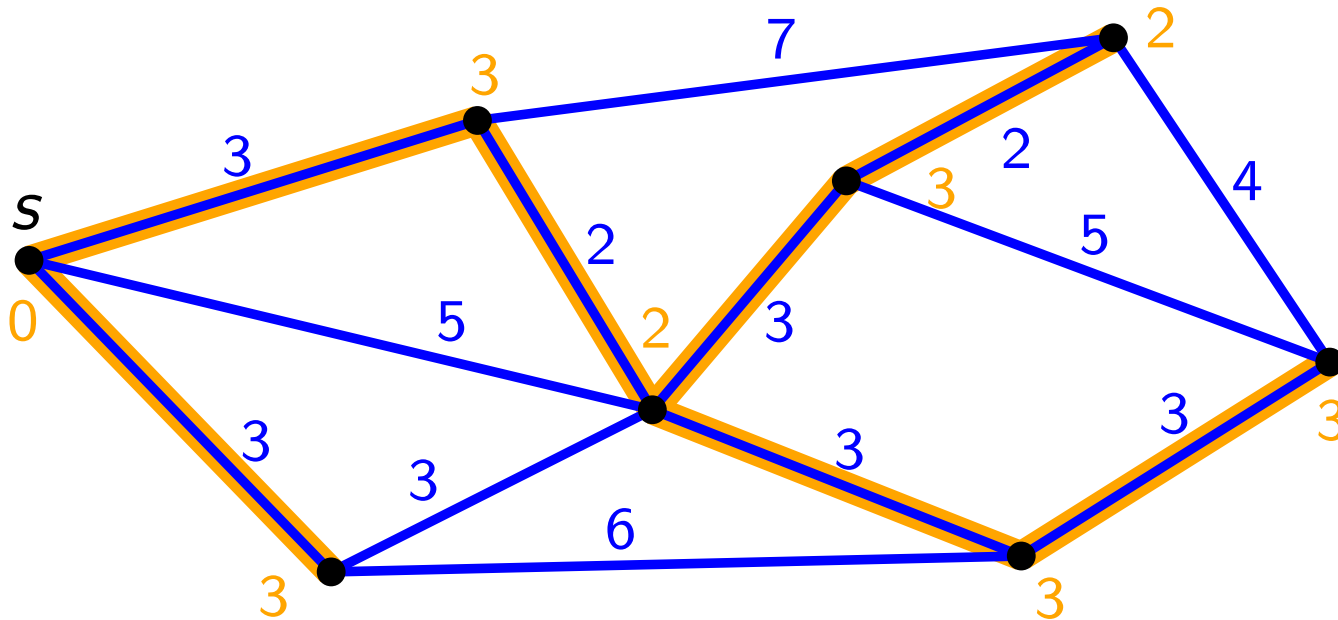
3.1 Jarník-Prim
Beispiel
Pseudocode

3.2 Kruskal

Jarník-Prim – Beispiel

Eingabe: ungerichteter, zusammenhängender Graph $G(V, E)$ mit Kantengewichten und Knoten s

Ausgabe: gewichtsminimaler Baum T , der G aufspannt



Jarník-Prim – Pseudocode

JarníkPrimMST

~~Dijkstra~~(WeightedUndirectedGraph $G = (V, E; w)$, Vertex s)

Initialize(G, s)

$Q = \mathbf{new}$ PriorityQueue(V, d)

while not $Q.Empty()$ **do**

$u = Q.ExtractMin()$

foreach $v \in Adj[u]$ **do**

$\lfloor \text{Relax}'(u, v; w)$

$v \in Q$ and ...

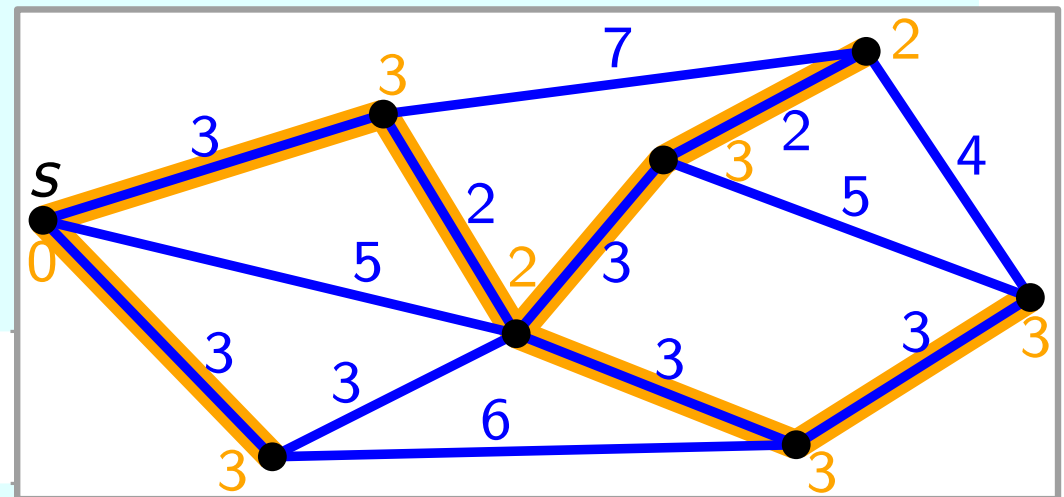
$\text{Relax}'(u, v; w)$

if $v.d > \cancel{u.d} + w(u, v)$ **then**

$v.d = \cancel{u.d} + w(u, v)$

$v.\pi = u$

$Q.UpdateKey(v, v.d)$



Laufzeit?

→ siehe Dijkstra

→ $O(E + V \log V)$

Übersicht

1. Graphdurchlaufstrategien

2. Kürzeste Wege

3. Minimale Spannbäume

3.1 Prim

3.2 Kruskal

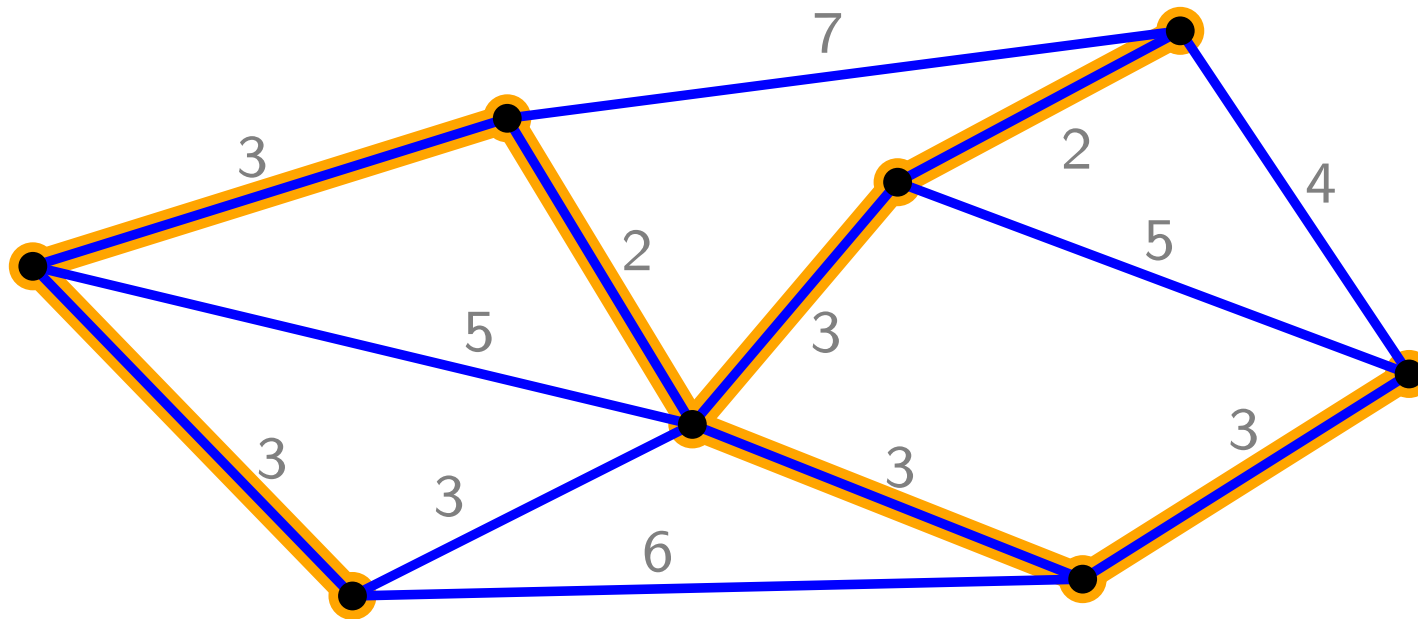
Beispiel

Pseudocode

Kruskal – Beispiel

Eingabe: ungerichteter, zusammenhängender Graph $G(V, E)$
mit Kantengewichten

Ausgabe: gewichtsminimaler Baum T , der G aufspannt



Kruskal – Pseudocode

KruskalMST(WeightedUndirectedGraph $G = (V, E; w)$)

$A = \emptyset$

foreach $v \in V$ **do**

└─ MakeSet(v)

Sortiere E nicht-absteigend nach Gewicht w

foreach $uv \in E$ **do**

┌─ **if** FindSet(u) \neq FindSet(v) **then**

└─ $A = A \cup \{uv\}$

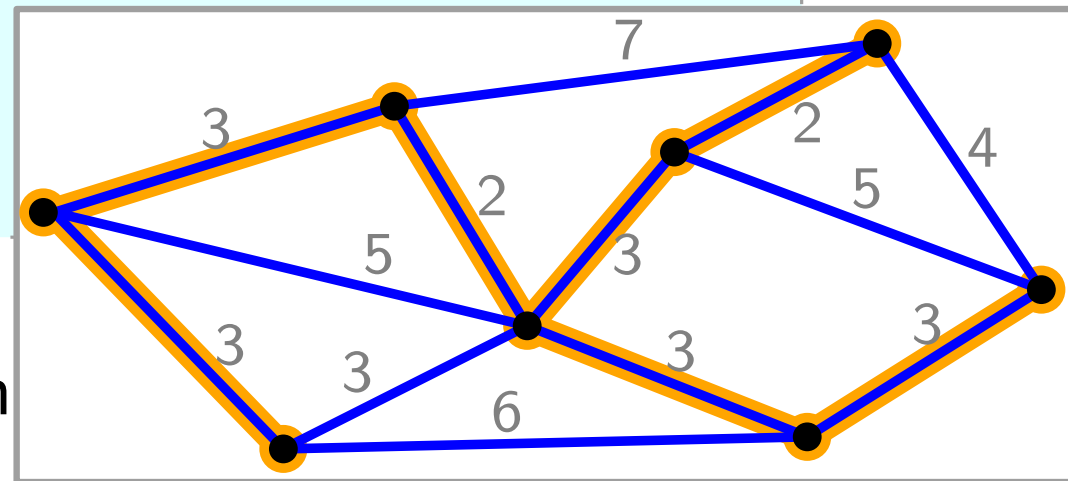
└─ Union(u, v)

return A

Laufzeit?

$|V| \cdot \text{MakeSet} + (|V| - 1) \cdot \text{Union}$
 $+ 2|E| \cdot \text{FindSet} + \text{Sort}(E)$
 $= O(E \log V)$

Warum? Vergleiche ADS-Skript!



Viel Erfolg...

•

... beim Lösen des
1. Übungsblattes!